# 通用变频调速器

(三相感应电动机用)

使 用 说 明 书

# 新时代高性能变频调速器 TOSVERT VF-A7

适用电机容量 ——

200V级 0.4~90kW 400V级 0.75~280kW

# 东芝施耐德变频器株式会社

感谢您这次购买了东芝通用变频调速器。

为了正确地使用您所购买的变频调速器,请在使用之前仔细阅读本说明书。 读完后,请务必保存好。

#### 一对安装厂家的要求一

请注意务必把本使用说明书交到变频调速器的实际使用者手中。

# 1. 安全注意事项

在进行安装、操作、保养和检查之前,请务必熟读本使用说明书,以便正确使用。在充分理解 了本机的原理,安全状况及所有的注意事项之后,在进行使用操作。

### 表示的说明

表示                意义		
① 危险	表示如误操作有可能造成死亡或重伤事故。	
注意 表示如误操作有可能造成人身伤害(*1)或物质受损(*2)。		

- (\*1)人身伤害是指烫伤、触电等无需住院或长期前往医院治疗的损伤。
- (\*2)物质受损是指造成财产、资财等遭受损失的扩大性损害。

### 图标的意义

图标	意义	
$\Diamond$	表示禁止事项(不允许做的事情)。 具体内容由图标中间或旁边的图文表示。	
0	表示强制事项(必须做的事情)。 具体内容由图标中间或旁边的图文表示。	

# ■ 用户使用须知

用户选购的变频调速器用于一般工业用三相感应电动机的变速运转。

# 安全注意事项

- ▼ 在因变频调速器故障或工作错误可威胁生命或危害人体的设备(核动力控制设备、宇航设备、 交通工具用设备、各种安定设备等)中不可使用本变频调速器。如需要作特殊用途,请事先 问询本公司的经销负责人。
- ▼ 本产品是在严格质量管理下制造的,但用于重要设备时,应在设备上安装安全装置。这样在 变频调速器发生故障而影响输出时也不至于导致严重故障或严重损失。
- ▼ 不得用于一般工业用三相感应电动机以外的负载。 (否则可能引发事故。)

<b>②</b> 危险			
禁止分解	• 由于存在触电、火灾、受伤等可能,因此请勿自行分解、改造或修理。出现故障时应自动销售商进行修理。		
◇ 禁止	<ul> <li>通电期间请勿卸下变频调速器的正面罩壳。在正面罩壳已经卸下的情况下请勿施加电压,否则内部的高电压部位会导致触电事故。</li> <li>请勿将手指或物品(电线碎屑、棍棒、金属丝等)插入电缆配线口或者冷却风扇罩壳等的间隙中,否则会触电或起火。</li> <li>请勿将水等液体泼洒到机身上。请勿安装在容易遇水的场所。否则会触电或起火。</li> <li>请勿将商用输入电源连接到变频调速器的输入端子(U/T1、V/T2、W/T3)上,否则会损坏变频调速器并引发火灾。</li> <li>请勿将电阻器直接连接到直流端子(PA-PC之间及 PO-PC之间),否则会起火。</li> <li>在切断(OFF)输入电源后 10 分钟以内,请勿触摸接在变频调速器电源侧的机器,否则可能会触电。</li> <li>配线应在确认充电指示灯熄灭后方可进行,否则会触电。</li> <li>即使电机已经停止,但只要变频调速器仍然通电,也不要触摸变频调速器的输入输出端子台,否则会触电。</li> <li>如果选择了瞬停再起动功能或重试(故障时自动再起动)功能,则即使在因故障而停止之际电机已经停止运转,也不要靠近,否则会因突然重新起动而受伤。同时还应采取给电机旋转部分加装罩壳等安全对策。</li> </ul>		
<b>①</b> 强制	<ul> <li>应在装好單壳(关好盘门)后接通(ON)输入电源,否则会触电。</li> <li>当在通电期间变频调速器出现冒烟、异味、怪音等现象时,应立即切断电源,否则会引发火灾。</li> <li>长时间不运转时应切断电源。堆积起来的灰尘及湿度会导致漏电和火灾。</li> <li>发生故障时应立即切断电流,否则会引发火灾。</li> <li>请在使用说明书中所规定的使用环境条件下使用本机,否则会发生故障。</li> <li>请安装在金属等不燃物上。变频调速器的背面会出现高温,因此如果安装在可燃物上,将会引发火灾。</li> <li>有时必须根据系统使用条件安装紧急停止装置。请留意系统使用条件。</li> <li>选购件类应使用东芝指定的产品。</li> <li>电气工程应请专家进行实施。如果让不懂专业的人员进行配线,则可能弄坏变频调速器,并引发火灾和触电事故。</li> <li>应按正确的相序连接输出端子(电机侧)。如果相序连接有误,电机则会反转,从而损坏机器,并造成人身伤害。</li> <li>应避行日常检查。如果不进行维护检查,则无法发现异常或故障,从而留下事故隐患,同时还可能招致事故的扩大化。</li> <li>检查前应首先进行下列作业,否则会引发触电事故:</li> <li>① 切断输入电源。</li> <li>② 确认在关闭电源 10 分钟后充电指示灯已经熄灭。</li> <li>③ 确认在关闭电源 10 分钟后充电指示灯已经熄灭。</li> <li>③ 用可以测定直流高压(DC800V以上)的万用表等进行测试以确认直流电路电压(PAPC之间)为45V。</li> <li>按指定的租矩拧紧端子台螺钉,否则会因接触不良而发热起火。</li> <li>运转前应首先确认输入电源电压处于机身铭牌上所记载的额定电压容许范围以内。如果在容许范围以外使用,则会导致故障或火灾。</li> <li>故障复位前应首先切断运转信号。有时故障复位后电机会突然旋转起来,从而造成人身伤害。</li> </ul>		
■ 连接地线	<ul><li>务请接好地线,否则会在故障或漏电时引发触电或火灾事故。</li></ul>		
<b>一</b> 上汉地汉	2 的 15 2 地域, 自 27 至 14 以下 3 個 电 11 月 2 版 电 3 八 文 丰 联。		

♪危险	
※禁止接触	• 请勿接触变频调速器的散热风扇或放电电阻器,否则会引起高温和烫伤。
<ul> <li>应使用与电源电压及三相感应电机的规格相匹配的变频调速器,否则不仅电运转,而且可能会导致变频调速器或电机过热或烧毁等重大事故。</li> <li>应避免在直接暴露(喷雾)于下列药品或溶剂的环境中使用本机,否则表面有脱落掉下的危险:         药品:苯酚、苯磺酸溶剂:汽油、精制无烟煤油、轻油、松节油、苯、稀释剂</li> <li>搬运变频调速器时请勿持握在罩壳上,否则罩壳可能会脱落,变频调速器机而造成砸伤事故。</li> <li>请勿安装在振动剧烈的场所,否则机身可能会掉下砸伤人体,同时还可能伤乃至损坏整个变频调速器。</li> <li>请勿将内置有电容器的设备(噪声过滤器、过电吸收器等)接在变频调速器上,否则内置有电容器的设备将会发热并引发火灾事故。</li> <li>应在电机或负荷设备的容许运转范围内运转。</li> </ul>	
<ul> <li>电机容量为 30kW 以上的变频调速器重量为 20kg 以上应由两个以上的人搬运</li> <li>大容量变频调速器应使用起重机等搬运卸货时应使用起吊螺栓吊孔应在充分考虑安</li> <li>全的前提下进行起吊搬运作业</li> <li>对于变频调速器电机及其他设备应考虑张贴与瞬时停电再起动运转及重试故障时自</li> <li>动再起动运转等有关的告示以免发生事故</li> <li>报废时应作为工业垃圾处理</li> </ul>	

# Ⅱ 前言

感谢惠购东芝工业用变频调速器"TOSVERT VF-A7"。

本机的 CPU 版本为 "Ver. 300"。

关于在"Ver. 300"中所能使用的功能可在"10. 参数表"中进行确认。

版本若有升级,恕不另行预告。

### ■ 特 长

- 1. 内置有噪声过滤器
  - 1) 200V 及 400V (200V 系列 0.4~7.5kW、400V 系列 0.75~15kW) 均内置有噪声过滤器。
  - 2) 符合欧洲 CE 标准。
  - 3) 符合美国 UL 规格(仅限于部分容量)。
  - 4) 节省空间,配线简单易行。
- 2. 优良的转矩特性
  - 1) 0.5Hz 起 200% 转矩速度控制范围也被扩大到 1:150。
  - 2) 转矩限制
  - 3) 点动控制
- 3. 从单纯可变速到系统用途
  - 1) 即接即用功能

只需接好电机与电源的配线而无需进行麻烦的参数设定便可立即运转。

2) 灵活性及系统可扩展性

利用转矩控制、带有传感器(或者无传感器)的矢量控制、衰减功能、商用变频调速器切换功能以及各种通信功能等可使系统适用成为可能。

3) 转矩控制

既可用频率指令进行速度控制,也可用转矩指令进行速度控制。最适用于卷绕控制等用途。

- 4. 多种选购件可满足各种各样的用途的需要
  - 扩展端子台选购件
  - 通信功能

(RS485、RS232C、TOSLINE-F10M/S20、DEVICE NET (注1)、PROFI BUS (注1))

- 带传感器可进行矢量控制的外接盒式选购件
  - (速度反馈、转矩、定位控制等)
- 带传感器可进行矢量控制的插板选购件

(速度反馈、转矩控制)

- 延长面板、参数写入器
- 各机型通用的其他选购件
- 控制电源装置选购件
- 外置式散热片附件(可使用 160kW、220kW、240kW)

注 1) 正在计划中

# 目录

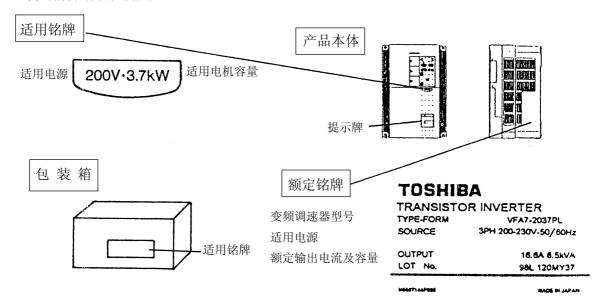
I.			事项	
1.				
	1.1		·品的确认	
	1.2		含义	
	1.3		的名称及功能	
		1.3.1	外观 正面(端子台)罩壳的拆卸方法	8
	1.4		- 正面(物丁音)草元的外却方法	
	1.4	1.4.1		
		1.4.2		
			有关安装	
2.	机暑		妾	
	2.1.		的注意事项	
	2.2.	标准连	接	17
	2.3.	端子说	.明	
		2.3.1		
			控制电路端子 (sink (共用: CC))	
_	1.2. 11.		sink 逻辑(负极共用)/source 逻辑(正极共用)	
3.		]模式	AUM N CRU AND EDVIN	23
	3.1		:制模式(无传感器矢量控制)	
1	3.2	选购件 上最 <i>化</i> 二	·控制模式(带传感器的矢量控制)	23
4.	至4 4.1		方法  设定方法	
	4.1	多奴的 4.1.1	基本参数的设定方法	
		4.1.2		
		4.1.3		
			已改参数的的检索及重新设定	
		4.1.5		
		4.1.6	返回标准出厂设定值的全盘设定方法	29
5.	基本	卜参数自	勺说明	30
	5.1	加减速	时间	
		5.1.1	自动加减速	
		5.1.2	加减速时间的手动设定	
	5.2		动转矩	
	<i>5</i> 2	5.2.1	自动控制	
	5.3	运转力 5.3.1	`法的选择 运转操作选择	
			频率(速度)指令选择	
	5 4			
	5.5		  厂设定	
	5.6		率	
	5.7			
	5.8	基准频	[率	38
	5.9	控制模	式的选择	39
			矩提升	
			热保护继电器的设定	
_			[度运转(15 级速度)	
6.			的设定	
	6.1		i出参数	
			低速信号 速度到达信号(在任意频率下输出信号)	
	6.2		- 迷及到达信号(在任息频率	
	0.2		更改运转准备信号的功能	
	6.3		能选择	
	0.5		· 输入端子功能选择	
			输出端子功能选择	

	6.4	运转频率	
		6.4.1 起动频率/停止频率	
		6.4.2 频变设定信号控制运转和停止	
	6.5	直流制动	54
		6.5.1 直流制动	54
	6.6	点动(JOG)运转	55
	6.7	跳变频率	55
	6.8	PWM 载波频率	56
	6.9	免跳闸强化设定	
		6.9.1 瞬停再起动(空转期间的重新起动)	
		6.9.2 瞬停不停止/瞬停时减速停止选择	
		6.9.3 重试(RE-TRY)功能	
		6.9.4 发电(回生)制动	
		6.9.5 输出电压调整/电源电压修正	
	6.10	电机常数的设定	
		转矩控制	
	0.11	6.11.1 转矩控制的选择	
		6.11.2 速度控制与转矩控制的切换	
		6.11.3 转矩控制时的速度限制	
		6.11.4 转矩限制	
	6.12	加减速模式	
		信号叠加控制	
		面板参数	
	0.14	6.14.1 禁止参数设定	
		6.14.2 键操作的限制	
	6 15	通信功能(RS485/通用串行)	
	0.13	6.15.1 RS485(标准配备)	
		6.15.2 共同串行(选购件)	
	6 16	扩展参数	
		各等级变频器出厂标准参数设定	
7		5 状态监视器	
٠.	7.1	状态监视器模式	
	7.1	状态监视器显示的更改	
	7.2	故障显示	
8.		以序业小 8件	
ο.	8.1	分置型选购件	
	8.2		
	8.3	关于插板选购件	
0		デリー	
9.		机型及主要标准规格	
	9.1		
10		外形尺寸及重量	
10.	<b>月</b> 7	跳闸原因显示及警报显示的内容与对策	91
		跳闸的复位方法	
		当虽无跳闸显示但电机也不运转时	
11		其他异常现象的检查方法	
11.		中保养和检查	
		日常检查	
		定期检查	
		请求维修服务	
10		保管x	
12.	保修	x 	100
13.	拉及	E变频调速器时的注意事项	101

# 1. 请先阅读

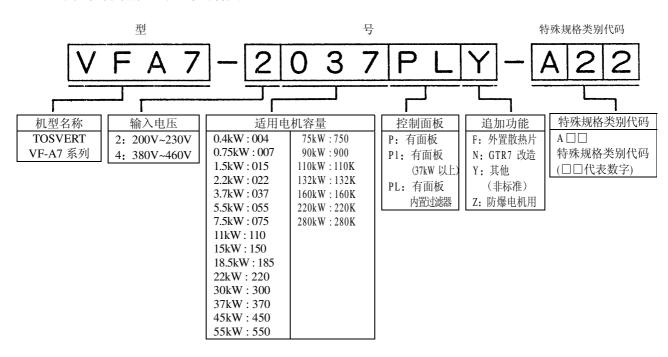
# 1.1 所购产品的确认

使用前务请确认所购产品。



## 1.2 型号的含义

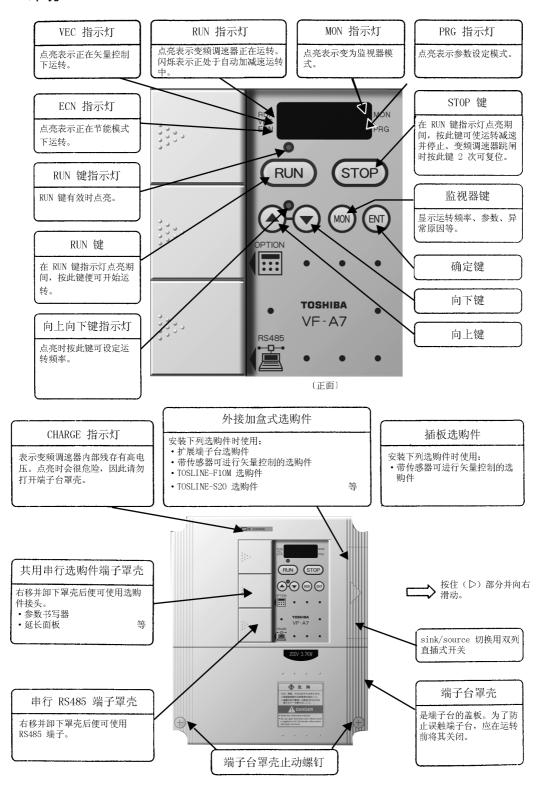
下面说明铭牌上的型号的含义:

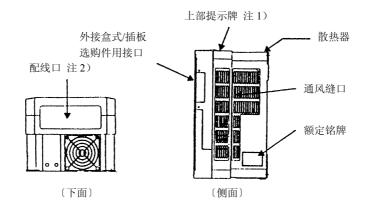


注意) 容纳在控制盘内的变频调速器额定铭牌必须在断开电源后再行确认。

# 1.3 各部分的名称及功能

### 1.3.1 外观





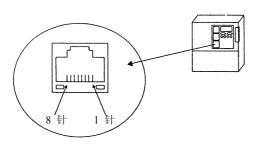
注 1) 如果周围温度偏高,则应揭掉此封条(15kW 以下)。

注 2) 请用剪刀或剪钳将配线口的橡胶衬垫剪成下图所示的样子。



### ■ 串行 RS485 通信接口图

卸下串行 RS485 通信接口罩壳后便可使用 RS485 接口。



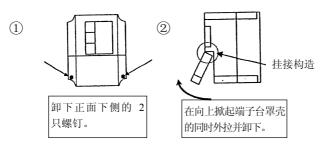
信号名	针的配置	内 容
RXA	4	接收数据同相(正线)
RXB	5	接收数据反相(负线)
TXA	3	发送数据同相(正线)
TXB	6	发送数据反相(负线)
SG	2, 8	信号线的地线

从变频调速器一侧所看到的信号线。(例: RXA 表示变频调速器一侧接收信号) ※ 请勿连接 1 针 (P24)、7 针 (P5)。

### 1.3.2 正面(端子台)罩壳的拆卸方法

配线时请首先按如下顺序卸下正面下部的罩壳:

### ■ 22kW 以下



<sup>\*</sup> 对于 30kW 以上的机型,应首先卸下前面的整个罩壳,然后再进行控制端子的配线。

## 1.4 适应方面的注意事项

### 1.4.1 有关电动机的注意事项

使用时请注意以下事项

#### 与工频电源运转的比较

"VF-A7"型变频调速器虽采用了正弦波 PWM 方式,但其输出电压、输出电流并不是标准的正弦波,而是接近正弦波的畸变波。因此,和用工频电源运转相比,电机的升温、噪声和振动将略有增加。

#### 低速区域内运转

与通用电机配套进行低速运转时,冷却效果降低,电机温度增高。

进行连续低速运转时,请降低输出功率。需进行连续低速运转且以额定转矩进行运转时,请使用定转矩电机(VF电机)。

使用定转矩电机时,请将电机过载保护级变为 VF 电机用。

#### 过载保护量的调整

"VF-A7"变频调速器由过载检测电路(电子热)进行过载保护。电子热的标准电流值是按照变频调速器的额定电流值设定的。因此,在对照组合电机的额定电流时需作调整。

#### 进行 50Hz (60Hz) 以上的高速运转时

在以超过 50Hz (60Hz) 以上的频率进行运转时,除振动、噪声将增大外,还有机械强度及轴承的使用界限问题。 因此,应事先向厂家询问。

#### 负载机械的润滑方式

当驱动油润的齿轮减速器及齿轮电动机进行运转时,由于在低速区域润滑效果变差,因此,可以使用的变速范围请向减速器厂家询问。

#### 极轻负载及低惯性负载

在负载率为 50%以下的极轻负载或在负载的惯性转矩极小的情况下,变频调速器会发生异常振动及过流跳闸等不稳定现象。此时,请降低载波频率来进行对应处理。(采用矢量控制时,请不要将载波频率设定到 2.2kHz 以下)

#### 不稳定现象时的对应方法

类似于下列电机及负载组合使用时,会有不稳定现象发生。

- 与超过变频器所要求的使用电机之额定值的电机组合使用时
- 与防爆电机等特殊电机组合使用时

由于以上电机的组合使用出现不稳定现象时,调低变频器的载波频率将收到良好效果。(采用矢量控制时,请不要将载波频率设定到 2.2kHz 以下。)

• 使用间隙较大的联接器或减速机时

调长加减速时间或使用 S 字加减速。采用矢量控制时调整应答时间(惯性力矩设定)或切换至 V/f 控制使用。

• 类似于活塞运动之类负载变化剧烈的负载

采用矢量控制时调整应答时间(惯性力矩设定)或切换至 V/f 控制使用。

#### 电源被切断时的制动方法

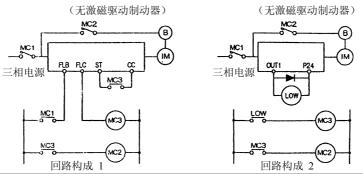
即使将电源切断,电机还要空转,不能立即停止。欲使电机迅速停转时,请设置辅助制动装置。制动装置中有电气制动装置及机械制动装置,请选择适当的机械制动装置。

### 发生负转矩的负载 (回生制动)

在用于发生负转矩的负载时,由于过压保护及过流保护装置动作,会产生跳闸。在这种情况下有必要装上与负载相匹配的发电回生制动回路或阻尼电阻器。

### 带制动器的电机

如果将带制动器的电机的制动回路直接连接在变频调速器的输出端,由于电压低,在始动或低频时制动器可能无法解除。请将制动器的主回路接至工频电源。



### 1.4.2 有关变频调速器的注意事项

#### 变频调速器的过流保护

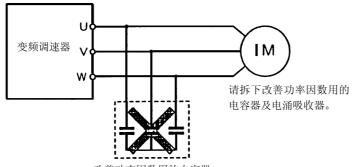
有过流保护功能。但是,电流的设定量是与变频调速器的最大匹配电机相一致的,因此小容量的电机运转时必须进行过电流量及电子热保护的再调整。调整时请参照第5章的5-11项。

#### 轻负载下的运转

虽说是轻负载,但请避免用小容量的变频调速器驱动大容量的电机进行轻负载运转。由于电流波动,输出峰值电流将增大,从而易造成过流跳闸。

#### 改善功率因数的电容

不能在变频调速器的输出端装设改善功率因数用的电容器。若用带改善功率因数用电容器的电机时,请先拆下此电容器。否则,会造成变频调速器的故障跳闸及电容的损坏。

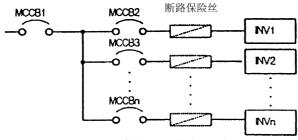


改善功率因数用的电容器

### 额定电压以外的使用

不适用于额定电压值以外的电压。当在额定电压值以外的电压下适用时,请使用变压器等,把电压升高或降低到额定电压值。

#### 多台变频器使用同一电源时



变频调速器的选择断路器

变频器主回路中不设有保险丝。因此如上图所示,在同一电源上使用多台变频器的情况下,在发生变频器的短路、过电流过载等现象时,有选择仅使 MccB2 跳闸而 MccB1 保持原状态的必要性。如若无法理想地选择其匹配,请在 MccB2 后设置保险融断丝。

### ■ 报废变频调速器时的注意事项

报废的变频调速器应作为工业垃圾处理。

### 1.4.3 有关安装

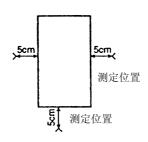
#### ■ 安装环境

本变频调速器装置为电子控制装置,故请充分考虑其安装环境。



- 请避开高温,多湿、凝结、结冻的场 所,或有溅水及多尘、多金属粉的场 所。
- 请安装在无腐蚀性气体或磨削液等的 场所。
- 请在周围温度范围为 -10~40℃ 的环境下使用。但是,匹配电机输出功率为 18.5kW 以上的 机种可以在 -10~50℃ 的范围之内使用。





- 注) 由于变频调速器是发热体,因此,在安装到操作柜之内时,请注意换气及柜内空间。如果 操作柜内安装的变频调速器其匹配电机的输出功率在 15kW 以下,请揭下上部密封条。如 果其匹配电机的输出功率在 18.5kW 以上,请在周围温度最高不超过 50℃的环境中使用。
- 请不要安装在振动大的场所。



注〕 安装在有振动的场所时应考虑 防振对策。 请与本公司联系。

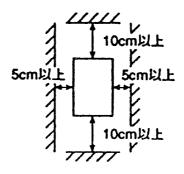
• 若在变频调速器的附近装设了如下的器具的话,则有发生误动作的可能,故请进行如下处理:



螺旋线圈 ....... 在励磁线圈中安置电涌抑制器制动器 ........... 在励磁线圈中安置电涌抑制器电磁接触器 ..... 在励磁线圈中安置电涌抑制器日光灯 ........... 在励磁线圈中安置电涌抑制器电阻器 ........... 应使电阻器远离变频调速器

### ■ 安装场所

选择室内通风良好的场所,纵向垂直安装在金属壁面上。并排安装数台变频调速器时,相互间应留出 10cm 以上的间隔。



上图中标示的为最低限度的间隙。风冷式的机型在上侧或下侧可能内置有冷却用风扇,请尽可能使上下的通风道宽一些。

为确保更换风扇及配线的空间,对匹配电机输出功率在 37kW 以上的机型请在其上下留出 20cm 以上的间隔。

注) 请勿安装在高温、高湿及灰尘和金属粉末较多的场所。如果安装场所的使用条件有问题,请与弊公司联系。

### ■ 变频调速器的发热量及所需换气量

变频调速器在进行交流→直流→交流的电力变换时所产生的能量损耗约为 5%。这种能量损耗会转化成热损耗,从而引起控制盘的温度上升。因此为了抑制温度的上升,就必须考虑控制盘的换气和冷却问题。

下面是不同电机容量的强制风冷所需换气量及使用密闭容约	<b>抽舟时的所</b> 重勘址而和.
一个朋友小姐用机会里的细雨风冷炸面探 工里及货用条件谷组	4 (品 D) D) D) (面 E) 3/9 目 かく

输入电压级	适用电机容量 (kW)	发热量 (W)	强制风冷所需换气量 (m³/分钟)	密闭容纳盘所需散热面积 (m²)
	0. 4	50	0. 29	1.0
	0. 75	70	0. 40	1. 4
	1. 5	110	0. 63	2. 2
	2. 2	140	0. 80	2. 8
	3. 7	220	1.3	4. 4
	5. 5	310	1.8	6. 2
	7. 5	420	2. 4	8. 4
	11	580	3. 3	11. 6
200V	15	770	4. 4	15. 4
	18. 5	940	5. 4	18. 8
	22	1110	6. 3	22. 2
	30	1490	8. 5	29. 8
	37	1530	8. 7	30. 6
	45	1850	10. 5	37. 0
	55	2250	12. 8	45. 0
	75	3050	17. 4	61.0
	90	3650	20. 8	73. 0
	0. 75	70	0. 40	1.4
	1. 5	110	0. 63	2. 2
	2. 2	140	0. 80	2. 8
	3. 7	220	1. 3	4. 4
	5. 5	280	1. 6	5. 6
	7. 5	370	2. 1	7. 4
	11	530	3. 0	10. 6
	15	710	4. 0	14. 2
	18. 5	800	4. 6	16. 0
	22	940	5. 4	18. 8
400V	30	1270	7. 2	25. 4
	37	1270	7. 2	25. 4
	45	1490	8. 5	29. 8
	55	1810	10. 3	36. 2
	75	2300	13. 1	46. 0
	90	2750	15. 7	55. 0
	110	3350	19. 1	67. 0
	132	4010	22. 9	80. 2
	160	4850	27. 6	97. 0
	220	6650	37. 9	133. 0
	280	8450	48. 2	169. 0

注 1) 表内发热量不含外设式选购件 (输入电抗器、直流电抗器、无线电噪声过滤器等) 的热损耗。

#### ■ 考虑到干扰信号影响的控制盘设计

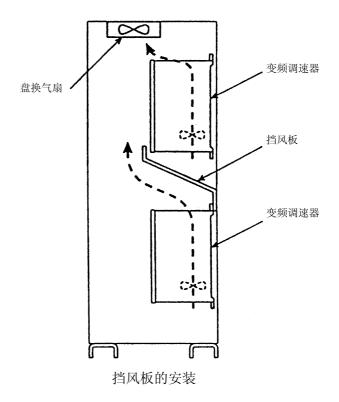
变频调速器会产生高频干扰信号,因此在设计控制盘时必须充分考虑干扰信号的影响。对策示例如下:

- 配线时应将主电路配线与控制电路配线分开,而不要引入同一个通道、并行配线或捆扎在一起等。
- 控制电路配线应选用屏蔽线或绞合线。
- 应将主电路配线的输入 (电源侧) 配线与输出 (电机侧) 配线分离开来,且不要引入同一个通道、并行配线或捆扎在一起等。
- 变频调速器的接地端子 (G/E) 必须接地。
- 必须给在变频调速器周围使用的电磁接触器或继电器线圈装设电涌消除器。
- 应根据需要设置干扰信号过滤器。

### ■ 容纳多台变频调速器时的配置要求

当在一个控制盘容纳 2 台以上的频调速器变时,应注意下列几点:

- 使左右变频调速器之间相距 10cm 以上。
- 使上下变频调速器之间相距 20cm 以上。
- 为使上侧变频调速器不因下侧变频调速器的发热而而改变其使用环境,应装设挡风板。



# 2. 机器的连接

# 2.1. 配线上的注意事项

### ■ 干扰信号的防止

为了防止对电器用具的信号干扰,应分别捆扎接在主电路电源侧端子(R/L1、S/L2、T/L3)的配线和接在电机侧端子(U/T1、V/T2、W/T3)的配线。

### ■ 控制电源与主电源(22kW 以下)

22kw 以下级的变频器的控制电源是由主回路电源中取出的。因此主回路因故发生跳闸时,变频器将失去电源。在此情况下如需维持控制电源时,则需设置另购的控制电源装置(选用件)。

### ■ 配线要求

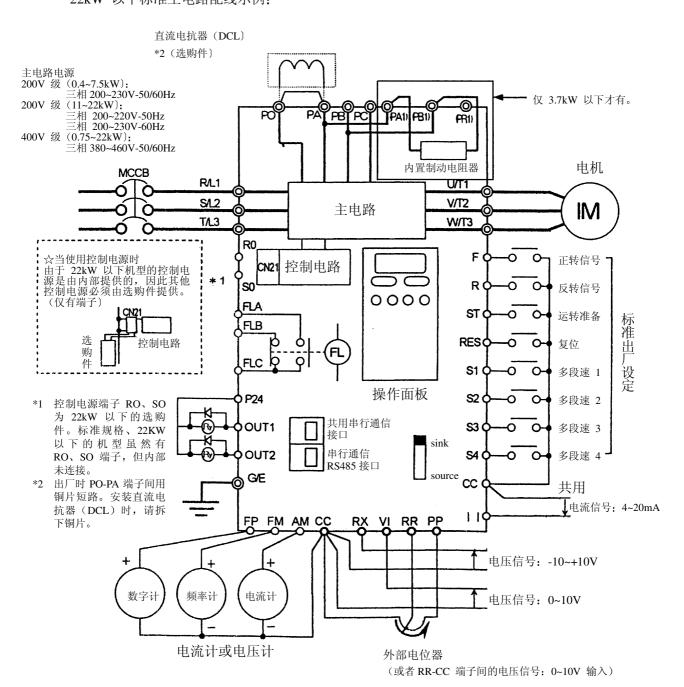
- 由于主电路端子台的间隔很小,因此应使用绝缘套管压接端子。连接时应整齐有序以免接近相邻的端子。
- 接地端子 G/E 应使用下列尺寸以上的电线,并务必接地 (电压 200V 级: D 种接地(旧方法的第 3 种接地)、400V 级: C 种接地(旧方法的第 3 种特别接地))。 应选用尽可能粗的接地线,配线越短越好,并接在变频调速器附近。

电压级	适用电机容量	接地线尺寸 (mm²)	
	5.5kW	3.5	
	7.5kW	5.5	
	11~15kW	14	
200V	18.5~22kW	22	
	30~37kW	38	
	45kW	60	
	50~90kW	100	
	0.75~11kW	3.5	
	15kW	5.5	
	18.5kW	8	
400V	22~30kW	14	
400 V	37~55kW	22	
	75~182kW	60	
	160~220kW	100	
	280kW	150	

\*200V 0.4~7.5kW,及 400V 0.75~7.5kW 的机型除端子台外其配线口罩壳上带有接地用的螺钉(M5)。

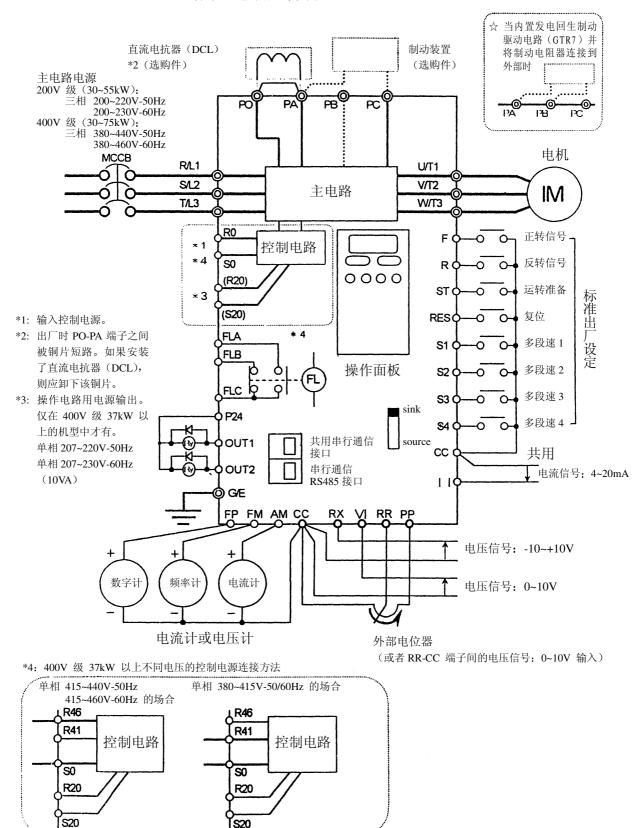
# 2.2. 标准连接

(标准连接图-sink (共用: CC)) 22kW 以下标准主电路配线示例:



(标准连接图-sink (共用: CC))

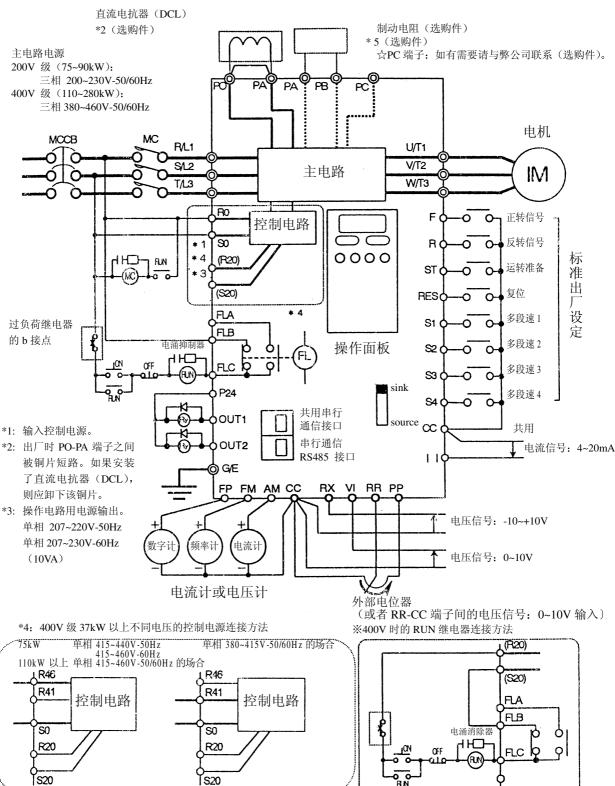
30 (30) ~55 (75) kW 标准主电路配线示例:



### 〔标准连接图-sink (共用: CC)〕

75 (110)~90 (280) kW 标准主电路配线示例:

( )内为 400V 级的容量范围。

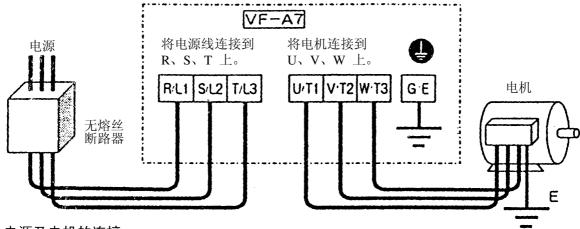


- \*5: 在标准产品上未安装制动电阻器连接端子 PA 及 PB。PA 及 PB 仅在内置有制动电阻驱动电路选购件时才被安装。
- \*6: 变频调速器的保养检查结束后,应将控制电源的 RO 及 SO 连接到主电路 MC 的一次侧,并做到仅当控制电源处于 ON 状态时才能确认操作面板。

# 2.3 端子说明

### 2.3.1 主电路端子

下面是主电路的配线示例。必要时可使用选购件。

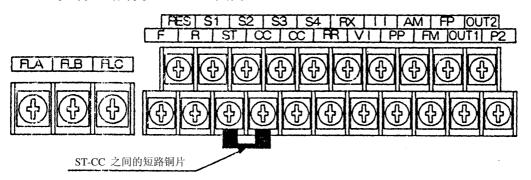


### ■ 电源及电机的连接

#### ■ 主电路

工电路		
端子	功能	
G/E	变频器壳体的接地端子。	
	200V 级: 0.4~7.5kW, 75kW 以上 三相 200V~230V-50/60Hz 电源	
R/L1, S/L2, T/L3	11kW~55kW 三相 200V~220V-50Hz,200V~230V-60Hz 电源	
K/L1, S/L2, 1/L3	400V 级: 0.75~22kW, 110kW 以上   三相 380V~460V-50/60Hz 电源	
	30~75 kW 三相 380V~440V-50Hz, 380~460V-60 Hz 电源	
U/T1, V/T2, W/T3	连接电动机(三相感应电动机)。	
	控制电源输入端子。(22kW 以下的选购件。仅有端子)	
	200V 级: 0.4~7.5kW, 75kW 以上 连接单相 200V~230V-50/60Hz 电源	
	11kW~55kW 连接单相 200V~220V-50Hz,200V~230V-60Hz 电源	
	400V 级: 0.75~22kW, 110kW 以上 连接单相 380V~460V-50/60Hz 电源	
RO, SO	30~75 kW 连接单相 380V~440V-50Hz, 380~460V-60 Hz 电源	
(R46, R41)	(R46 和 SO 之间,连接单相 415V~440V-50Hz, 415~460V-60Hz 电源)	
	(R41 和 SO 之间,连接单相 380V~415V-50Hz, 380~415V-60Hz 电源)	
	* 最大控制电源容量: 200V/400V 30kW 以下······50VA	
	200V 37kW 以上60VA,400V 37~132kW150VA	
	160kW······250VA, 220, 280kW······350VA	
PA, PB	连接至制动电阻。(使用制动装置时连接至 PA-PC 间)	
<u> </u>	请根据需要调整参数 F304, F308, F309。	
PC	内部直流主电路负电位端子。一般直流电源由该端子和 PA 端子(正电位)提供。	
PO, PA	直流电抗器(DCL: 选购件)的连接端子。出厂时用铜片短接。安装 DCL 时请拆下短	
	接铜片。	
R20, S20	操作电路的输出电源(单相 207.5V~220V-50Hz, 207.5V~230V-60Hz)。	
1,12	400V 37kW 以上的机型有。(10VA)	
(PR1), (PB1)	连接内置制动电阻,当未使用内置制动电阻时,把连接从(PB1)转换到(PR1)并改	
	变制动参数 F 308, F 309。仅限 3.7kW 以下的机型有。	
(PA1)	连接内置制动电阻,请勿拆除或用于外线连接。	
	仅限 3.7kW 以下的机型有。	

### 2.3.2 控制电路端子(sink(共用: CC))

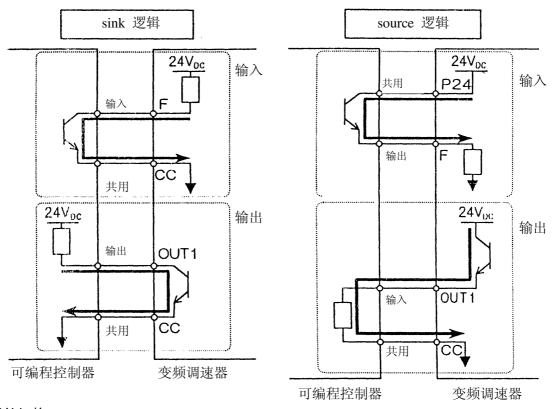


端子 记号	输入输 出类别	功能	电气规格	变频调速器内部 电路
F	输入	F-CC 之间短路时正转,开路时减速停止。 (ST-CC 之间处于短路状态)	工力工校上协)	3.1
R	输入	8-CC 之间短路时反转,开路时减速并停止。 多 (ST-CC 之间处于短路状态)	无电压接点输入 24Vdc-5mA 以下	924
ST	输入	可	是微弱电流信号。 使用接点时,为了	一一
RES	输入	编程存户正。可用了联顿表直。 当 RES-CC 之间处于短路状态时,可进行变频调速器保护功能动作时的复位。而且当变频点,不动作。 点 不动作。 输 S1 CC 之间短路时进行名码速运转	防止接触不良,应使用最小电流用的接点。	0, 1 th 9
S1	输入	λ[31-66] 之间应面的近行多权还运程。	*可切换	
S2 S3	输入 输入	S2-CC 之间短路时进行多段速运转。 S3-CC 之间短路时进行多段速运转。	sink/source	
S4	输入	S4-CC 之间短路时进行多段速运转。	-	
CC	输入输出公共	控制电路的等电位端子。		
	THE CHAIN CHAIN	17-141 CPM H 2 41 CP E7-110 1 0		P24
PP	输出	模拟输入设定电源输出。	10Vdc (用电流: 10mAdc)	047.
RR	输入	为多功能可编程模拟输入。在标准出厂设定下为0~10Vdc,输入、0~80Hz频率设定。	10Vdc (内部阻抗: 33kΩ)	0.14 154 P.18
VI		为多功能可编程模拟输入。在标准出厂设定下为2~10Vdc 输入、0~80Hz 频率设定。	10Vdc (内部阻抗: 33kΩ)	7
II	输入	为多功能可编程模拟输入。在标准出厂设定下为4(0)~20mAdc 输入、0~80Hz 频率设定。	(内部阻抗: 53KΩ) 4-20mA (内部阻抗: 500Ω)	+335 4551
RX	输入	为多功能可编程模拟输入。在标准出厂设定下为0~±10Vdc 输入、0~±80Hz 频率设定。	10Vdc (内部阻抗: 69kΩ)	10.1 10.1 10.1 10.1 10.1 10.1 10.1 10.1
FM	输出	为多功能可编程模拟输出。在标准出厂设定下为运转频率指令。请接上 1mAdc 满刻度电流计或7.5Vdc (10Vdc)-1mA 满刻度电压计等仪表。	1mAdc 满刻度直 流 电 流 计 或 7.5Vdc 1mA 满刻 度直流电压计	0014
AM	输出	为多功能可编程模拟输出。在标准出厂设定下为输出电流。请接上 1mAdc 满刻度电流计或 7.5Vdc (10Vdc)-1mA 满刻度电压计等仪表。	1mAdc 满刻度直 流 电 流 计 或 7.5Vdc 1mA 满刻 度直流电压计	Torus Tara
FP	输出	为集电极开路输出。通过参数设定可输出 1.00kHz~43.20kHz 之间的脉冲。标准出厂设定为 3.84kHz。	最大 24V 最大 50mA	200
CC	输入输出公共	控制电路的等电位端子。		
P24	输出	为 24Vdc 电源输出。 (变频调速器的控制电源)	24Vdc-100mA	O1 T GBK
OUT 1		为多功能可编程集电极开路输出。在标准出厂设定下可检测并输出低速信号输出频率。	集电极开路输出	Fuse Diso
OUT 2	输出	为多功能可编程集电极开路输出。在标准出厂设定 下可检测并输出加减速的完成。	24Vdc-5mA 以下 <u>*可切换</u> <u>sink/source</u>	
FLA FLB FLC	输出	为继电器接点输出。接点额定值为 250Vac-2A (cosΦ=1)、30Vdc-1A、250Vac-1A (cosΦ=0.4)。可检测变频调速器保护功能的动作。保护功能动作时FLA-FLC 之间关闭,而 FLB-FLC 之间则打开。	250Vac-2A 30Vdc-1A :电阻负荷时 250Vac-1A :cosΦ=0.4	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1

### 2.3.3 sink 逻辑(负极共用)/source 逻辑(正极共用)

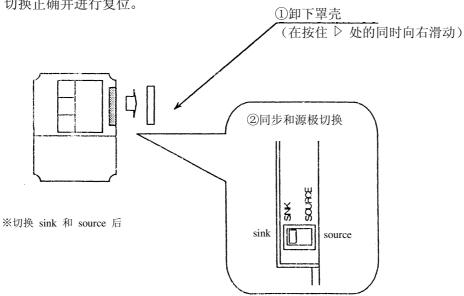
# ……输入输出端子的逻辑切换

控制输入端子通常通过电流的流出而变为 ON, 这称为 sink 逻辑。(标准出厂状态)另一方面,在欧洲等地一般则是通过电流流入输入端子而变为 ON 的 source 逻辑。



### ■ 逻辑的切换

逻辑的切换应在不提供电源的情况下给变频调速器配线之前进行。如果在切换后接通电源时以及在变频调速器的电源接通的状态下进行切换 sink 和 source,变频调速器将会跳闸。应确认切换正确并进行复位。



☆出现 [ - I (sink • source 切换异常) 时,应在依次确认序列及情况正常后进行复位。

# 3. 控制模式

3.1 标准控制模式:包括速度控制模式及简易转矩控制模式。

# (无传感器矢量控制)

速度控制模式:按照所给频率指令进行运转。

- ① V/f 控制 V/f 一定(定转矩特性) ········标准出厂设定 适用于在整个变速范围内转矩必须保持一定的负荷。
- ② V/f 控制 平方降低转矩 适用于象风扇、风机及泵那样转矩与转速的平方成比例的负荷。
- ③ 自动转矩提升 本模式可在整个变速范围内自动调整电压来确保转矩并进行运转。
- ④ 无传感器矢量控制 可在低速区域获得高转矩。还可控制转速,并进行速度变化较少的运转。
- ⑤ 自动节能模式 可通过检查输出电压并根据当时负载的情况决定输出电流的大小来获得节能效果。

简易转矩控制模式:可发出转矩指令并控制电机的发生转矩。

## 3.2. 选购件控制模式 (带传感器的矢量控制)

可通过在变频调速器上添加选购件控制基板以及与带传感器的电机的组合来进行高精度运转。

速度控制模式: 可实现高精度速度控制。

转矩控制模式: 可发出转矩指令并控制电机的发生转矩。

可用简易转矩控制模式来提高控制精度。

位置控制模式: 可通过脉冲输入来进行位置控制。

# 4. 基本操作方法

VF-A7 有下列 3 种显示模式:

标准监视模式 : 为变频调速器的标准显示模式。接通变频调速器的电源后便会进入标准监 视模式。

在标准监视模式下可监视输出频率并设定频率指令值,同时还可显示运转期间的状态警 报及跳闸时的跳闸信息。

- 频率指令值的设定
- 状态警报: 当变频调速器发生异常时,显示部分将交替显示警报记号及频率。
- [: 当电流招出过失速电流水平时
- P: 当直流部分的电压上升到过失速电压水平以上时
- L: 过载警报
- H: 当变频调速器的内部温度达到过热保护警报水平(约 85°C)时

设定监视模式: 用来设定变频调速器的参数。

参数设定方法 ⇒ 请参阅 4.1 项

状态监视模式:

用来监视变频调速器的各种状态。

可监视设定频率、输出电流/电压、端子信息等。

监视运转状态 ⇒ 请参阅 7.1 项

按(MON)键可转换到各个模式。



#### 参数的设定方法 4.1

出厂时已经设好了标准出厂参数。参数分为下列3组:

基本参数 :运转变频调速器所需的基本参数。

扩展参数 :详细设定及特殊设定所需的参数。

用户参数 :抽选并显示与标准出厂设定值不同的设定的参数。

用于参数设定后的确认及重新设定(微调)等场合。

(参数组名: [-!])

#### ★ 关于参数的设定范围

- H 1: 当设定超出设定范围的上限值时出现警报显示。另外在其他更改过的有关参数 超出上限值的情况下也会出现警报显示。
- LO: 当设定超出设定范围的下限值时出现警报显示。另外在其他更改过的有关参数 超出下限值的情况下也会出现警报显示。

如果出现(闪烁)上述警报显示,则无法进行 ╏ ╏ 以上及 Ⅰ 以下的设定。 闪烁显示期间无法更改参数设定。

# 4.1.1. 基本参数的设定方法

所有的基本参数都可按同样的顺序进行设定。

设定顺序如下: (以将最大频率从 80Hz 改为 60Hz 时的设定为例)

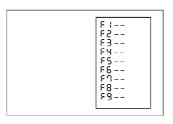
键 操 作	LED 显示	动作		
	0.0	显示运转频率(停止期间)。 (在标准监视器显示选择 F 7 10=0 (运转频率) 的设定时)		
MON	8U :	显示基本参数开头的"自动加减速(8111)"。		
(A) (V)	۴X	用△或▽键选择 "F爿"。		
ENT	800	按 ENTER 键以读出最大频率。		
(A) (V)	600	用▽键将最大频率改为 60Hz。		
ENT	60.0⇔FH	确定最大频率。交替显示 FH 及频率。		
	此后, ENT 显示相同的参数设定值。 MON 转而显示状态名。			

# 4.1.2 基本参数一览表

		1	<i>th</i> → ++ □		<i>⇔</i> m <i>⊤</i> :
No.	名 称	功 能	修正范围	出厂设定	参照页
1	8::::	自动加速/减速	0:手动加/减速 自动控制	0	30
2	8U2	自动控制	0:- 1:自动转矩提升和自动调节 2:无传感器矢量控制(速度)和自动调节	0	31
3	CUOA	指令模式选择	3:自动节能和自动调节 0:端子输入有效 1:操作面板输入有效 2:通信通用串行选购件 3:通信 RS485 4:通信外接选购件有效	0	31
4	FNO4	速度指令选择 与FM 端子的测量计连接选择	1: VI/II (输入电压/电流) 2: RR (电位计/电压输入) 3: RX (输入电压) 4: RX2 (输入电压 (可选)) 5: 操作面板 6: 二进制/BCD 输入 7: 通信通用串行选购件 8: 通信 RS485 9: 通信外接选购件有效 10: 上下频率 11: 脉冲输入 1 (适合矢量控制的选购件) 0 到 30	2	32
				U	
6	F۵	与 FM 端子的测量计调整	-	-	33
7	£ጸb	标准出厂设定	0:- 1:50Hz 标准设定 2:60Hz 标准设定 3:出厂标准设定 3:出厂标准设定 4:跳闸解除 5:解除累计工作时间 6:型号信息初始化 7:用户设定参数记忆 8:用户设定参数重新设定	0	36
8	Fr	选择正/反转(操作面板专用)	0:正转 1:反转	0	_
	555				
9	R[[	加速时间1	0.1 (0.01) ~6000 (秒)	因机型而异	30
10	336	减速时间 1	0.1 (0.01) ~6000 (秒)	因机型而异	30
11	FR	最大频率	30.0~400 (Hz)	80	38
-					
12	LUL	上限频率	0.0∼F H (Hz)	80	38
13		下限频率	0.0~[[[ (Hz)	0.0	38
14	luL	基准频率 1	25~400 (Hz)	60	38
15	ԲԷ	V/f 控制选择	0:转矩一定 1:平方降低转矩特性 2:自动转矩提升 3:无传感器矢量控制(速度控制) 4:自动转矩提升和自动节能 5:无传感器矢量控制(速度)和自动节能 6:V/f5点设定 7:无传感器矢量控制(转矩/速度控制变换) 8:PG反馈矢量控制(转矩/速度控制变换) 9:PG反馈矢量控制(速度/位置控制变换)	0	39
16	იხ	手动转矩提升量	0-30%	因机型而异	44
17	OLN	电子过热保护继电器保护特性选择	设定     过载保护     过载       0     0     X       1     标准     0     O       2     电机     X     X       3     X     O       4     VF 电机     O     X       5     (特殊     0     O       6     电机     X     X       7     电机     X     X	0	44
18	Sr	多级速度运转频率 1		0.0	
	_				
19	Sr2	多级速度运转频率 2	(Hz)	0.0	
20	5-3	多级速度运转频率 3	L L~{   (Hz)	0.0	
					4.5
21	5-4	多级速度运转频率 4		0.0	48
	_				
22	5-5	多级速度运转频率 5		0.0	1
23	5-8	多级速度运转频率 6	<u> </u>	0.0	
24	5-7	多级速度运转频率 7	~  !! (Hz)	0.0	
27	_''	ンみを区でで発生!	<u>                                    </u>	0.0	
25	FI ~ F9	扩展参数	扩展参数的设定	-	27/51
<b>—</b>		<b>本事用点从</b> 書			
	- G-U	变更设定检索	显示与标准设定值不同的参数	-	24
26	<u> </u>	2 42 4 7 T T T T T T T T T T T T T T T T T T			

### 4.1.3 扩展参数的设定方法

为了进一步发挥变频调速器的功能,特备有扩展参数。 扩展参数全部由 F 及 3 位数字来表示。







F100~F199 F200~F299 F300~F399 F400~F499 F500~F599 F600~F699 F000~F699 F800~F899 F800~F899

按一次 MON 键,然后用▲▼键选 择基本参数内的 F:--~F9--。 用▲▼键选择更改过的参数。接着按 ENTER 键便可读出参数值。

### ■ 参数设定示例

设定顺序如下:

(以将正转矩限制 从 150 改为 100 时的设定为例)

键 操 作	LED 显示	动 作
	0.0	显示运转频率(停止期间)。 (在标准监视器显示选择 <b>F 7 10</b> =0 [运转频率]的设 定时)
MON	MON	
(A) (V)	▲ ▼ 用△或▽键改为参数群 F Ч。	
ENT	F400	按 ENTER 键可调出参数 F 400 的开头。
(A) (V)	F441	用△键改为正转矩限制 FЧЧ 1。
ENT	iSO 按 ENTER 键以读出参数值。	
▲ ▼ 100 用▽键将正转矩限制值 150 改为 100。		用▽键将正转矩限制值  50 改为  00。
ENT	100 ⇔ F441	写入参数值。交替显示 F ЧЧ I 及 IOO。

如果在操作过程中出现疑问,可按 MON 键数次,然後从 AU I 显示起重新操作。

### 4.1.4 已改参数的检索及重新设定

可自动检索那些设定值与标准出厂设定值不同的参数并将其显示在用户参数组 Gr.U 内,还可在此组内更改参数设定。

#### 操作上的注意事项

- ·如果已经设定成与标准出厂设定值相同的值,则不显示在 [rl]内。
- 由于要将用户参数组 Gr U 内的全部数据与标准出厂设定值进行比较,因此数秒钟后才会显示参数。若要中止参数检索,可按 (₩οΝ) 键。

### ■ 参数检索及重新设定的操作方法

检索及重新设定的操作方法如下:

键 操 作	LED 显示	动作
	0.0	显示运转频率 (停止期间)。 (在标准监视器显示选择 F 7 ID=0 [运转频率]的设定时)
MON	8U I	显示基本参数开头的"自动加减速(AUI)"。
<b>(A) (V</b>	Gr.U	用 △ 或 ▽键选择 ┗┏.U。
ENT	U	按 ENTER 键进入用户/参数设定更改检索模式。
(MON) 或	800	检索与标准出厂设定值不同的参数并显示参数。按 ENTER 键或 △ 键後,参数将发生变化。(按 ▽键将进行反向检索。)
ENT	80	按 ENTER 键以显示设定值。
(A) (V)	5.0	用 △▽ 键更改设定值。
ENT	5.0⇔ 8CC	按 ENTER 键以确定所做的设定。此时参数名及设定值交替亮起并被写入。
<b>▲ ▼</b>	Ur)	按照与上段相同的顺序,用 △▽键显示所要检索或更改设 定的参数,然後进行确认并更改设定。
(A) (V)	U	U 重新出现,检索到此结束。
(MON) (MON)	参数显示 → F F O.O	按 MON 键可中途中止检索。如果在检索过程中按一次 MON 键,将返回参数设定模式的显示。 如果继续按 MON 键,则可返回状态监视模式及标准监视 模式 (运转频率显示)。

如果在操作过程中出现疑问,可按 MON 键数次,然後从 RU I 显示起重新操作。

### 4.1.5 运转中无法更改的参数

为安全起见,下列参数在变频调速器运转期间无法更改。此时应首先停止运转再行更改。

### [基本参数]

AU! (自动加减速)

AU2 (自动控制)

[ NOd (运转操作选择)

FNOd (速度指令选择)

FH (最大频率)

LYP (标准出厂设定)

**PL** (V/f 控制选择)

OLA (电子热电偶保护特性选择)

### 4.1.6. 返回标准出厂设定值的全盘设定方法

如果设定了标准出厂设定参数 Ł YP = 3,则可使所有参数返回标准出厂设定值。 注) 关於标准出厂设定参数 Ł YP 的详细情况,请参阅 5.5 项。

### 操作上的注意事项

• 由于设定 ŁYP=3 后所有改过设定的参数都将返回标准出厂设定值,因此建议将改过的参数设定值抄写在记录纸上。

### ■ 返回标准出厂设定的全盘设定方法

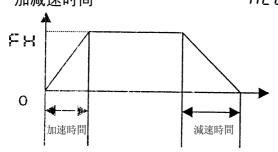
键 操 作	LED 显示	动 作	
	0.0	显示运转频率 (停止期间)。	
MON	8U :	显示基本参数开头的"自动加减速 (801)"。	
<b>♠ ▼</b>	FAb	用 △ 或 ▽键改为 Ł YP。	
ENT	0	按 ENTER 键以显示参数设定值。(在 Ł YP 的情况下,读出时总是显示"0 (零)"。)	
(A) (V)	3	用 △ 或 ▽ 键更改设定值。若要返回标准出厂设定值,则应改为"3"。	
ENT	lolb	显示 "In It",同时所有的参数均返回标准出厂设定值。	
	0.0	返回原来的显示。	

如果在操作过程中出现疑问,可按 MON 键数次,然後从 AU!显示起重新操作。

# 5. 基本参数的说明

下面介绍变频调速器运转时所需的基本参数。

5.1 加减速时间



REEL JEE

- ・功能
- 1)加速时间 **ACC** 表示变频调速器输出 频率从 0Hz 上升到最大频率为止的时 间设定。
- 2)减速时间 d E C 表示变频调速器输出 频率从最大频率 F H 下降到 0Hz 为 止的时间设定。

### 5.1.1. 自动加减速

811 1

可根据负荷大小自动调整加速时间和减速时间。

(加减速的设定时间(ACC、dEC)的 1/8~8 倍的范围内自动调整。)

将自动加减速(AUI)设为有(I)。

负荷偏小时:自动调整以缩短加速及减速时间。 负荷偏大时:自动调整以延长加速及减速时间。

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定	设定值
8U I	自动加减速	0:无 (手动设定) 1:有(自动设定)	0	1

- 注 1) 如果将自动加减速选为 ,则可根据负荷来更改加减速时间。 如果要使加减速时间保持一定,则应将自动加减速设为 □。
- 注 2) 自动加减速应在接好电机後进行设定。
- 注 3) 在负载电流接近变频器额定电流运转时,设定自动加减速後,加速有时可能无法完成。此时 应采用手动方式来设定加减速时间。

### 5.1.2 加减速时间的手动设定

可用手动方式来设定加速时间设定参数(REC)及减速时间设定参数(dEC)。

可在标准出厂设定(AUI)下使用自动加减速(D)。

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定
8U I	自动加减速	0:无(手动设定) 1:有(自动设定)	0
336	减速时间 2	0.1 (注) ~6000 秒	因机型而异

- 注 1) 通过更改参数 F508(加减速时间加减限制)及 F704(加减速时间单位设定)可将加减速时间的设定时间改为 0.01~10.00 秒。
- 注 2) 如果所设定的加减速时间小於变频器、电机、负载等的最短加减速时间时,有时会因失速防止功能动作而导致超过设定的加减速时间。

如果进一步缩短此设定时间,则会导致过电流及过电压跳闸的後果。

### 5.2 增大起动转矩

### 5.2.1 自动控制

8112

• 功能: 本参数可用来一并设定控制选择及自动调节。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定
AUS.	自动控制	0:(始终显示 0。) 1:自动转矩提升+自动调节 2:矢量控制(速度控制)+自动调节 3:自动节能+自动调节	0

1) 自动转矩提升+自动调节

通过检测负荷电流, 自动调整变频调速器的输出电压并确保转矩。

自动转矩提升模式是一种不进行速度控制,而仅以确保转矩为目的的矢量控制。

此时应将自动控制(BU2)设为 1。

参考:如果将 V/f 控制选(PŁ) 设为 2(自动转矩提升)并将自动调节(F400) 设为 2(自动调节 ON),也可获得同样的功能。

2) 矢量控制(速度控制)+自动调节

可发挥电机性能,采用矢量控制从低速起便可获得较高的起动转矩。同时还可抑制因负荷变化引起的电机速度波动,实现高精度的速度控制运转。

此时应将自动控制(RU2)设为 2。

参考:如果将 V/f 控制选择(PE)设为 3 (无传感器矢量控制)并将自动调节(F400) 设为 2 (自动调节 ON),也可获得同样的特性。

3) 自动节能运转+自动调节

将电流调整到与负荷相符的最佳流量以达到节能的目的。

此时应将自动控制(AU2)设为 3。

参考:如果将 V/f 控制选择(PE)设为 5(自动节能+无传感器矢量控制)并将自动调节 (F400) 设为 2(自动调节 ON),也可获得同样的功能。

4) 自动控制解除

此时应将自动控制(AU2) 设为 C。

### 5.3 运转方法的选择

### 5.3.1 运转操作选择

6004

名称	功能	调整范围	标准出厂设定
CUOA	运转操作选择	0: 端子输入有效 1: 面板输入有效 2: 通信公共串行选购件有效 3: 通信 RS485 有效 4: 通信附加选购件有效	0

#### 设定值

Q: 端子台运转 利用接在端子台上的外部接点(ON/OFF) 进行运转/停止操作。

#: 面板运转 通过按操作面板上的(RUN)及(STOP)键来进行运转/停止操作。

≥: 通信串行选购件 在 RS232C(选购件)及带端子台的 RS485(选购件)进行运转/停

止操作。(通信号码: FA00)

3: RS485 通信 利用标准 RS485 通信功能进行运转/停止操作。(通信号码: FA04)

Y: 通信选购件: 利用通信选购件处进行运转及停止操作。

(请参阅各选购件的使用说明书)

### 5.3.2 频率(速度)指令选择

### FNOd

名 称	功能	调 整 范 围	标准出厂设定
FNO4	速度指令选择	1: VI(电压输入)/II(电流输入) 2: RR(电位器/电压输入) 3: RX(电压输入) 4: RX2(电压输入(选购件)) 5: 面板输入有效 6: 二进制/BCD 输入 7: 通信公共串行选购件 8: 标准通信 RS485 9: 通信盒式附加选购件有效 10: 上下频率 11: 脉冲输入(选购件)	2

#### 设定值

<i>t</i> :	VI/II 输入	利用外部信号 (VI 端子: 0~10Vdc 或者 II 端子: 4~20mAdc) 来输入频率 (速度) 指令。
2:	RR 输入	利用外部信号(RR 端子: 0~10Vdc)来输入频率(速度)指令。
3:	RX 输入	利用外部信号 (RX 端子: $0\sim\pm10 \text{Vdc}$ ( $\pm5 \text{Vdc}$ )) 来输入频率 (速度) 指令。
<b>4</b> :	RX2 输入	利用外部信号(RX2 端子(选购件)。 $0~\pm10 Vdc$ ( $\pm5 Vdc$ ))来输入频率(速度)指令。
5:	面板输入	按操作面板或延长面板(选购件)上的▲▼键来进行频率设定。
<b>5</b> :	二进制输入/BCD 输入	输入基于 12/16 位二进制(选购件)及 BCD(选购件)的频率
		(速度)指令。
7:	通信公共串行选购件	在 RS232C (选购件) 及带端子台的 RS485 (选购件) 处输入频率 (速度) 指令。(通信号码: FA01)
8:	RS485 通信	从标准的 RS485 通信来输入频率(速度)指令。(通信号码:
		FA05)
9:	通信盒式附加选购件	从高速应答通信选购件 TOSLINE-F10M 及 S20 处输入频率(速
		度)指令。(请参阅各选购件的使用说明书)
10:	上下频率	利用端子台处输入的升/降信号输入频率(速度)信号。

☆ 有下列通信选购件:

11: 脉冲输入

- RS232C (型号: RS2001Z)
- 带端子台的 RS485 (型号: RS4001Z, 最多可连接 64 台)
- TOSLINE-F10M/TOSLINE-S20
- Device Net (计划中)
- Profibus (计划中)
- ☆ 不论运转操作选择([n08)及频率(速度)选择(Fn08)的设定如何,下列控制端子 的输入总是处于动作状态:
  • 复位端子(标准出厂设定值: RES 及 跳闸时有效)
  • 运转准备端子(标准出厂设定值: ST)

输入基于脉冲的频率(速度)指令(选购件)。

- 紧急停止端子
- ☆ 运转操作选择([n0d)及 频率(速度)选择(Fn0d)必须在变频调速器停止运转后方 可更改。

即使在运转期间更改过设定,设定也不会在变频调速器停止前发生变化。

# 5.4 仪表的设定及校正

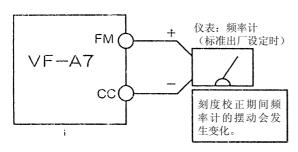
# FNSL、FN、F670、F671

• 功能

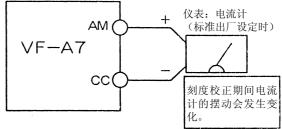
来自 FM 和 AM 端子的输出信号为模拟电压信号。 仪表请选用满刻度为 0~1mAdc 的电流计或者满刻度为 0~7.5Vdc(或 10Vdc) 的电压计。

刻度校正可通过调整 FM 端子连接仪表 Fn (如果调整的是 AM 端子连接仪表,则为 F8 T1) 来进行。 请按下图所示连接仪表:

〈FM 端子时〉



〈AM 端子时〉



☆在选购件中有频率计 QS60T。

☆电流计的最大刻度应为变频调速器额定输出电流的 1.5~ 倍以上。

#### [FM 端子参数]

名 称	功 能	调 整 范 围	调整水平	标准出厂设定值
		0: 运转频率	(a)	
		1: 运转频率指令	(a)	
		2: 输出电流显示	(b)	
		3: 直流部分的电压	(b)	
		4: 输出电压	(b)	
		5: 补偿后的运转频率	(a)	
		6: 速度反馈(实时值)	(a)	
		7: 速度反馈(1 秒过滤器)	(a)	
		8: 转矩	(b)	
		9: 转矩指令	(b)	
		10: 内部转矩基准	(b)	
		11: 转矩电流	(b)	
		12: 励磁电流	(b)	
		13: PID 反馈值	(a)	
		14: 电机过负荷率(OL2 数据)	(c)	
FNSL	FM 端子连接仪表选择	15: 变频调速器过负荷率 (OL1 数据)	(c)	0
L113C		16: PBr 负荷率(PBrOL 数据)	(c)	
		17: PBr 过负荷率	(c)	
		18: 输入功率	(e)	
		19: 输出功率	(e)	
		20: 峰值输出电流	(b)	
		21: 峰值直流部分的电压	(b)	
		22: 电机计数器模拟 PG	(d)	
		23: 位置脉冲	(d)	
		24: RR 输入	(c)	
		25: VI/II 输入	(c)	
		26: RX 输入	(c)	
		27: RX2 输入	(c)	
		28: FM 输出(请勿设定)	(c)	
		29: AM 输出	(c)	
		30: 仪表用固定输出	_	
		31: 通信用模拟输出	(c)	
F۸	FM 端子连接仪表调整	_		_

### ■ (AM 端子参数)

名 称	功能	调 整 范 围	标准出厂设定值
F670	AM 端子连接仪表选择	与 F N 5 L 相同(29:请勿设定 AM 输出)	2
F67:	AM 端子连接仪表调整	_	_

### ■ 分辨率

AM/FM 端子最大均为 1/1024。

★ 在标准出厂设定下,FM 端子在运转频率为 80Hz 时、AM 端子在输出电流监视器显示 为 150% 时分别输出约 16V (外部阻抗为 ∞) 或约 3mA (外部阻抗为 0Ω)。

[例: 使用 FM 端子时的频率仪表校正方法]

※请预先用仪表调整螺钉调整好零点调整。

键 操 作	LED 显示	动作
_	800	显示运转频率。 (在标准监视器显示选择 F 7 10=0(运转频率)的设定下)
MON	8U I	显示基本参数开头的"自动加减速(RUI)"。
<b>♠ ▼</b>	FΠ	用△或▽键选择"FП"。
ENT	600	按 ENTER 键以读出运转频率。
<b>(A)</b>	600	用△或▽键调整仪表。 应注意此时虽然仪表上的指示会发生变化,但变频调速器 上的数字 LED(监视器)显示则保持不变。
		★根据具体设定,有时需要较长时间才会开始摆动。
ENT	600⇔FN	仪表校正到此结束。此时交替显示 FA 及频率。
MON	800	返回原来的运转频率显示。 (在标准监视器显示选择 F 7 ! 10=0 [运转频率] 的设定下)

★仪表用的输出端子包括 FM 及 AM 两个。可同时使用两个端子。

### ■ 变频调速器停止状态下的仪表调整

当仪表校正因调整时的数据变动较大而难以进行时,可在变频调速器停止状态下进行调整。可用 F \(\text{RSL}\) 及 F \(\text{S}\) 70 校正所设功能的仪表摆动位置。上页表中所列 (a)~(d) 的调整水平如下。请参照下页上的表以校正仪表。

调整水平的种类 (a): 在最大频率 (FH) 下 FM/AM 的输出电压变为调整值。

(b): 在面板显示 150% 下 FM/AM 的输出电压变为调整值。

(c): 在面板显示 100% 下 FM/AM 的输出电压变为调整值。

(d): 特殊输出(请参阅专用使用说明书)

〔例:设定 AM 端子"输出电流"位置时的状态,当变频器在停止状态下的电流表的校正步骤。〕

键操作	LED 显示	动 作	
——————————————————————————————————————	0.0	显示运转频率。在停止期间进行设定。 (在标准监视器显示选择 F 7 : 10=0 (运转频率)的设定下)	
MON	80:	显示基本参数开头的"自动加减速(AUI)"。	
(A) (V)	۶۶	用△或▽键选择 "F6"。	
ENT	F800	按 ENTER 键以读出参数 "F600"。	
(A) (V)	F670	用△键选择 "80 端子连接仪表选择 F670"。	
ENT	2	用 ENTER 键读出参数值。	
<b>(</b>	30	用△键设为 30(仪表调整用固定输出)。	
ENT	30⇔F670	按 ENTER 键以交替显示 F6 10 和参数值。	
v	F87 I	用▽键选择 F67:(AM 端子连接仪表调整)。	
ENT	100	按 ENTER 键后转入数据显示状态。	
(A) (V)	100	用△或▽键调整仪表。 当变频调速器输出电流为 150% 时,请对好想要在仪表上输出的刻度位置。(应注意此时虽然仪表上的指示会发生变化,但变频调速器的数学 LED(监视器)显示则保持不变。)  〔提示〕 连续按数秒后调整 将变得更加容易。  ★根据具体设定,有时需要较长时间才会开始摆动。	
ENT	100⇔F671	按 ENTER 键以交替显示 F67: 和参数值。	
v	F670	用▽键选择 "AM 端子连接仪表选择 F6 10"。	
ENT	30	按 ENTER 键以读出参数值。	
(V)	5	返回 2(输出电流显示)的设定。	
ENT	F670⇔2	按 ENTER 键以交替显示 F670 和参数值。	
MON	0.0	按 MON 键 3 次后返回运转频率显示。(在标准监视器显示选择 F 7 10=0 (运转频率)的设定下)	

# 5.5 标准出厂设定

FAb

#### • 功能

可根据各输入指令来一并设定参数。既可将所有参数设定值全部恢复为标准出厂设定值,也可个别记忆并设定特定参数。

名 称	功能	调 整 范 围	标准出厂设定值
FAb	标准出厂设定值	0: 一 1: 50Hz 标准设定 2: 60Hz 标准设定 3: 标准出厂设定 4: 跳闸清除 5: 累计运转时间清除 6: 型号信息初始化 7: 用户设定参数的记忆 8: 用户设定的重新设定	0

- ★由于要更改其他参数的设定,因此本功能在读出时经常显示 C。
- ★在变频调速器运转期间 ŁSP 无法设定,因此务必在停止后进行设定。
- ★为了确认上次的设定值,请在状态监视器上查看 Ł ЧР (上次的监视情况)。 (详情请参阅 7.1 项)

#### 〔设定值〕

#### 50Hz 标准设定(ヒ Ч₽=1)

将 E YP 设为 I 后,下面的参数将会变为基本频率 50Hz 用的设定。 (其他的参数设定值保持不变。)

• 最大频率 <b>FH</b> :	50Hz	• VI 输入点 2 频率 F204:	50Hz
· 基准频率 1 ul:	50Hz	• RR 输入点 2 频率 F2 13:	50Hz
<ul> <li>基准频率 2 F170:</li> </ul>	50Hz	• RX 输入点 2 频率 F≥ 19:	50Hz
<ul><li>基准频率 3 F 1 7 4;</li></ul>	50Hz	• RX 2 输入点 2 频率 F 2 2 5:	50Hz
<ul><li>基准频率4 F 1 18:</li></ul>	50Hz	• BIN 输入点 2 频率 ₹ ≥ 3 1:	50Hz
• 上限频率 UL:	50Hz	<ul><li>・ 脉冲输入点 2 频率 F≥37:</li></ul>	50Hz
• 正转速度限制水平 5426:	50Hz	• 反转速度限制水平 FЧ28:	50Hz
• 商用/变频调速器切换频率 F355:	50Hz	• 点 2 频率	50Hz
		• 自动轻负荷高速运转频率 [34]:	50Hz

### 60Hz 标准设定(LYP=2)

将 L SP 设为 ≥ 后,下面的参数将会变为基准频率 60Hz 用的设定。

(其他的参数设定值保持不变。)

(光阳的多数放在田水川上文。)			
• 最大频率 FH:	60Hz	RX 输入点 2 频率 F2 19:	60Hz
• 基准频率 1 u L:	60Hz	RX 2 输入点 2 频率 F 2 2 5:	60Hz
<ul> <li>基准频率 2 F170:</li> </ul>	60Hz	BIN 输入点 2 频率 F 2 3 1:	60Hz
<ul><li>基准频率 3 F L T Y:</li></ul>	60Hz	脉冲输入点 2 频率 F23٦:	60Hz
<ul><li>基准频率 4 F + 18:</li></ul>	60Hz	正转速度限制水平 5426:	60Hz
• 上限频率 UL:	60Hz	反转速度限制水平 5428:	60Hz
• 商用/变频调速器切换频率 F 355:	60Hz	点 2 频率	60Hz
• VI 输入点 2 频率 F≥04:	60Hz	自动轻负荷高速运转频率 FЗЧ 1:	60Hz
• RR 输入点 2 频率 F2 +3:	60Hz		

### 标准出厂设定(ESP=3)

将 Ł YP 设为 3 后,可将所有的参数一并返回标准出厂设定。

☆ 设为 3 后不久将出现 [n] 并很快消失,接着立即返回原来的显示( OFF ] 或 O.O. )。此时,过去的故障历史数据也同时被清除。

### 跳闸历史清除(LYP = Y)

将 ESP 设为 Y 后跳闸历史信息将被初始化。

\*(参数保持不变。)

#### 累计运转时间清除(ヒ ԿҎ = 5)

将 ESP 设为 5 可使累计运转时间监视器复位 (0 (零) 时间)。

### 型号信息初始化(ヒ Կタ= 6)

发生型号错误 E t SP 时,将 t SP 设为 6 可清除跳闸。当因维护等原因而将控制基板安装到了其他变频调速器装置上时,本功能可用来设定新的变频调速器型号。此时变频调速器内的型号类别信息也将被初始化。

### 用户设定参数的记忆(ŁYP=¬)

将 ESP 设为 7 后,当前的所有参数都将作为个别信息而被存储起来。

# 用户设定的重新设定(ESP = 8)

将 LYP 设为 8 后,所有参数都将被重新设定成用 LYP= 7 存储的个别设定值。

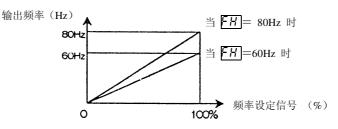
\* 设定值 7 和 8 可作为用户专用参数的初始设定来使用。

# 5.6 最大频率

FH

功能: 设定变频调速器输出频率的范围(最大输出值)。

名称	ζ.	功能	调整范围	标准出厂设定
FH		最大频率	30.0∼400Hz	80

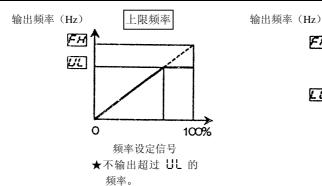


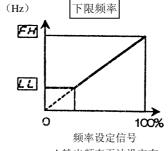
# 5.7 上限及下限频率

UL, LL

功能:设定输出频率的上限(上限频率)及下限(下限频率)。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定
UL	上限频率	LL∼FH	80.0
LL	下限频率	0.0~UL	0.0





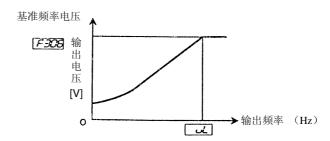
★输出频率无法设定在 LL以下。

# 5.8 基准频率

uL

功能:根据电机额定频率或者负荷规格设定基准频率。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定
C r-	基准频率	$25\sim400$ (Hz)	60



# 5.9 控制模式的选择

P : V/F 控制选择

#### • 功能

在 "VF-A7" 上可选择下列控制方法:

- 〇 定转矩特性
- 〇 平方降低转矩特性
- 自动转矩提升 \*1
- 无传感器矢量控制(速度)\*1
- 自动转矩提升+自动节能
- 无传感器矢量控制+自动节能 \*1
- V/f 5 点设定
- 无传感器矢量控制 (转矩/速度切换)
- PG 反馈矢量控制(速度/转矩切换)
- PG 反馈矢量控制(速度/位置切换)
  - (\*1) 在"自动控制"下,本参数及自动调节可一并进行自动设定。

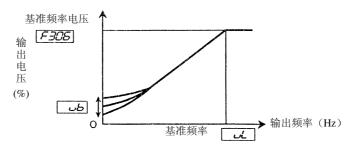
#### ■ 参数设定

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
ዖኒ	V/F 控制选择	0: 定转矩特性 1: 平方降低转矩特性 2: 自动转矩提升 3: 无传感器矢量控制(速度) 4: 自动转矩提升+自动节能 5: 无传感器矢量控制+自动节能 6: V/f 5 点设定 7: 无传感器矢量控制(转矩/速度切换) 8: PG 反馈矢量控制(速度/转矩切换) 9: PG 反馈矢量控制(速度/位置切换)	0

#### 1) 定转矩特性(一般使用方法)

### V/f 控制选择 P Ŀ=□(定转矩特性)的设定

适用于诸如输送机或起重机那样的定转矩的负荷。



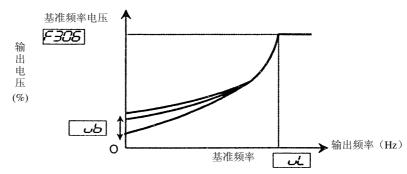
◎在低速运转的情况下,倘若要进一步提升转矩,则应增大手动转矩提升 山上。

⇒ 详情请参阅 5.10 项。

### 2) 用于风扇及泵的设定

### V/f 控制选择 P上=!(平方降低转矩特性)的设定

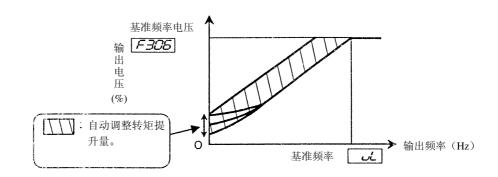
适用于象风扇、泵和风机那样转矩与负荷旋转速度的成平方比例的负荷特性。



#### 3) 提高起动转矩

#### V/f 控制选择 ₽೬=⊋(自动转矩提升)的设定

在全速域内检测负荷电流并自动调节变频调速器的输出电压 (转矩提升)。可切实获得转矩并实现稳定运转。



注) 由于负荷的差异,有时会与自动转矩提升的控制系统发生共振,出现不稳定现象,应予 以注意。此时应将电机控制选择 Pt 设为 ① (V/f 一定控制),然后用手动方式增大转矩 提升幅度。

#### ★ 需要设定电机常数

如果您使用的是 4P 东芝标准电机,并且与变频调速器的容量相同,那么一般无必要设定电机常数。

电机常数的设定方法有下列 3 种:

- 1) 可一并设定自动转矩提升和电机常数(自动调节)。此时应将基准参数的 BU2 设为 to
  - ⇒ 详情请参阅 5.2 项中的 1)
- 2) 可自动设定电机常数(自动调节)。此时应将扩展参数 F400 设为 2。
  - ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 2
- 3) 可个别设定电机常数。
- ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 3

### 4) 实现起动转矩提升和高精度运转一矢量控制

#### 

利用矢量控制在与东芝标准电机组合中从极低速起便可获得很高的转矩。下面是利用矢量控制所能获得的效果:

- ① 可获得很大的起动转矩。
- ② 可从极低速起有效实现平稳运转。
- ③ 可有效消除由电机转差引起的速度变化。
- ④ 可从零速度起有效获得很高的电机转矩。

# ★ 需要设定电机常数

如果您使用的是 4P 东芝标准电机,并且与变频调速器的容量相同,那么一般无必要设定电机常数。

电机常数的设定方法有下列 3 种:

- 1) 可一并设定无传感器矢量控制和电机常数(自动调节)。此时应将基准参数的 AU2 设为 2。
  - ⇒ 详情请参阅 5.2 项中的 2)
- 2) 可自动设定电机常数(自动调节)。此时应将扩展参数 FYRR 设为 P。
  - ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 2

### 5) 实现起动转矩的提高+节能

#### V/f 控制选择 ₽Ŀ=Ч(自动转矩提升+自动节能)的设定

在全速域内检测负荷电流并自动调节变频调速器的输出电压(转矩提升)。能可靠获得转矩,运转也很平稳。同时还可放出与负荷相符的最佳电流量,以达到节能的目的。

★ 需要设定电机常数

如果您使用的是 4P 东芝标准电机,并且与变频调速器的容量相同,则无必要设定电机常数。 电机常数的设定方法有下列 2 种:

- 1) 可自动设定电机常数(自动调节)。此时应将扩展参数 ҒЧПП 设为 2。
  - ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 2
- 2) 可分别设定各电机常数。 ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 3

#### 6) 实现起动转矩提高和高精度运转+节能

### V/f 控制选择 ₽Ŀ=ς (无传感器矢量控制+自动节能)的设定

利用矢量控制在东芝标准电机组合中从极低速起便可获得很高的转矩。下面是利用矢量控制所能获得的效果。同时还可将放出与负荷相符的最佳电流量,以达到节能的目的。

- ① 可获得很大的起动转矩。
- ② 可从极低速起有效实现平稳运转。
- ③ 可有效消除由电机转差引起的速度变化。
- ④ 可从零速度起有效获得很高的电机转矩。

#### ★ 需要设定电机常数

如果您使用的是 4P 东芝标准电机,并且与变频调速器的容量相同,那么一般无必要设定电机常数。

电机常数的设定方法有下列 3 种:

- 1) 可一并设定自动节能和电机常数(自动调节)。此时应将基准参数的 Au2 设为 3。
  - ⇒ 详情请参阅 5.2 项中的 3)
- 2) 可自动设定电机常数(自动调节)。此时应将扩展参数 F400 设为 2。
  - ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 2
- 3) 可个别设定电机常数。
- ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 3

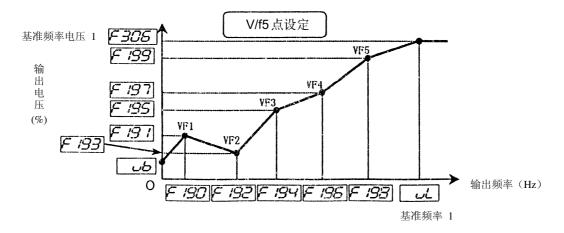
#### 7) 任意设定 V/f 特性

#### 设定 V/f 控制选择 PL=A(V/f 5 点设定)

可设定 V/f 控制的基准频率及基准频率电压,并在最大 5 阶段的个别 V/f 特性下运转。

#### ■ 参数设定

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F (90	V/f 5 点设定 VF 1 频率	0.0~[][	0
F (9 )	V/f 5 点设定 VF 1 电压	0~100 (%)	0.0
F 192	V/f 5 点设定 VF 2 频率	0.0~[][	0
F (93	V/f 5 点设定 VF 2 电压	0~100 (%)	0.0
F :94	V/f 5 点设定 VF 3 频率	0.0~[][	0
F:195	V/f 5 点设定 VF 3 电压	0~100 (%)	0.0
F 198	V/f 5 点设定 VF 4 频率	0.0~	0
F:97	V/f 5 点设定 VF 4 电压	0~100 (%)	0.0
F :98	V/f 5 点设定 VF 5 频率	0.0~	0
F :99	V/f 5 点设定 VF 5 电压	0~100 (%)	0.0



注) 应将转矩提升(ub)控制在 5% 以下。如果太大,则根据调整方法的不同,各点之间的直线会产生误差。

#### 8) 转矩控制

#### 设定 V/f 控制选择 PL=?(无传感器矢量控制(可切换速度/转矩))

可用所给的转矩指令信号来控制电机的发生转矩。电机的回转速度取决于负荷转矩和电机发生转矩的关系。

#### ★ 需要设定电机常数

如果您使用的是 4P 东芝标准电机,并且与变频调速器的容量相同,那么一般无必要设定电机常数。

电机常数的设定方法有下列 2 种:

- 1) 可自动设定电机常数(自动调节)。此时应将扩展参数 FARR 设为 P。
  - ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 2
- 2) 可分别设定各电机常数。
- ⇒ 详情请参阅 6.11 项中的方法 3

#### 关于矢量控制的注意事项

- 1) 在基准频率 (UL) 以下最能获得矢量控制的最佳特性。
- 2) 无传感器矢量控制时(Pt=2~5、7) 应在 40 至 120Hz 的基准频率范围内使用。 带传感器矢量控制时(Pt=8、9) 应在 25 至 120Hz 的基准频率范围内使用。
- 3) 就电机容量而言,应使用与变频调速器容量相同或容量低 1 个等级的通用三相诱导型电机。

但最小可适用电机容量为 0.4kW。如果是 VFA7-2004PL 与 0.2kW 的组合,有时会出现自动调节错误(ELn)或者无法进行矢量控制。

- 4) 所用电机极数应在 2~16P 范围内。
- 5) 请务必在单机运转(1 台变频调速器配 1 台电机的运转)组合下使用。 用 1 台变频调速器无法对多台电机实施矢量控制运转。
- 6) 变频调速器与电机之间可适用的最大配线长度为 30m。如果超过 30m,则请在配线处于连接状态时设好常用的自动调节。

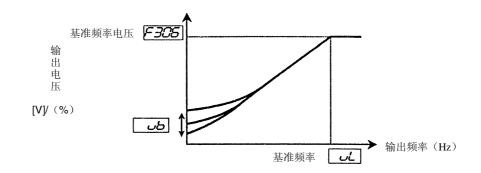
不过在额定频率附近时的电机发生转矩会受电压下降的影响而略有下降。

7) 如果在变频调速器与电机之间接有电抗器或电机端电涌电压抑制过滤器,则电机发生转矩有时会下降。此外如果进行过自动调节,则会出现自动调节错误(Eta),从而无法进行矢量控制。

# 5.10 手动转矩提升(低速时的转矩提高) 👊 🗗

#### • 功能

如果低速时的转矩不足,则可通过增大转矩提升幅度达到转矩提高的目的。



#### 〔参数〕

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
სხ	手动转矩提升 1	0~30 (%)	因容量大小而异

- ★ 在标准出厂设定下以及 P と 为 0 (V/f 一定)、1 (平方降低转矩) 和 6 (V/f 5 点设定) 时有效。
  - 注 1) 已经设好了针对每一种变频调速器容量的最适值。如果转矩提升量过大,起动时往往会 出现过电流跳闸现象,请注意。如果要更改设定,则最好控制在标准出厂设定值的±2% 以内。

# 5.11 电子过热保护继电器的设定 *OLP*、F800、F808、F807

• 功能

按照电机额定值及特性选择电子过热保护继电器的保护特性。

# ■ 参数设定

名 称	功能	调整范围			标准出厂设定值	
		设定值		过载保护	过载失速	
		0	· 标准电机	0	$\times$	
		1 長波		0	0	
	电子过热保护	2		×	×	0
OLN	继电器保护特	3		X	0	
	性选择	4	VF 电机 (特殊电机)	0	X	
		5		0	0	
		6		×	×	
		7		X	0	
F600	电子过热保护继 电器保护水平	10~100% 100				

# 1) 电子过热保护继电器保护特性选择 [CL?] 及

# 电机用电子过热保护继电器保护水平 1 F500 的设定

可以用电子过热保护继电器保护特性选择 OLA 来设定电机过载跳闸(OLE)及软失速的有无。

不过,虽然电机过载跳闸(OL2)可用 OLA 进行选择,但变频调速器过载跳闸(OL1)却在经常进行检测动作。

#### 用语说明

软失速: 当变频调速器检测到过载时,本功能可在电机过载跳闸 CLAL 之前自动降低输出频率。利用本功能可在负荷电流保持平衡的频率下不必跳闸而继续运转。适用于负荷电流随运转速度下降而变小的风扇、泵及风机

注)请勿将软失速用于具有定转矩特性的负荷(与速度无关而负荷电流保持一定的负荷如输送 机等)。

#### 〔使用通用电机 (除变频调速器用电机外) 时〕

等具有平方降低转矩特性的负荷。

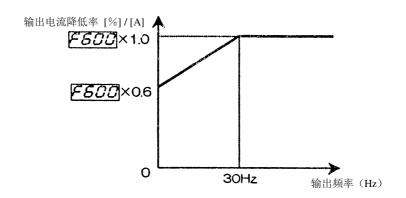
当在低频域运转电机时, 电机的冷却效果将会降低。因此在使用通用电机时检测动作将提前发生。

#### ■ 电子过热保护继电器保护特性选择 🗓 🗜 的设定

设定值	过载保护	过载失速
0	0	X
1	0	0
2	X	X
3	X	0

# ■ 电机用电子过热保护继电器保护水平 1 *F 8 0 0* 的设定

当所用电机容量小于变频调速器容量,或者电机的额定电流小于变频调速器的额定电流时,应结合电机的额定电流来调整电机用电子过热保护继电器保护水平 1 F 600。



注) 电机过载开始水平被固定在 30Hz。若要进行个别设定,则必须将 🗓 🕻 🕻 设为4~7。(下 一项)

〔设定例:用 VFA7-2007PL 运转额定电流为 2A 的 0.4kW 电机时〕

键操作	LED 显示	动作
	0.0	显示运转频率(在停止期间进行)。 (在标准监视器显示选择 F 1:0=0(运转频率)的设定下)
MON	AU :	显示基准参数开头的"自动加减速(AU1)"。
<b>♠</b>	۴۵	用△▽键将参数改为 F6(扩展参数则为 600~699)。
ENT	F600	按 ENTER 键以读出参数 F500(电机用电子过热保护继电器保护水平 1)。
ENT	100	按 ENTER 键以读出参数值(标准出厂设定为 100%)。
(A) (V)	<b>Y</b> O	用△键将参数改为 40(=电机额定电流/变频调速器 额定电流×100=2.0/5.0×100)。
ENT	40⇔ F600	写入参数。交替显示 F600 和参数值。

#### 〔使用 VF 电机(变频调速器用定转矩电机)时〕

### ■ 电子过热保护继电器保护特性选择 CLO 的设定

设定值	过载保护	过载失速
7	0	X
5	0	0
8	X	X
j	X	0

虽然 VF 电机(变频调速器用定转矩电机)可以用在比通用电机更低的频率域中,但如果太低,电机的冷却效果将会降低。

应结合电机特性来设定 OL 降低开始频率 F606。(请参见下图)

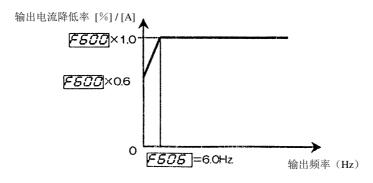
作为参照标准,建议采用"VF 电机 6Hz(标准出厂设定)"左右的设定。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F606	OL 降低开始频率	$0\sim30$ (Hz)	6.0

注) F606 在 OLN=4~7 时有效。

# ■ 电机用电子过热保护继电器保护水平 1 F 500 的设定

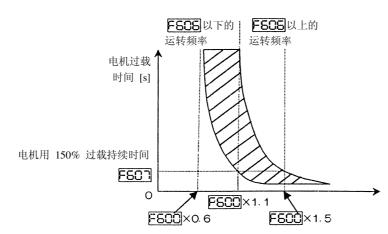
当所用电机容量小于变频调速器容量,或者电机的额定电流小于变频调速器的额定电流时,应结合电机的额定电流来调整电机用电子过热保护继电器保护水平 1 F 600。\*出现 % 显示时,表示 100% = 变频调速器的额定输出电流(A)。



电机过载开始水平的设定

# 2) 电机用 150% 过载持续时间 *F & G ?*

通过设定电机用 150% 过载持续时间 F507 的方法可在电机负荷 150% 的状态下把到过载 跳闸(OL2)为止的时间设定在 10~2400 秒的范围内。



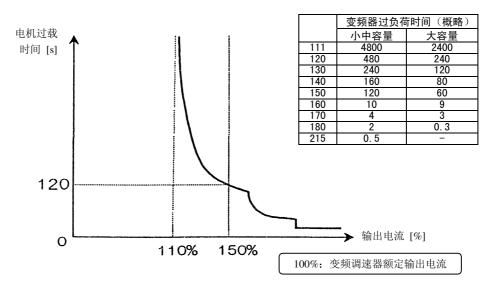
输出电流	充 (%)	电机过负荷时间(概略)					
F & & Ø=100	c c c c <del>-</del> <b>E</b> 0	F 700=60	0设定时	F 700=30	F 700=300设定时		
-880-100	- 8 <i>61</i> -30	F880以上	0. 01Hz	F880以上	0. 01Hz		
68	34	-	7200	-	3600		
70	35	-	3600	-	1800		
80	40	-	1000	_	500		
90	45	-	600	_	300		
100	50	-	420	-	210		
112	56	12000	310	6000	155		
120	60	2400	270	1200	135		
130	65	1200	230	600	115		
140	70	800	190	400	95		
150	75	600	170	300	85		
200	100	270	110	135	55		

输出电流监视器值

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F807	电机用 150% 过载持续时间	10~2400(秒)	600

# 3) 变频调速器的过载特性

设定这一特性的目的是为了保护变频调速器本体。无法通过参数设定来更改或关闭。如果变频调速器过载跳闸(GLI)发生作用,则可通过下调失速动作水平 F50I,或者延长加速时间 REE 及减速时间 dEE 等方法来加以改进。



\* 当在 0.1Hz 以下的极低速或 150% 以上时,为了保护变频调速器,有时会 出现短时间的过载跳闸现象。

变频调速器的过载保护特性

# 5.12 多级速度运转(15 级速度) 5- 1~5-7、

F287~F294、F380~F394

#### • 功能

只需切换来自外部的接点信号便可选择多达 15 级的速度。多级速度的频率 可在下限频率 LL 到上限频率 III 的范围内任意设定。

### (设定方法)

1) 运转停止

在端子台进行运转或停止操作(标准出厂设定)。

名 称	功能	调整范围	设定值
CUOA	运转操作选择	0: 端子输入有效 1: 面板输入有效 2: 通信通用串行选购件有效 3: 通信 RS485 有效 4: 通信盒式外接选购件有效	0

- 注) 根据多级速度运转,如果存在速度指令(模拟信号或数字设定输入)的切换,则请用速度指令选择 FNOd 进行选择。
  - ⇒ 请参阅 3) 项或 5.3 项
- 2) 多级速度频率设定

设定所需级数的速度(频率)。

#### 从 1 级至 7 级的设定

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
5-1~5-7	多级速度运转频率 1~7	<b>Լ</b> Լ∼ ՍԼ	0.0

#### 从 8 级至 15 级的设定

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F287~F294	多级速度运转频率 8~15	եե∼ Մե	0.0

#### 多级速度接点输入信号例

0: ON -: OFF(在全部是 OFF 的情况下,多级速度以外的速度指令变为有效。)

CC	端子							多纟	汲 返	1 度	:					
	2111 ]	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
œ	S1-CC 间	0	_	0	_	0	_	0	_	0	_	0	_	0	_	0
-0 C S1	S2-CC间	_	0	0	_	_	0	0	_	_	0	0	_		0	0
-0 C S3	S3-CC间	_		_	0	0	0	0	_	_	_		0	0	0	0
ē ē - \$4	S4-CC 间	_		_	_	_	_		0	0	0	0	0	0	0	O

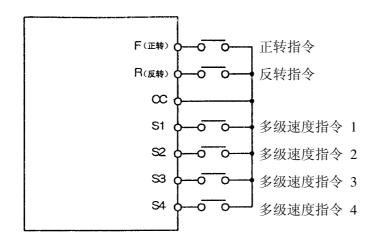
#### ☆ 端子功能如下: (标准出厂设定值)

S1 端子......输入端子功能选择 5 (S1) F ! !5=10 (S1)

S3 端子......输入端子功能选择 7 (S3) F : : 7 = 14 (S3)

S4 端子......输入端子功能选择 8 (S4) F : 18 = 16 (S4)

#### (接线图示例)



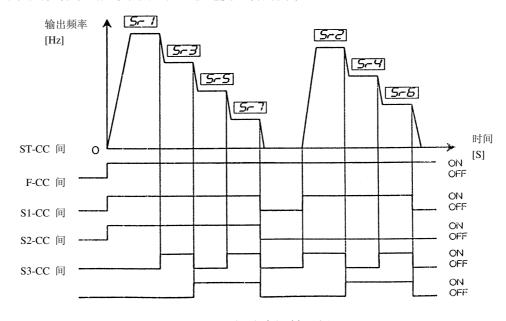
#### 3) 与其他速度指令的并用

当没有输入多级速度指令时,可接受面板或模拟信号的输入指令。

Ī			其 他 速	度 指 令		
	多级速		<b>频</b> 家设宁	模拟信号输入指令		
	度指令	来自面板的频率设定		(VI、II、RR、RX1、RX2)		
		有	无	有	无	
Ī	有	多级速度指令有效	多级速度指令有效	多级速度指令有效	多级速度指令有效	
	无	面板指令有效		模拟信号有效	_	

★ 如果与其他速度指令同时输入,则多级速度指令始终优先。

下面是在标准出厂设定下的 7 级速度运转的例子。



7 级速度运转示例

# 4) 运转模式的设定 可设定各段速的运转模式。

### 运转模式的设定

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
	级速度运转模	0: 无	0

### 运转模式的设定

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F381~F395	多级速度运转频率 1~15 运转模式	0: 正转 +1: 反转 +2: 加减速 2 选择 +4: 加减速 3 选择 +8: V/f 1 选择 +16: V/f 2 选择 +32: 转矩限制 1 选择 +64: 转矩限制 2 选择	0

☆ + 号设定表示将数值相加后再输入可选择使用多种功能。

例)(+1)+(+2)=3

输入"3"后便可使用反转选择及加减速 2 选择功能。

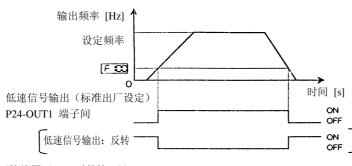
# 6. 扩展参数的设定

# 6.1 输入输出参数

#### 6.1.1 低速信号

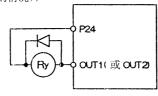
F 100

名称	功 能	调整范围	标准出厂设定值
F 100	低速信号输出频率	0.0~UL	0.0



功能:如果输出频率超出用 F 100 设定的频率,则 输出 ON 信号。输出到集 电极开路 OUT1 和 OUT2 端 子 (24Vdc 一 最 大50mA)。在标准出厂设定下从 OUT1 输出。

〔接线图(sink 时的情况)〕



如果从 OUT2 输出低速检测信号,或者输出低速信号的反转信号,则需要更改参数设定。

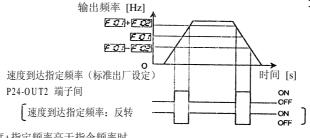
# 6.1.2 速度到达信号(在任意频率下输出信号) F IO I、F IO ≥

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F 10 I	速度到达指定频率	$0.0\sim$ UL	0.0
F 102	速度到达检测幅度	0.0~UL	2.5

### 端子台的分配

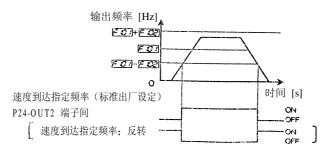
ı	H H 1/1 HG			
	名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
	F 13 I	输出端子功能选择 2 (OUT2)		8: RCH(在指定速度下为 ON 信号)
			0~119	或
	(F 130)	(输出端子功能选择 1(OUT1))		9: RCH(在指定速度下为 OFF 信号)

1) 当检测幅度+指定频率低于指令频率时



功能: 当输出频率与速度 到 达 指 定 频 率 (F 10 1) ±检测幅度 (F 10 2) 以内的频率一致时,将输出ON或OFF信号。

2) 当检测幅度+指定频率高于指令频率时



# 6.2 输入信号选择

#### 6.2.1 更改运转准备信号的功能

F 103

功能:设定运转准备信号(ST)的动作。

•	77,0		1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	
	名称	功 能	调整范围	标准出厂设定值
	F 103	ST 信号选择	0: 标准; 1: 始终为 ON; 2; 与 F/R 联动	0

0:标准:一旦输入运转准备信号,变频调速器的运转准备即告完成。

如果在变频调速器运转期间关闭运转准备信号,变频调速器将停止控制,同时电机也将在空转状态下停止运转。

- 1: 始终为 ON: 不论是否有外部指令,变频调速器都始终认为运转准备信号(ST)是接通的。
- 2: 与 F/R 联动:如果输入了正转指令(F)或反转指令(R),则即使不输入运转准备信号(ST),也将开始正向/反向运转。解除(OFF)信号 F/R 后,变频调速器将停止控制,同时电机也将始终以空转状态停止运转。

# 6.3 端子功能选择

### 6.3.1 输入端子功能选择

F 1 10~F 126

功能: 在标准情况下变频调速器具有 8 个输入端子。具有可输入 136 种信号的功能。输入端子种类

端子台	名称	功能	调整范围	标准出厂设定值	
_	F I IO	始终动作		0 (无分配功能)	
F	FIII	选择输入端子功能 1 (F)		2 (正转)	
R	F112	选择输入端子功能 2 (R)		4 (反转)	
ST	F113	选择输入端子功能 3 (ST)		6 (运转准备)	
RES	FIIY	选择输入端子功能 4 (RES)	0~135	8 (复位)	
S1	F 1 15	选择输入端子功能 5 (S1)	0,~133	10(多级速度 1)	
S2	F 1 15	选择输入端子功能 6 (S2)		12 (多级速度 2)	
S3	FIIT	选择输入端子功能 7 (S3)		14 (多级速度 3)	
S4	F I 18	选择输入端子功能 8 (S4)		16 (多级速度 4)	
选购件	F I 19~F 126	选择输入端子功能 9~16		_	

输入端子功能设定表

参数记	足定值	功能	参数记	设定值	功能		
正逻辑	负逻辑		正逻辑	负逻辑			
0	1	无分配功能	68	69	二进制位 7		
2	3	F 正向运转指令	70	71	未使用		
4	5	R 反向运转指令	72	73	未使用		
6	7	ST 运转准备端子(反)	74	75	未使用		
8	9	RES 复位端子	76	77	未使用		
10	11	S1 多级速度指令 1	78	79	未使用		
12	13	S2 多级速度指令 2	80	81	未使用		
14	15	S3 多级速度指令 3	82	83	未使用		
16	17	S4 多级速度指令 4	84	85	未使用		
18	19	JOG 运转指令	86	87	写入二进制数据		
20	21	紧急停止	88	89	上下频率(上)		
22	23	直流制动	90	91	上下频率(下)		
24	25	AD1 和 2 切换	92	93	上下频率(清除)		
26	27	AD3 和 4 切换	94	95	PUSH 型运转输入		
28	29	电机 1 和 2 切换(V/F、OL)	96	97	PUSH 型停止输入		
30	31	电机 3 和 4 切换(V/F、OL)	98	99	正转/反转选择		
32	33	转矩限制 1 和 2 切换	100	101	运转/停止指令		
34	35	转矩限制 3 和 4 切换	102	103	商用运转切换		
36	37	PI 控制 OFF 切换	104	105	频率优先切换		
38	39	模式运转选择 1	106	107	频率端子台优先		
40	41	模式运转选择 2	108	109	指令端子台优先		
42	43	模式运转选择 3	110	111	允许参数编辑		
44	45	模式运转选择 4	112	113	控制切换(转矩、位置)		
46	47	模式运转继续信号	114	115	清除偏差计数器		
48	49	模式运转触发信号	116	117	位置控制正转界限 LS		
50	51	强制 JOG 点动正向运转	118	119	位置控制反转界限 LS		
52	53	强制 JOG 点动反向运转	120	121	允许轻负荷高速运转		
54	55	二进制位 0	122	123	冲撞停止控制有效		
56	57	二进制位 1	124	125	预备励磁		
58	59	二进制位 2	126	127	系统处理顺序(BC:制动指令)		
60	61	二进制位 3	128	129	系统处理顺序(B: 制动解除)		
62	63	二进制位 4	130	131	系统处理顺序(BA: 制动响应)		
64	65	二进制位 5	132	133	系统处理顺序(BT: 制动测试)		
66	67	二进制位 6	134	135	输出频率保持指令(通信指令)		

输入端子可进行 sink 逻辑/source 逻辑的切换。

#### 6.3.2 输出端子功能选择

#### F 130~F 136

功能: 在标准情况下, 变频调速器有 3 个输出端子。输出信号有 116 种功能。 输出端子的种类

端子台	名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
OUT1	F 130	输出端子功能选择 1	0~115	4(低速信号)
OUT2	F 13 I	输出端子功能选择 2	0~115	6(加减速结束)
FL	F 132	输出端子功能选择 3	0~115	10 (故障 FL)
选购件	F 133~F 138	输出端子功能选择 4~7	0~115	_

#### 输出端子功能选择表

山蜥丁切能选择衣							
		设定值	功能	参数记	设定值	功能	
Γ	正逻辑	负逻辑	切肥	正逻辑	负逻辑	切肥	
Г	0	1	LL	58	59	通信异常(选购件总线的原因)警报	
Г	2	3	UL	60	61	正转/反转	
Г	4	5	LOW	62	63	运转准备结束(含 ST)	
Г	6	7	RCH(加减速结束)	64	65	运转准备结束	
	8	9	RCH (速度指令)	66	67	POFF (控制电源不足) 警报	
	10	11	故障 FL(全部)	68	69	制动解除(BR)	
	12	13	故障 FL(除 EF 和 OCL 以外)	70	71	正在发生警报	
	14	15	OC 预警报	72	73	正转矩限制 (转矩控制)	
Г	16	17	OL1 预警报	74	75	反转矩限制 (转矩控制)	
	18	19	OL2 预警报	76	77	变频调速器正常输出	
	20	21	OH 预警报	78	79	通信异常警报 2(RS485 逻辑原因)	
	22	23	OP 预警报	80	81	故障码输出(6位故障输出)	
Г	24	25	MOFF 预警报	82	83	故障码输出2(6位故障输出)	
	26	27	低电流警报	84	85	故障码输出3(6位故障输出)	
Г	28	29	过转矩警报	86	87	故障码输出4(6位故障输出)	
	30	31	Olr 预警报	88	89	故障码输出5(6位故障输出)	
Г	32	33	正在紧急停止	90	91	故障码输出6(6位故障输出)	
Г	34	35	正在重试	92	93	指定数据输出1(7位通信输出)	
	36	37	模式运转切换输出	94	95	指定数据输出2(7位通信输出)	
	38	39	PID 偏差输出	96	97	指定数据输出3(7位通信输出)	
	40	41	运转/停止	98	99	指定数据输出 4(7 位通信输出)	
	42	43	重故障(OCA、OCL、EF 和缺相等)	100	101	指定数据输出5(7位通信输出)	
	44	45	轻故障(OL、OC1、2、3、OP)	102	103	指定数据输出6(7位通信输出)	
	46	47	商用/变频切换输出1	104	105	指定数据输出7(7位通信输出)	
L	40	47	变频运转输出用	106	107	轻负荷检测	
	48	49	商用/变频切换输出 2	108	109	重负荷检测	
L	40	47	商用运转输出用	110	111	正转矩限制	
	50	51	风扇 ON/OFF	112	113	负转矩限制	
	52	53	正在 JOG 点动	114	115	外部冲击抑制继电器输出	
	54	55	端子台运转指令模式	116	117	重调	
	56	57	累计时间警报	118	119	位置确定结束	
4.4	J. Juli 굴	エエンサムニ	· 1 \m += / \m = += ++   \m += ++   \m += ++	4			

输出端子可进行 sink 逻辑/source 逻辑的切换。

用语说明: 警报输出:变频调速器故障检测信号。 预警报输出:变频调速器发生故障跳闸前的警报输出。

# 6.4 运转频率

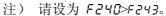
#### 6.4.1 起动频率/停止频率

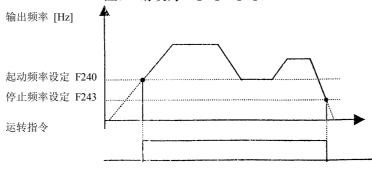
F240、F243

功能:起动时从起动频率 (F240)的设定值开始运转。

停止时首先开始减速,接着在与停止频率(F243)设定值一致的时刻把输出在一瞬间变为 0Hz。

名称	功 能	请整泡围	标准出厂设定值
F240	起动频率设定	0.0∼10Hz	0.1
F243	停止频率设定	0.0∼30Hz	0.0





### 6.4.2 频率设定信号控制运转和停止

F241, F242

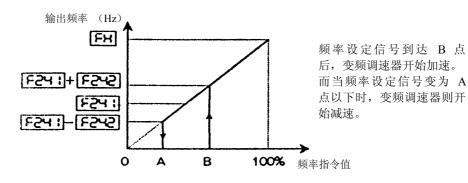
功能: 仅用频率指令值便可控制运转和停止动作。

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F241	运转开始频率	0.0∼F H	0.0
F242	运转开始频率滞后	0.0~30.0Hz	0.0

频率设定信号达到 F241 + F242 时运转开始。

变频调速器的输出频率按照加速时间从 0Hz 起开始加速。

频率设定信号达到 6241 - 6242 时按照减速时间减速并停止运转。



### 6.5 直流制动

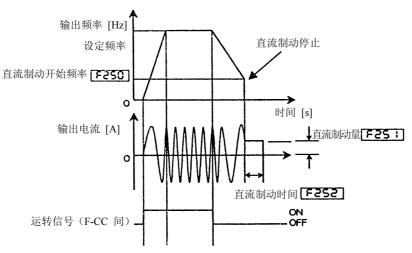
### 6.5.1 直流制动

F250~F253

功能: 给正在旋转的电机通上直流电流可以获得制动转矩。

可设定直流电流的大小、通电时间以及通电开始频率等。

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F250	直流制动开始频率	0.0~120Hz	0.0
F25 I	直流制动量	0.0~100%	50.0
F252	直流制动时间	0.0~100 秒	1.0
F253	正反转直流制动优先控制	0: OFF 1: ON	0



注) 在直流制动期间,变频调速器过载保护的灵敏度将会上升。因此为了防止跳闸, 有时将自动调整直流制动量。

### 反转直流制动优先控制

当把正反转直流制动优先控制(*F253*)设为 *I*(ON)后,将分别检测正转或反转运转指令的 OFF 状态,并在直流制动开始频率(*F250*)的设定值以下进行直流制动。

#### 6.6 点动(JOG)运转

F280, F281

功能: 可使电机进行点动运转。

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F260	点动频率	0.0~20Hz	0.0
F261	点动停止模式	0: 减速停止 1: 空转停止 2: 直流制动停止	0

注 1) 如果输入了点动运转信号,则将忽略加速时间设定而立即输出点动频率。

注 2) 如果关闭 F 2 5 != 0 点动运转指令,则按减速时间停止。

如果关闭 F25:=1 点动运转指令,变频调速器的输出将随即停止。电机变为 空转停止。

如果关闭  $F \ge 6$ ! = 2 点动运转指令,直流制动将发生作用。

点动运转用端子台的分配(当分配给多级速度 4 时)

端子台	名称	功能	调整范围	标准出厂设定值	设定值
S4	F 1 18	输入端子功能选择(S4)	0~135	16 (S4)	18 (点动运转)

#### 运转例

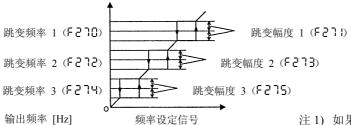
S4-CC	F-CC	R-CC	动作
ON	ON	OFF	点动正向运转
ON	OFF	ON	点动反向运转

#### 6.7 跳变频率

F270~F275

功能:可在避开机械系统共振频率的情况下进行运转。

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F270	跳变频率 1	0.0∼FH	0.0
F271	跳变幅度 1	0.0~30.0	0.0
F272	跳变频率 2	0.0∼FH	0.0
F273	跳变幅度 2	0.0~30.0	0.0
F274	跳变频率 3	0.0∼FH	0.0
F275	跳变幅度 3	0.0~30.0	0.0



输出频率 [Hz]



- 注 1) 如果跳变频率设定范围内含有上 限频率 (UL), 运转频率则会受到 频率设定范围下限值的限制。
- 注 2) 如果跳变频率设定范围内含有下 限频率 (LL), 运转频率则会受到 频率设定范围上限值的限制。
- 注 3) 如果跳变频率设定范围发生重叠, 则从最下限设定值到最上限设定值 的范围将会变为跳变范围。
- 注 4) 加速或减速期间运转频率不发生 跳变。

#### 6.8 PWM 载波频率

F300

功能:可更改 PWM 控制的载波频率。

<u>.                                    </u>	1. 12以11111 在附的初次外上。					
	名称	功能	电压	容量	调整范围	标准出厂设定值
			0.4~30kW	0.5~15kHz	12kHz	
	F 300	PWM 载波频率	200V	37~55kW	0.5~15kHz	8kHz
				75~90kW	0.5~5kHz	2.2kHz
'				0.75~30kW	0.5~15kHz	12kHz
		400V	37~75kW	0.5~15kHz	8kHz	
			110~280kW	0.5~5kHz	2.2kHz	

如果将下列容量的变频调速器载波频率设为标准出厂设定值以上,则需要降低负荷。

电 压	容 量	载波频率设定值	负荷降低率
	~3.7kW	15kHz	10%
	5.5~15kW	15kHz	5%
200V	18.5、22kW	15kHz	10%
	30~55kW	15kHz	7%
	75kW 以上	5kHz	40%
	3.7、15、22kW	15kHz	10%
400V	30~75kW	15kHz	11%
	110kW 以上	5kHz	40%

#### 免跳闸强化设定 6.9

#### 瞬停再起动 (空转期间的重新起动) F 30 1, F 3 12~F 3 15 6.9.1

功能: 可在瞬时停电时检测空转电机的转速及转向,并在恢复通电后重新开始平稳运 转。在瞬停再起动功能作用期间将显示 "r Ł r Y"。

步骤 1: 选择瞬停再起动的控制方法

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F30 I	瞬停再起动选择	0: 无 1: 瞬停再起动时 2: ST-CC 开关时 3: 1+2	0

F30 I = 0无瞬时停电再起动动作

F301 = 1如果在主电路或控制电路中检测到电压不足,则在恢复通电后瞬停再起 动功能将发生作用。

F301 = 2如果关闭了运转准备指令(ST-CC之间),瞬停再起动电路将发生作用。

F301 = 3当在主电路或控制电路中检测到电压不足并恢复通电,或者运转准备指 令变为关闭时,瞬停再起动功能将发生作用。

- 注 1) 来自端子台的运转指令(F-CC 或 R-CC 之间)即使在瞬时停电期间也应始终 保持"开"的状态。
- 注 2) 在用控制面板进行运转期间,如果在恢复通电后按"RUN"键,瞬停再起动功 能将发生作用。
- 注 3) 在瞬时停电再起动动作期间,出于等待电机残留电压减少的目的,特设有 200 毫 秒至 1500 毫秒的等待时间。对于升降装置来说,由于在从运转指令输入到起 动为止的等待时间里货物有掉下的危险,因此请勿使用瞬时停电再起动功能。

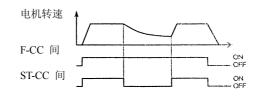
#### 1) 瞬停后的再起动

F30 / = 1 或 3

# 输入电压 电机转速 F-CC 间

#### 2) 空转期间的再起动(速度搜索功能)

F301=2或3



#### 步骤 2: 瞬停再起动的起动方式选择

[设定参数]

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
	瞬停再起动方式选择(设定 <b>PE=8.9</b> 时请将本参数设定为0)	0: 速度检索方式1(通常方式)(注1、2) 1: 空线频率起动(注2) (电源接通时正常起动) 2: 空线频率起动(注2) (通电时按设定频率起动) 3: 速度检索方式2(37KW以上)(注2) 特殊方式(PG输入-减电压起动)	各机型不同

(注1)、(注2)请参照下一页□部分

: 属于特殊用途, 所以请勿加以设定。

#### [设定值]

#### 0: 速度检索方式1

检索电机的转数及旋转方向并起动。电源接通时也进行检索。

本方式需要对电机常数加以设定。并且从停止状态进行起动时有等待时间。

#### 1: 空线频率起动(电源接通时正常起动)

由于瞬时停电或 ST 端子 OFF 等原因造成空线时,从该频率起动。电源接通时、检测出控制回路不足电压POFF后以及跳闸复位时,进行正常起动。

#### 2: 空线频率起动(电源接通时在设定频率起动)

由于瞬时停电或 ST 端子 OFF 等原因造成空线时,从该频率起动。电源接通时、检测出控制回路不足电压PQFF后以及跳闸复位时,在设定频率(速度指令频率)上起动。

执行商业切换程序时,如果起动时电机持续旋转则选择本方式,使设定频率与电机的转数相等,这样旋转中的电机便可顺利起动。

#### 3: 速度检索方式 2

用于 37KW 以上机型。其他机型请勿设为F314=3。如果 30KW 以下的机型设为F314=3,因无法正常检测出电机的转数,可能造成过流、过负荷、过电压等跳闸情况。

检索电机的转数及旋转方向并起动。电源接通时也进行检索。检测电机转速所需要的时间比速度检索方式 1 要短。

#### ;瞬停再起动功能的执行及其适用

#### (注 1) F314=0 时

● 为检测出恢复通电后电机的速度,重新起动时有等待时间(最长),如下所示。

反相器式	等待时间(最长)
VFA7-2004PL~2037PL, 4007PL~4037PL	约2秒
VFA7-2055PL~2450P1, 4055PL~4450P1	约4秒
VFA7-2550P1~2900P1, 4550P1~4132KP1	约7秒
VFA7-4160KP1, 4200KP1	约11秒
VFA7-4280KP1	约 14 秒

- 如果设定为瞬停再起动,则电源接通及跳闸复位后进行最初运转时也会执行再起动功能,所以运转在此等待时间后开始。
- 使用瞬停再起动功能时,请务必先确认电机常数中的**FYO2~FYO4**, **FYIO~FYI2**参数的设定值。如果设定值错误则无法进行电机的速度检索,可能造成过流、过负荷、过电压等跳闸情况。
- 本功能适用于1台反相器连接1台电机进行运转时。
- 如果用于1台反相器连接多台电机的运转系统,可能无法正常运行。
- 如果将瞬停再起动功能与比反相器定额容量小 2 号以上的电机组合使用,可能无法检测出电机的转数。请注意进行动作确认时不得使用小容量的电机。
- 即使设定为瞬停再起动,如果频率在 60Hz 上,有时也无法检测出电机的转数,可能造成造成过流、过负荷、过电压等跳闸情况。
- 在电机停止、轻负荷状态下,重新起动时电机可能会有少许旋转,请注意。

#### (注 2) *F 3 14=0~3*时

- 用于半导体生产线等设备组装商用后备回路时,请事先确认商用#反相器运转切换时的特性对产品品质有无影响。
- 同时运用重试功能**F303**,可在跳闸时启动重新起动功能。

#### 适用于升降

输入运转开始指令后,在起动之前的等待时间内货物可能会下降,将反相器用于升降机时,请取消瞬停再起动功能(O),并不要使用重试功能。

#### 瞬停再起动功能无法运行时

如果瞬停再起动时发生跳闸,使再起动功能无法运行,则请按照步骤3进行调整。

# 步骤 3: 对瞬停再起动的特性进行调整

# 1) 选择 **F 3 / Ч=0** 时

### [设定参数]

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F3 12	瞬停再起动调整参数1	0.50 ~ 2.50	各机型不同
F3 I3	瞬停再起动调整参数 2	0.50 ~ 2.50	各机型不同

调整例)如果设定值为 1.0,则请将 F312 及 F313 变更为 1.1~1.2 并再次确认。但这种情况下再起动时的等待时间也会延长 10~20%,请注意。

# 2) 选择 **F 3 14=1~3** 时

### [设定参数]

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
		<b>□</b> :快(0.5秒)(惯	
F 3 15	( <b>P E=8.9</b> 设定时不依据本参数)	性小的情况下)   <b> </b> : 标准(1.0 秒)	1
( , , , ,	10个多数/	<b>2~8</b> : 1.5 秒~4.5 秒	1
		<b>3</b> :缓慢 (5.0 秒)	

对重新起动时电机的扭矩达标时间加以调整。请根据负荷的惯性力矩进行调整。

### 6.9.2 瞬停不停止/瞬停时减速停止选择 /

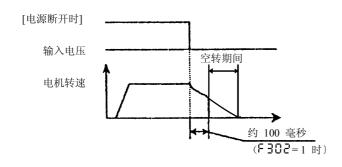
F302, F3 10

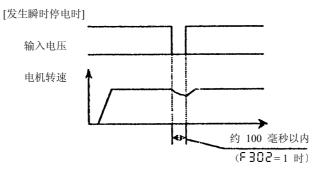
功能:

- 1) 瞬停不停止: 当发生瞬时停电时,利用电机(负荷)的再生能量在逐渐降低输出 频率的同时继续保持运转状态。
- 2) 瞬时停电减速停止: 当发生瞬时停电时,利用电机(负荷)的再生能量使之减速停止。*F3 10*

名 称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F302	瞬停不停止控制选择	0: 无 1: 有 2: 有(减速停止)	0
F3 10	瞬停不停止控制时间/瞬停时减速时间	0.0~320 秒	2.0

- 注) 即使设定了本参数, 电机也会在负荷条件的影响下出现空转。请在电机空转时 同时使用瞬停再起动功能。
- 注) 瞬停不停止功能在转矩及位置控制时不起作用。
- 注) 如果将参数 F302 设为 2, F3 10 设为 "0.0",则转入普通的减速停止。





- ★ 可持续运转的时间会随机械 惯性或负荷状况而发生变 化。若要使用瞬停不停止功 能,则应进行确认运转。
- ★ 瞬停不停止控制 (F302=1) 的控制时间约为 100 毫秒。 但 22kW 以下的变频调速器则是根据机械惯性或负荷状况将 F3 IB 的设定值作为最大值来进行控制的。(受机械惯性或负荷状况的影响,有时也会变成设定值以下的控制时间。)

### 6.9.3. 重试功能

# F303

功能: 当变频调速器因故障而停止运转时,可对故障进行自动复位并自动重新起动。重试时可进行速度搜索(检测电机旋转速度及旋转方向),并可平稳再起动。

名 称	功 能	调 整 范 围	标准出厂设定值
F303	重试次数选择	0: 无重试 1~10(次)	0

#### 跳闸原因

重试功能动作故障的原因	无法进行重试动作故障的原因
瞬时停电	• 起动时支路过电流: C[ R 1、 2、3 • EEPROM 异常: E E P 1 • 选购件异常: E r r 8
过电流	・输入欠相: <i>E P H ト</i> ・本体 RAM 异常: <i>E r r 2</i> ・快速存储器故障: <i>E r r 9</i>
过电压	<b>・</b> 输出欠相: <i>E P H O</i> ・ 本体 ROM 异常: <i>E r r 3</i> ・ 直流保险丝断开: <i>E F U</i>
过负荷	・起动时负荷侧过电流: CCL 1、2、3・CPU 异常跳闸: E r r Y ・ sink 和 source 切换异常: E - 10
	• 制动电阻器过电流: <i>QEr</i> • 通信运转指令的异常中断: <i>Err</i> 5 • 键异常: <i>E-1</i> 7
	<ul><li>・地线; EF 1、EF 2</li><li>・门阵列故障: E r r 6</li><li>・速度异常: E - 13</li></ul>
	<ul><li>・非常停止: E</li><li>・輸出电流检测器异常: E r r 7</li></ul>

重试过程	停止条件
按 <i>F 3 0 3</i> 的设定连续重试 10 次 第 1 次: 从发生跳闸起约 1 秒后 第 2 次: 从发生第 2 次跳闸起约 2 秒后 第 3 次: 从发生第 3 次跳闸起约 3 秒后 "第 10 次: 从发生第 10 次跳闸起约 10 秒后	当在重试动作期间发生瞬时停电、过电流、过电压以及过 负荷以外的跳闸时。 在设定次数内无法重试时。

- 注 1) 重试期间保护动作检测继电器 (FLA、B、C 端子) 不输出。
- 注 2) 如果是过负荷(GL I、GL ≥、GL r) 跳闸,重试动作将在假想冷却时间经过后进行。
- 注 3) 在过电压(OP I~OP3) 跳闸的情况下,如果直流部分的电压没有下降,则会再次发生跳闸。
- 注 4) 在过热(GH)跳闸的情况下,如果变频调速器的内部温度没有下降,则会再次发生跳闸。
- 注 5) 即使将跳闸保持选择(F 8 0 2)设成了 1 (电源 OFF 时也会保持跳闸状态),但只要选择了重试,也会清除跳闸历史并进行重试动作。
- 注 6) 重试期间将交替显示 r と r y 显示和用状态监视器显示选择 (F 70 l) 设定的监视器。

#### 6.9.4. 发电(回生)制动

F304、F308、F309

功能: 在下列运转状态下发电制动有效:

- 1) 急减速时。
- 2) 减速停止期间发生过电压(*OP*) 跳闸时。
- 3) 变成象压力机械那样即使在恒速运转期间负荷也会发生变化的回生状态时。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F 3 0 4	发电制动动作选择	0: 无发电制动 1: 有发电制动、有过负荷检测	因机型而异
F308	再生制动电阻值	1.0~1000 Ω	因机型而异
F309	再生电阻容量	0.01~600kW	因机型而异

标准出厂设定值请参阅第 69 页。

可连接的最小电阻值(30kW以上的机型必须有发电制动驱动回路选购件)

变频调速器		)V 级		V 级
容量(kW)	标准值	最小容许值	标准值	最小容许值
0.4	70Ω(内置)	63 Ω	_	_
0.75	70Ω(内置)	63 Ω	150Ω (内置)	100 Ω
1.5	70Ω(内置)	35 Ω	150Ω (内置)	67 Ω
2.2	70Ω(内置)	25 Ω	150Ω (内置)	40 Ω
3.7	40Ω(内置)	17 Ω	150Ω (内置)	40 Ω
5.5	20 Ω	10 Ω	80 Ω	40 Ω
7.5	15 Ω	10 Ω	60 Ω	40 Ω
11	10 Ω	10 Ω	40 Ω	40 Ω
15	$7.5\Omega$	7.5 Ω	30 Ω	30 Ω
18.5	7.5 Ω	5Ω	30 Ω	20 Ω
22	3.3 Ω	3.3 Ω	15 Ω	13.3 Ω
30	3.3 Ω	3.3 Ω	13.3 Ω	13.3 Ω
37	2Ω	1.7 Ω	8 Ω	6.7 Ω
45	2Ω	1.7 Ω	8 Ω	6.7 Ω
55	2Ω	1.7 Ω	8 Ω	5Ω
75	1.7 Ω	1.3 Ω	8Ω	3.3 Ω
90	1.7 Ω	1 Ω	<del>-</del>	_
110	_	_	3.7 Ω	2.5 Ω
132	_	_	3.7 Ω	2.5 Ω
160	-	-	3.7 Ω	1.3 Ω
220	_	_	1.9 Ω	1 Ω
280	_	_	1.4 Ω	1 Ω

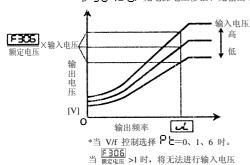
#### 6.9.5 输出电压调整/电源电压修正

£306、£307

功能:输出电压修正:即使在输入电源电压发生变化的情况下也可使 V/f 比保持一定。 输出电压限制: 在基准频率以上的区域对输出电压进行限制。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F306	基准频率电压 1(输出电压调整)	0~600V	200V/400V
F307	基准频率电压选择(电源电压修正)	0: 无电源电压修正、无输出电压限制 1: 有电源电压修正、无输出电压限制 2: 无电源电压修正、有输出电压限制 3: 有电源电压修正、有输出电压限制	1

[F30]= □: 无电源电压修正、无输出电压限制] [F30]= ₽: 有电源电压修正、无输出电压限制]

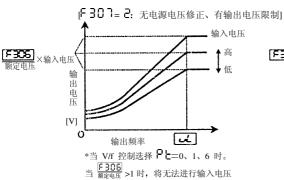


以上的输出。

输入电压 F305 输 出 电压 [V] 0 u 输出频率

\* 应注意即使在 F 306 中进行了输入电压以下的 设定,但在基本频率 🖳 以上的输出频率中仍会 发生 F 308 以上的输出电压。

[F 30] = 3: 有电源电压修正、有输出电压限制]



电 压 [V] o w 输出频率

F305

出

# 6.10 电机常数的设定

F400~F405、F410~F414

输入电压

低

#### 注意

• 请勿将电机常数 3 (励磁电感: F \C\) 设为标准出厂设定值的 1/2 以下的值。如果将电机常 0 数 3 (励磁电感: F 404) 设成了非常小的值,失速防止功能将会产生误动作,并使频率上升。 禁止

如果要使用矢量控制和转矩自动提升,则需要设定(调整)电机常数。设定方法有下列 3 种:

方法 1: 基于自动控制的设定 矢量控制及自动转矩控制等控制方式的选择和电机常数的设定可一并进行。 1) 选择自动控制(RU2)= 1。(自动转矩提升+自动调节) 2) 选择自动控制(RU2)= 2。(无传感器矢量控制+自动调节) 3) 选择自动控制(RU2)= 3。(自动节能+自动调节)

方法 2: 自动调节的个别设定 在控制选择(Pb)中设好控制模式后便可进行自动调节。

,-	TENDOTO OF TO A SOUTH WAS ALCOHOL WITH						
	名称	功能	调整范围	标准出厂设定设定值			
	F400	自动调节	0: 无自动调节 1: 电机常数初始化 2: 实施自动调节	2			

自动调节时的注意事项

- 1)自动调节应在电机已经接好并处于完全停止状态时进行。 如果电机停止后立即进行自动调节,则受残留电压的影响,调节有时将无法正常进行。 2)实施自动调节时电机几乎不转动。由于电机上施加了电压,因此应倍加小心以免触电。 3)自动调节通常在数十秒钟后结束。出现异常时将显示 ξξη, 同时也无法设定电机常数。
- 4) 高速电机或特殊电机无法自动调节。
- 5) 当发生自动调节错误(*E E n*)时,请用手动方式设定电机常数。6) 使用矢量控制时,应将载波频率设在 2.2kHz 以上。

方法 3:手动调节

如果在进行自动调节时显示调节错误(*E上*n),则可进行个别设定。

名 称	功 能	调整范围	标准出厂设定	
FYII	电机极数	2, 4, 6, 8, 10, 12	4	
F412	电机额定容量	0.1~280kW	因机型而异	
F413	电机型号	0: 东芝标准电机 1 注) 1: 东芝 VF 电机 2: 东芝 V3 电机 3: 东芝标准电机 2 注) 4: 其他	0	

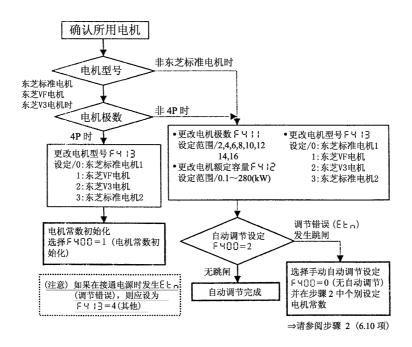
东芝标准电机 1: World energy series 全封闭外冷式 东芝标准电机 2: World energy21 series 全封闭外冷式

#### 步骤1

用来设定所用电机的额定值。请依照下表选择并更改需要设定的参数。

	所用电机		白油油共汎ウ	<b>季</b> 西西北的	
型号	极数	容量	自动调节设定	需要更改的参数	
	4P	INV=电机		_	
东芝标准电机 1	4P	INV≠电机	不需要	F412	
小之你性电机 1	4P 以外	INV=电机	个而女	FYII	
	4P 以介	INV≠电机		FYIL FYIZ	
	4P	INV=电机		F413	
东芝标准电机 2	4P	INV≠电机	不需要	F412, F413	
(定转矩电机)	4P 以外	INV=电机		FYIL FYI3	
		INV≠电机		F411, F412, F413	
	4P	INV=电机	不需要	F413	
东芝标准电机 2		INV≠电机		F415	
不之你作出机 2	4P 以外	INV=电机		FYII	
		INV≠电机		F411, F412, F413	
	4P	INV=电机		F413	
其他	41	INV≠电机	需要	F412, F413	
	4D 101 41	INV=电机		FYIL FYI3	
	4P 以外	INV≠电机		F411, F412, F413	

### ■ 设定电机额定值的流程图



#### 步骤 2 设定电机常数

用来设定电机常数。请选择想要改进的项目并设定常数。

① 转差频率增益 FYO!

是调整电机转差量时所用的参数。如果增大转差频率增益,转差将会变小。如果输入了超出需要的很大的值,则会产生运转不稳和摇动现象。

② 电机常数1 5402

是设定电机的一次电阻部分时所用的参数。

如果增大电机的一次电阻部分,则可抑制由低速运转时的电压下降所引起的转矩下降。

可用电机试验成绩表中记载的数据进行计算。

③ 电机常数 2 (F403)

是设定电机的二次电阻部分时所用的参数。

如果增大电机二次电阻的设定, 转差修正将会变大。

④ 电机常数 3 (F404)

是设定电机的励磁电感部分时所用的参数。

如果增大电机励磁电感的设定, 无负荷(励磁) 电流将会减少。

可用电机试验成绩表中记载的数据进行计算。

⑤ 负荷转动惯量(F405)

是调整过度应答速度时所用的参数。

如果增大设定值,过度应答将会延迟。

应使设定与实际的负荷转动惯量(GD2)相符。

⑥ 漏电感 (FY!0)

是设定电机漏电电感时所用的参数。

如果增大设定值,将改善高速域中的转矩。

注) 如果改过电机常数 3 (FYCY),则应关闭并重新打开电源。

### 6.11 转矩控制

#### 6.11.1 转矩控制的选择

PE

功能: 用来选择转矩控制。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定	设定值
			值	
PŁ	V/F 控制选择	0: 定转矩特性 1: 平方降低转矩特性 2: 自动转矩提升 3: 无传感器矢量控制(速度) 4: 自动转矩提升+自动节能 5: 无传感器矢量控制+自动节能 6: V/f 5点设定 7: 无传感器矢量控制(速度/转矩切换) 8: PG 反馈矢量控制(速度/转矩切换) 9: PG 反馈矢量控制(速度/位置切换)	0	7

### 6.11.2 速度控制与转矩控制的切换

功能:利用来自外部端子的输入来切换速度控制与转矩控制。

端子台的分配(将控制切换端子分配给 S4)

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值	设定值
F 1 18	输入端子功能选择 8 (S4)	1~135	16 (S4)	112 (控制切换)

#### 控制切换

S4-CC 输入指令(接点)	控制
ON (美)	转矩控制
OFF (开)	速度控制

参考: 当在常用转矩控制下使用时(不必切换速度控制和转矩控制时),如果将控制切换功能(112)设为使输入端子功能常用 ON 的参数(FIIB),则可省去控制切换电路。

# 6.11.3 转矩控制时的速度限制

# F425~F433

功能: 如果负荷转矩在运转期间变小(下降),转矩控制将会使变频调速器的输出频率(转速)上升并增大负荷转矩。如果负荷转矩没有增大,有时则会出现转速过度上升现象。

本功能可用来设定变频调速器输出频率的上限值,并使负荷在设定值以上的频率(转速)域中不运转。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定
F425	正转速度限制输入选择	0: 无效 1: VI (电压输入) /II (电流输入) 2: RR (电位器/电压输入) 3: RX (电压输入) 4: RX2 (电压输入) 5: F ∀ ≥ 5 有效	0
F428	正转速度限制输入水平	0.0∼ЦĹ	80.0
FY27	反转速度限制输入	0: 无效 1: VI (电压输入) /II (电流输入) 2: RR (电位器/电压输入) 3: RX (电压输入) 4: RX2 (电压输入) 5: F 4 2 8 有效	0
F428	反转速度限制输入水平	0.0∼UL	80.0

# 6.11.4 转矩限制

# F440~F450

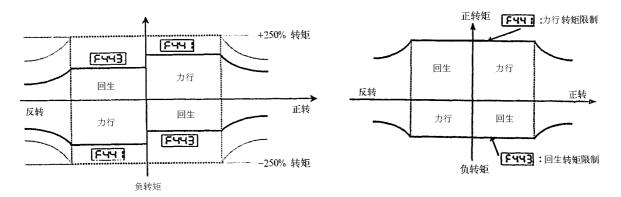
功能:如果电机的发生转矩达到转矩限制设定值,则会降低输出频率。

转矩限制极性设定

名称	功能	调整范围	标准出厂设定
F450	转矩限制极性设定	0:力行/回生转矩限制 1:正/负转矩限制	0
F440	力行转矩限制 1 选择	0: 无效 1: VI(电压输入)/II(电流输入) 2: RR(电位器/电压输入) 3: RX(电压输入) 4: RX2(电压输入) 5: F ЧЧ ! 有效	5
FYY!	力行轉矩限制 1	0.0~250% (250%=無效)	250%
F442	回生转矩限制 1 选择	0: 无效 1: VI(电压输入)/II(电流输入) 2: RR(电位器/电压输入) 3: RX(电压输入) 4: RX2(电压输入) 5: F443 有效	5
F443	回生转矩限制 1	0.0~250%(250%=无效)	250%

设定 1 (力行/回生转矩限制)

设定 2 (正/负转矩限制)



# 6.12 加减速模式

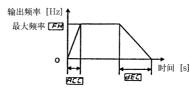
# F502、F506、F507

功能: 可选择符合用途的加减速模式。

/	11. 12.17 11 1/12.11 M/ME/CA					
	名称	功能	调整范围	标准出厂设定值		
	F502	加减速 1 的模式	0: 直线 1: S形1 2: S形2	0		
	F508	S 形加减调整量	0~50%	25%		
	F507	S形上限调整量	0~50%	25%		

#### 1) 直线加减速

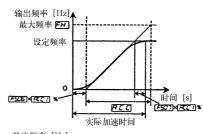
是一般的加减速模式。通常应在本设定下使用。



#### 2) S 形加减速 1

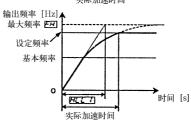
用于需要短时间内加速或减速到 60Hz 以上的高速域、

或者减缓加减速时的振动等场合。适用于搬运机等。



#### 3) S 形加减速 2

可在电机加速转矩较小的磁场弱化 区域缓慢加速。适用于高速主轴运 转等。



# 6.13 信号叠加控制

F660, F661

功能: 可用其他外部指令对频率(转速)指令值进行微调。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F660	叠加控制加法 输入选择 [Hz]	0: 无效 1: VI(电压输入)/II(电流输入) 2: RR(电位器/电压输入) 3: RX(电压输入) 4: RX2(电压输入(选购件)) 5: 面板输入有效 6: 二进制/BCD 输入 7: 通信共同串行(选购件) 8: 通信 RS485 9: 通信附加选购件 10: 上下频率 11: 脉冲输入(矢量处理选购件)	0
F55 I	叠加控制乘法 输入选择 [%]	0: 无效 1: VI(电压输入)/II(电流输入) 2: RR(电位器/电压输入) 3: RX(电压输入) 4: RX2(电压输入(选购件)) 5: Fフ2号	0
F729	面板叠加控制乘法增益	-100~+100%	0

#### 频率设定值

次 T & 定臣				
基准频率	F880 设定	F55 / 设定	输出频率设定算式	
RR 输入	<b>;</b> (VI 输入)	₿(无效)	输出频率=基准频率+叠加量(Hz)	
DV 給λ	<b>/</b> (VI 输入)	<b>□</b> (无效)	输出频率=基准频率(≧0)+叠加量(Hz)	
KA 棚/へ	/ (VI 抽八)		输出频率=基准频率(≦0)-叠加量(Hz)	
RR 输入	₿(无效)	/(VI 输入)	输出频率=基准频率×[1+叠加量 (%)/100]	
DV 給λ	日(无效)	/(VI 输入)	输出频率=基准频率(≧0)×[1+叠加量(%)/100]	
れ 棚八			输出频率=基准频率(≦0)×[1-叠加量(%)/100]	

# 6.14 面板参数

#### 6.14.1 禁止参数设定

F700

可禁止参数设定。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F700	参数设定禁止选择	0: 许可 1: 禁止	0

如果将参数设定禁止选择 F 700 设为 I,则无法设定参数。

只有参数 F 700 才能进行常用设定。

#### 6.14.2 键操作的限制

F730

功能: 为了防止误操作,可对键的操作进行限制。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定值
F730	键操作禁止选择	0:禁止所有的键操作 +1:可进行面板频率设定 +2:可进行参数的读出操作 +4:可进行监视器显示操作 +8:可进行面板运转停止操作 (+16:无功能) +32:可进行紧急停止操作 63:标准模式(可进行全部操作)	63

设定例 63: 可进行全部操作(标准出厂设定)

- 0: 禁止所有的键操作
- 12: 可进行监视器显示操作(+4)+可进行面板运转停止操作(+8)、4+8=12

#### 解除方法

- 1) 一次解除: 在按住(ENT)键的同时按 2 次▲键即可解除键操作的限制。
  - 如果断开电源,则返回原来的键操作限制状态。
- 2) 永久解除:
  - a) 如果能够进行参数的读出/写入操作,则应直接更改参数 F 730。
  - b) 如果不能进行参数的读出/写入操作,则应在完成一次解除(在按住(ENT)键的同时按 2 次▲键)操作之后更改参数 *F 730*。

# 6.15 通信功能 (RS485/共同串行)

可形成与上位机器(主机)及多台变频调速器进行数据通信的网络。

(可进行计算机链路与变频调速器之间的通信)

〈计算机链路功能〉

可在上位机器(主机)与变频调速器之间进行数据通信。

- 变频调速器的状态监视(运转频率、电流、电压等)
- 给变频调速器的指令(运转、停止等)
- 变频调速器设定参数的读出、更改、写入

〈变频调速器之间的通信〉

可在多台变频调速器之间(不需要主机)形成可进行速度比例运转等的网络。

#### 6.15.1 RS485(标准配备)

功能: 用作为标准配备的串行 RS485 可连接上位机器,并可形成能够与多台变频调速器进行数据通信的网络。 应使用变频调速器表面的串行 RS485 用接口。

#### 传输规格

1年制7%16				
项目	规格			
接口	接口 RS485 标准			
传输线路构成	半双工方式〔总线形(系统两端需要有终端电阻)〕			
配线方式	初始设定: 4 线式(用参数设定可选择 2 线式/4 线式)			
传输距离	最大 1000m (全长)			
连接台数	最大 32 台(包括上位主机)			
	没有系统时变频调速器的连接台数:最大 32 台(使用选购件时:最大 64 台			
同步方式	起止同步			
传输速度	初始设定: 9600bps(用参数可选择 1200/2400/4800/9600/19200/38400bps)			
传输字符	ASCII 码······JIS X 0201 8 位 (ASCII)			
	二进制码二进制码、8 位固定			
停止位长 INV 侧接收: 1 位; INV 发送: 2 位				
错误检测方式	错误检测方式 奇偶校验 偶数/奇数/无 选择(参数设定)、校验和			
错误纠正方式	无			

应答监视方式	无
传输字符形式	11 位(当停止位=1、奇偶校验=有时)
返还等待时间	有设定
其他	可选择通信超时时的变频调速器动作 跳闸/警报/无 → 选择警报时,面板左端将显示闪烁的「Ł」。
	选择跳闸时,面板上将显示闪烁的「& 5]。

#### 参数设定 1 (用通信方式进行运转或停止操作时的设定)

名称	功能	调整范围	标准出厂设定	设定值
CUOA	运转操作选择	0~4	0(端子输入有效)	3(标准 RS485)

#### 参数设定 2 (用通信方式发出频率指令时的设定)

名称	功能	调整范围	标准出厂设定	设定值
FNOd	频率指令选择	1~11	2 (RR 输入)	8(标准 RS485)

#### 通信功能参数

名称	功能	调整范围      标准出厂设定
F80 I	奇偶校验 (共同串行)	0: 无奇偶校验 1: 偶数奇偶校验 1 2: 奇数奇偶校验 1
F802	变频调速器号码	0~255
F803	通信超时时间	0: 关闭 0
	(RS485/共同串行)	1~100 秒
F804	通信超时动作	设定值 RS485 共同串行 0
	(RS485/共同串行)	0 不动作 不动作
		1 警报 不动作
		2 跳闸 不动作
		3 不动作 警报
		4 警报 警报
		5 跳闸 警报
		6 不动作 跳闸
		7 鄭报 跳闸
		8 跳闸 跳闸
F8 10	频率点选择	0: 无效 1: 共同串行 0
		2: RS485 3: 通信盒式附加选购件
F8 ! !	点 1 设定	0~100%
F8 12	点 1 频率	0√F H (Hz) 0
F8 13	点 2 设定	0~100% 100
F8 14	点 2 频率	0√F H (Hz) 80
F820	通信速度(RS485)	0: 1200bps 1: 2400bps 2: 4800bps 3
		3: 9600bps 4: 19200bps 5: 38400bps
F82 !	RS485 配线方式	0: 2 线式 1: 4 线式 1
F825	发送等待时间(RS485)	0.00: 一般通信 0.01~2.00 0.00
F826	变频调速器之间的通信设定	0: 一般通信(从动作) 0
		1: 主 (频率指令值)
		2: 主(输出频率值) 3: 主(转矩指令值)
		3: 主(转矩指令值) 4: 主(输出转矩值)
		<b>ず・</b> 上 、加口が足ഥ/

注) F801、F820、F821以及F825将在断开并重新接通电源后生效。

### 6.15.2 共同串行(选购件)

功能: 可用 RS232C 装置(选购件)及带有端子台的 RS485 装置(选购件)与上位机器(主机)连接,并可形成与多台变频调速器(最大 64 台)进行数据通信的网络。变频调速器侧的连接采用共同串行选购件用接口。

#### 用通信方式进行运转或停止操作时的设定

3	C 1H 73 2 4/C 13 /C	I SALL TENETH WITH SOME			
	名称	功能	调整范围	标准出厂设定	设定值
	CUOA	运转操作选择	0~4	0 (端子输入有效)	2 (共同串行)

#### 用通信方式进行速度设定时的设定

	名称	功能	调整范围	标准出厂设定	设定值
Ī	6004	速度指令选择	1~11	2 (RR 输入)	7 (共同串行)

#### 通信功能参数

名称	功能		调整范围		标准出厂设定
F800	通信速度	0: 1200 bps			3
	(共同串行)	1: 2400 bps			
		2: 4800 bps			
		3: 9600 bps			
F80:	奇偶校验	0: 无奇偶校			
	(共同串行/RS485)	1: 偶数奇偶			
		2: 奇数奇偶	校验		
F802	变频调速器符号	0~255			0
	(共同串行)				
F803	通信超时动作	0: OFF			0
500	(RS485/共同串行)	1~100 秒	D G 40 5	# E # #	0
F804	通信超时动作※	设定值	RS485	共同串行	0
	(共同串行/RS485)	0	不动作	不动作	
		1	警报	不动作	
		2	跳闸	不动作	
		3	不动作	警报	
		4	警报	警报	
		5	跳闸	警报	
		6	不动作	跳闸	
		7	警报	跳闸	
		8	跳闸	跳闸	
F885	发送等待时间	0.00: 一般追	<b></b>		0.00
	(共同串行)	0.01~2.00			
F806	变频调速器之间的通信设定	0: 一般			0
	(共同串行)	1: 频率指令			
		2: 输出频率			
		3: 转矩指令			
50.5	1677 → - 1- VII. 137	4: 输出转矩	.组.		0
F8 10	频率点选择	0: 无效			0
		1: 共同串行	•		
		2: RS485 2. 海岸会士	744-1-1-24-11-11-11-11-11-11-11-11-11-11-11-11-11		
	上 1 次分	3: 通信盒式	們加延购件		0
F811	点 1 设定	0~100% 0~F H (Hz)			0
F8 12	点 1 频率				100
F8:13	点 2 设定	0~100%			100
F8:14	点 2 频率	0√F H (Hz)			

※ 不动作 : 即使发生通信超时也不动作。

警报 : 发生通信超时时进行警报动作。显示面板左端出现闪烁的"Ł"。 跳闸 : 发生通信超时时进行跳闸动作。显示面板左端出现闪烁的"Ł"。 注)设定值被改写后,F800、F801以及F808只有在重新接通电源后才会生效。

# 6.16 扩展参数

请用扩张参数来设定详细参数值。

信号 输入信号选择	名称 F 100 F 10 1 F 10 2 F 10 3 F 10 5	功 能 低速信号输出频率 速度到达指定频率	修正范围	出厂设定
信号 输入信号选择	F 10 1 F 10 3		0.0-L'L [Hz]	0.0
等 输入信号选择	F 103	<b>还没到心泪走</b> 殃平	0.0~UL[Hz]	0.0
输入信号选择	F 103	速度到达检测幅度	0.0-UL[Hz]	2.5
输入信号选择			0: 标准 1: 始终为 ON	
<b>输入信号选择</b>	E IOS	选择 ST(运转准备)信号	2: 与 F/R 端子联动	0
<b>输入信号选择</b>		正转/反转同时输入时的有	0: 反转	
入信号选择	05	效选择	1: 停止	0
	F 105	输入端子的优先选择	0: 无 1: 有	0
		187 010 1 1170200237	0; 无 5:12-bit 二进制输入反转	
			1: 12-bit 二进制输入 6:16-bit 二进制输入反转	
	F 107	扩张端子台选项	2: 16-bit 二进制输入 7:3 位 BCD 输入反转	0
		二进制/BCD 码选择	3; 3 位 BCD 输入 8: 4 位 BCD 输入反转	
			4: 4 位 BCD 输入	
	F 108	可逆频率	0~7	0
	F 1 10		0~135	0
	F 1 1 1	选择始终动作功能	0~135	0
		选择输入端子 1(F)		2(F)
	F 1 12	选择输入端子 2(R)	0~135	4(R)
	F 113	选择输入端子 3(ST)	0~135	6(ST)
	<u> </u>	选择输入端子 4(RES)	0~135	8(RES)
	F 1 15	选择输入端子 5(S1)	0~135	10(S1)
	F 115	选择输入端子 6(S2)	0~135	12(S2)
	<u> </u>	选择输入端子 7(S3)	0~135	14(S3)
	F I I8	选择输入端子 8(S4)	0~135	16(S4)
	F I I I S	选择输入端子 9	0~135	0
端子	F 120	选择输入端子 10	0~135	0
	F 12 1	选择输入端子 11	0~135	0
能	F 122	选择输入端子 12	0~135	0
能选择	F 123	选择输入端子 13	0~135	0
#X	F 124	选择输入端子 14	0~135	0
	F 125	选择输入端子 15	0~135	0
	F 128	选择输入端子 16	0~135	0
	<u>F 130</u>	选择输出端子 I(OUTI)	0~135 0~115	
ΙH	F 13 T			4(LOW)
l H			0~115	6(RCH)
_	F 132	选择输出端子 3(FL)	0~115	10(FL)
	F 133	选择输出端子 4	0~115	0
	F 134	选择输出端子 5	0~115	2
_	F 135	选择输出端子 6	0~115	8
باللا	F 136	选择输出端子 7	0~115	14
l D	F 140	输入端子!应答时间选择(F)	2~200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	8
	F 14 1	输入端子 2 应答时间选择(R)	2~200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	8
	F 142	输入端子 3 应答时间选择(ST)	2-200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	8
	F 143	输入端子4 应答时间选择(RES)	2~200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	8
	F 144	输入端子 5-8 应答时间选择	2~200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	8
	F 145	输入端子 9-16 应答时间选择	2~200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	8
l 1	F 150	输出端子 1 延迟时间(OUT1)	2 200(AD)(M1+E20 AD)	2
端	F 15 1	输出端子 2 延迟时间(OUT2)		2
	F 152	输出端子3 延迟时间(FL)		2
NY.	F 153	输出端子4延迟时间	2~200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	2
	F 154		2~200[冠抄](取小平位 2.3 冠抄)	2
	F 155	输出端子5延迟时间	-	
设 —		输出端子6延迟时间		2
定	F 155	输出端子7延迟时间		2
	F 180	输出端子1 保持时间(OUT1)		2
	F 15 1	输出端子 2 保持时间(OUT2)		2
	F 162	输出端子 3 保持时间(FL)		2
	F 163	输出端子 4 保持时间	2~200[毫秒](最小单位 2.5 毫秒)	2
	F 184	输出端子 5 保持时间		2
j j	F 165	输出端子 6 保持时间		2
	F 166	输出端子7保持时间		2
	F 170	基准频率 2	25~400[Hz]	60
	F 17 I	基准频率电压 2	0~600[V]	从属机型
	F 172	手动转矩提升量 2	0~30[%]	从属机型
	F 173	电子过热保护继电器电平2	10~100[%]	100
1 .	C 1711			
ΙE	F 174	基准频率 3	23~400[fiz]	60
	F 175		25~400[Hz] 0~600[V]	60
	F 175	基准频率电压3	0~600[V]	60 从属机型
基本参	F 175 F 175	基准频率电压3 手动转矩提升量3	0~600[V] 0~30[%]	60 从属机型 从属机型
基本参数	F 175 F 175 F 177	基准频率电压 3 手动转矩提升量 3 电子过热保护继电器电平 3	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%]	60 从属机型 从属机型 100
基本参数 2	F 175 F 175 F 177 F 178	基准频率电压 3 手动转矩提升量 3 电子过热保护继电器电平3 基准频率 4	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz]	60 从属机型 从属机型 100 60
基本参数 2	F 175 F 175 F 177 F 178 F 179	基准频率电压3 手动转矩提升量3 电子过热保护继电器电平3 基准频率4 基准频率电压4	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V]	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型
基本参数 2	F 175 F 175 F 177 F 178 F 179 F 180	基准频率电压 3 手动转矩提升量 3 电子过热保护继电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 手动转矩提升量 4	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%]	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 从属机型
基本参数 2	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181	基准频率电压 3 手动转矩提升量 3 电子过热保护继电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 手动转矩提升量 4 电子过热保护继电器电平 4	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%]	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 从属机型
基本参数 2	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182	基准频率电压 3 手动转矩提升量 3 电子过热保护键电器电平3 基准频率 4 基准频率电压 4 手动转矩提升量 4 电子过热快弹能器电平4 切换电动机选择模式	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 0. 标准、1; 特殊对应	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 从属机型 100 0
基本参数 2	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183	基准频率电压 3 平动转矩提升量 3 基准频率 4 基准频率 4 基准频率电压 4 基对转进升量 4 电子过热按增速电器电平 4 切换电动机选择模式 V的 则聚系数	0-600[V] 0-30[第] 10-100[第] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[第] 10-100[第] 0: 标准、1: 特殊対应 0-255	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 从属机型 0 32
基本参数 2	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190	基准频率电压 3 弄动转矩提升量 3 电子过热使产业器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 电子过热保护继电器电平 4 切换电动机选择模式 V/IS 点设定 VFI 频率	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0: 标准、1: 特殊对应 0-255 0.0-400[Hz]	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 从属机型 0 32
基本参数 2 V/f5	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191	基准编率电压3 手动转矩提升量3 基准频率4 基准频率4 主力速板炉策电器电平3 基准频率4 主力转矩提升量4 电子过热板炉策电器电平4 切接电动机选择模式 V/I 调整系数 V/IS 点设定 VF1 频率 V/IS 点设定 VF1 电压	0-600[V] 0-30[第] 10-100[第] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[第] 10-100[第] 0-30[第] 0-100[8] 0-255 0.0-400[Hz]	60 从属机型 100 60 从属机型 从属机型 0 0 0
基本参数 2 V/f5	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191	基准频率电压 3 平动转矩提升量 3 基准频率 4 基准频率电压 4 基准频率电压 4 电子过热快炉继电器电平 4 切换电动机选择模式 V/f 函谈系数 V/f 运设定 VFI 频率 V/f5 点设定 VFI 频率 V/f5 点设定 VFI 频率	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0: 标准、1: 特殊対应 0-255 00-400[Hz] 0-100[%]	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0
基本参数 2 V/f5 点设	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 182 F 183 F 183 F 197 F 197 F 197	基准频率电压 3 手动转矩提升量 3 电子过热度炉建电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 基准频率电压 4 电子过热度炉继电器电平 4 切换电动机选择模式 V/f 到整系数 V/f5 点设定 VF1 填率 V/f5 点设定 VF2 填率 V/f5 点设定 VF2 电压	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0: 标准、1: 特殊对应 0-255 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0-100[%]	60 从属机型 100 60 从属机型 从属机型 0 0 32 0.0 0
基本参数 2 V/f5 点设定	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 194	基准额率电压 3  手对转矩提升量 3  基准额率 4  基准额率 4  基准额率 4  基准额率 4  基准数率 电压 4  手对转矩提升量 4 电子过热保护继电器电平 3  以传出热保护继电器电平 4 以传出热保护继电器电平 4 以传出被保护继电器电平 4 以传出被定 VFI 频率 V/IS 点设定 VFI 频率 V/IS 点设定 VFI 项率 V/IS 点设定 VFI 项率 V/IS 点设定 VFI 项率 V/IS 点设定 VFI 须率	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 0~50[%] 10~100[%] 0~255 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%]	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0.0
基本参数 2 V/f5 点设定	F 175 F 176 F 177 F 178 F 178 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 193 F 193 F 193 F 195	基准频率电压 3 平动转矩提升量 3 电子过热使弹电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 基准频率电压 4 电子过热保护继电器电平 4 切换电动机选择模式 V/的 直设定 VFI 频率 V/的 点设定 VFI 频率 V/的 点设定 VF2 频率 V/的 点设定 VF2 电压 V/的 点设定 VF3 频率 V/的 点设定 VF3 频率	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0: 标准、1: 特殊対应 0-255 00-400[Hz] 0-100[%] 0-0-400[Hz] 0-100[%] 0-100[%] 0-0-400[Hz] 0-100[%]	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0.0
基本参数 2 V/f5 点设定	F 175 F 176 F 177 F 178 F 178 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 197 F 193 F 193 F 194 F 195 F 195	基准频率电压 3 手动转矩提升量 3 电子过热处弹电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 电子过热保护继电器电平 4 切换电动机选择模式 V/ 6 直设定 VF1 频率 V/ 6 直设定 VF2 频率 V/ 6 直设定 VF2 电压 V/ 6 直设定 VF3 频率 V/ 6 直设定 VF3 项率	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0: 标准、1: 特殊对应 0-255 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%]	60 从属机型 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0.0 0
基本参数 2 V/f5 点设定	F 175 F 176 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 193 F 193 F 193 F 194 F 195 F 195 F 195 F 195 F 195	基准频率电压3  手动转矩提升量3  基准频率电压4  基准频率电压4  基准频率电压4  基对热度操作量4 电子过热保护继电器电平3  以作 调整系数  V///////////////////////////////////	0~600[V] 0~30[等] 10~100[等] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~600[V] 0~30[等] 10~100[%] 0~50[等] 0~100[%] 0~255 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%]	60 从属机型 加属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/f5 点设定	F 175 F 176 F 178 F 178 F 180 F 180 F 183 F 183 F 180 F 183 F 183	基准频率电压 3 平动转矩提升量 3 电子过热保护电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 基准频率电压 4 电子过热保护继电器电平 4 切换电动机选择模式 V/的 直设定 VFI 频率 V/的 直设定 VFI 频率 V/的 直设定 VF2 频率 V/的 直设定 VF2 频率 V/的 直设定 VF3 频率 V/的 直设定 VF3 频率 V/的 直设定 VF4 电压 V/的 直设定 VF4 电压 V/的 直设定 VF4 电压 V/的 直设定 VF4 频率	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 0: 标准、1: 特殊対应 0~255 00~400[Hz] 0~100[%] 0~00[Hz] 0~100[%] 0~00[Hz] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%]	60 从属机型 100 60 40 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/f5 点设定	F 175 F 176 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 193 F 193 F 193 F 194 F 195 F 195 F 195 F 195 F 195	基准频率电压3  手动转矩提升量3  基准频率电压4  基准频率电压4  基准频率电压4  基对热度操作量4 电子过热保护继电器电平3  以作 调整系数  V///////////////////////////////////	0~500[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~50[%] 10~100[%] 0~30[%] 10~100[%] 0~5款程、1: 特殊对应 0~255 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0.0~400[Hz] 0~100[%]	60 从属机型 加属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/65 点设定	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 194 F 195 F 195 F 197 F 198 F 198	基准频率电压3 手动转矩提升量3 基准频率电压4 基准频率电压4 基准频率电压4 基准频率电压4 电子过热保护继电器电平4 切换电动机选择模式 V/6 点设定 VF1 頻率 V/6 点设定 VF2 頻率 V/6 点设定 VF2 頻率 V/6 点设定 VF3 电压 V/6 点设定 VF3 地压 V/6 点设定 VF3 地压 V/6 点设定 VF3 地压	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 10-100[%] 0-5於淮、1: 特殊対応 0-255 0.0-400[Hz] 0-100[%]	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/65 点设定	F 175 F 176 F 178 F 178 F 180 F 180 F 183 F 183 F 180 F 183 F 183	基准频率电压 3 平动转矩提升量 3 电子过热保护电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 基准频率电压 4 电子过热保护继电器电平 4 切换电动机选择模式 V/的 直设定 VFI 频率 V/的 直设定 VFI 频率 V/的 直设定 VF2 频率 V/的 直设定 VF2 频率 V/的 直设定 VF3 频率 V/的 直设定 VF3 频率 V/的 直设定 VF4 电压 V/的 直设定 VF4 电压 V/的 直设定 VF4 电压 V/的 直设定 VF4 频率	0-60(V) 0-30(宗) 10-100(宗) 25-40(1Hz) 0-50(V) 0-30(宗) 10-100(宗) 10-100(宗) 0-255 0-255 0-20(Hz) 0-100(宗) 0-400(Hz) 0-100(宗) 0.0-400(Hz) 0-100(宗) 0.0-400(Hz) 0-100(宗) 0.0-400(Hz) 0-100(宗) 1.0-400(Hz) 0-100(宗) 1.0-400(Hz) 0-100(宗) 1.5-20(宗) 1.5-20(	60 从属机型 100 60 40 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/f5 点设定	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 183 F 183 F 183 F 183 F 183 F 183 F 183 F 183 F 185 F 185 F 185 F 188 F 188	基准编率电压 3 平均转矩提升量 3 电子过热保护策电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 平均转矩提升量 4 电子过热保护策电器电平 4 电子过热保护策电器电平 4 切接电动机选择模式 V/6 点设定 VF1 频率 V/6 点设定 VF2 频率 V/6 点设定 VF2 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF5 频率	0-60(V) 0-30(%) 10-100(%) 25-40(1Hz) 0-60(0V) 0-60(0V) 0-30(%) 10-100(%) 0-30(%) 10-100(%) 0-255 0.0-400(1Hz) 0-100(%) 0.0-400(1Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 10-100(%)	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/f5 点设定 速	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 183	基准频率电压3 手动转矩提升量3 电子过热快弹电器电平3 基准频率电压4 基准频率电压4 基本接触率电压4 电子过热快弹电器电平4 切换电动机选择模式 V/的 点设定 VF1 頻率 V/的 点设定 VF1 明率 V/的 点设定 VF2 頻率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 电压 V/的 点设定 VF4 电压 V/的 点设定 VF4 电压 V/的 点设定 VF4 机零 V/的 点设定 VF5 原率 V/的 点设定 VF5 原率 V/的 点设定 VF5 原率	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 10-100[%] 0-8液准、1: 特殊対应 0-255 00-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%]	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/55 点设定 速度、	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 183	基准编率电压 3 平均转矩提升量 3 电子过热保护策电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4 平均转矩提升量 4 电子过热保护策电器电平 4 电子过热保护策电器电平 4 切接电动机选择模式 V/6 点设定 VF1 频率 V/6 点设定 VF2 频率 V/6 点设定 VF2 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF5 频率	0-60(V) 0-30(%) 10-100(%) 25-40(1Hz) 0-60(0V) 0-60(0V) 0-30(%) 10-100(%) 0-30(%) 10-100(%) 0-255 0.0-400(1Hz) 0-100(%) 0.0-400(1Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 0.0-400(Hz) 0-100(%) 10-100(%)	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 32 0.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/55 点设定 速度、转	F 115 F 116 F 117 F 118 F 119 F 181 F 182 F 183 F 193 F 193 F 195 F 195 F 195 F 198 F 199 F 200 F 200 F 200 F 200 F 200	基准频率电压3 手动转矩提升量3 电子过热快弹电器电平3 基准频率电压4 基准频率电压4 基本接触率电压4 电子过热快弹电器电平4 切换电动机选择模式 V/的 点设定 VF1 頻率 V/的 点设定 VF1 明率 V/的 点设定 VF2 頻率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 明率 V/的 点设定 VF3 电压 V/的 点设定 VF4 电压 V/的 点设定 VF4 电压 V/的 点设定 VF4 机零 V/的 点设定 VF5 原率 V/的 点设定 VF5 原率 V/的 点设定 VF5 原率	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 10-100[%] 0-8液准、1: 特殊対应 0-255 00-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%]	60 从属机型 上属机型 100 60 0, 医机型 从属机型 100 0 32 0.0 0 0.0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V//5 点设定 速度、转	F 175 F 176 F 177 F 178 F 179 F 180 F 181 F 182 F 183 F 183	基准频率电压 3	0-60(V) 0-30(%) 10-100(%) 25-400(Hz) 0-600(V) 0-30(%) 10-100(%) 0: 标准、1: 特殊対应 0-255 00-400(Hz) 0-100(%) 0-400(Hz) 0-100(%) 0-0-400(Hz) 0-100(%) 0-400(Hz) 0-100(%) 0-400(Hz) 0-100(%) 0-400(Hz) 0-100(%) 0-400(Hz) 0-100(%) 0-400(Hz) 0-100(%) 0-400(Hz) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%) 0-100(%)	60 从属机型 100 60 00 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/IS 点设定 速度、转矩、绘	F 115 F 116 F 117 F 118 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 194 F 195 F 198 F 199 F 200 F 200	基准顯率电压 3  手对转矩提升量 3  电子过热保护策电器电平 3 基准频率 4 基准频率电压 4  丰对转矩提升量 4 电子过热保护策电器电平 4 地方过热保护策电器电平 4 切接电动用选择模式 V/F 调整系数 V/IS 点设定 VF1 順率 V/IS 点设定 VF1 电压 V/IS 点设定 VF2 順率 V/IS 点设定 VF3 順率 V/IS 点设定 VF3 电压 V/IS 点设定 VF4 电压 V/IS 点设定 VF4 电压 V/IS 点设定 VF4 地压 V/IS 点设定 VF4 电压	0-60(V) 0-30(%) 10-100(%) 25-400[Hz] 0-600(V) 0-600(V) 0-30(%) 10-100(%) 0-50(%) 0-255 0.0-400[Hz] 0-100(%) 0-400[Hz] 0-100(%) 0-70(%) 0-70(%) 0-70(%) 0-70(%) 0-70(%)	60 从属机型 100 60 60 60 60 60 60 60 60 60 60 60 60 6
基本参数 2	F 115 F 116 F 117 F 118 F 180 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 192 F 193 F 193	基准编率电压3  平功转矩提升量3  电子过热保护策电器电平3 基准频率4  基准频率4  电子过热保护策电器电平4  切挽电动机选择模式  V/6 点设定 VF1 频率  V/6 点设定 VF2 频率  V/6 点设定 VF2 频率  V/6 点设定 VF2 现率  V/6 点设定 VF3 频率  V/6 点设定 VF3 频率  V/6 点设定 VF3 频率  V/6 点设定 VF4 电压  V/6 点设定 VF4 地压  V/6 点设定 VF4 地压  V/6 点设定 VF4 现率  V/6 点设定 VF5 电压  达择速度指令优先权  V/1/1 输入点 1 频率  V/1/1 输入点 2 设定  V/1/1 输入点 2 现率  V/1/1 输入点 9%	□-600[V] □-30[係] □-100[係] 25-400[Hz] □-600[V] □-30[係] □-100[%] □-30[係] □-100[%] □-400[Hz] □-400[Hz] □-400[Hz] □-400[Hz] □-400[Hz] □-400[Hz] □-400[%]	60 从属机型 100 60 00 从属机型 100 0 0 32 0.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/f5 点设定 速度、转矩、参考、	F 115 F 116 F 117 F 118 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 194 F 195 F 198 F 199 F 200 F 200	基准编率电压3  手对转矩提升量3  基准编率。4 基准编率。4 基准编率。4 基准编率。4 基准编率。4 基准频率电压。4 电子过热保护继电器电平3 划挽电动用选择模式 V/F 高设定 VF1 頻率 V/F5 高设定 VF1 頻率 V/F5 高设定 VF2 頻率 V/F5 高设定 VF2 頻率 V/F5 高设定 VF3 电压 V/F5 高设定 VF3 电压 V/F5 高设定 VF4 頻率 V/F5 高设定 VF4 矩压 V/F5 高设定 VF4 矩压 V/F5 高设定 VF4 矩压 V/F5 高设定 VF4 地压 V/F5 高设定 VF5 电压	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~600[V] 0~600[V] 0~50[%] 10~100[%] 0~5 标准、1: 特殊対应 0~255 0.0~400[Hz] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~100[%] 0~250[%] (转矩控制用等) 0~250[%] (转矩控制用等)	60 从属机型 100 60 00 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/3 点设定 速度、转矩、参考、增	F 115 F 116 F 117 F 118 F 180 F 180 F 181 F 183 F 190 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 193	基准频率电压 3	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 10-100[%] 0-5 标准、1: 特殊対应 0-255 00-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-FR [Hz] 0-100[%] 0-FR [Hz] 0-100[%] 0-FR [Hz] 0-250[%] (转矩控制用等) 0-250[%] (转矩控制用等) 0-250[%] (转矩控制用等)	60 从属机型 100 60 60 60 60 60 60 60 60 60 60 60 60 6
基本参数 2 V/K3 点设定 速度、转矩、参考、增均	F 115 F 117 F 117 F 118 F 180 F 180 F 180 F 191 F 193 F 193 F 193 F 194 F 195 F 195	基准编率电压 3 平功转矩提升量 3 中立转矩提升量 3 基准频率 4 基准频率电压 4 基准频率电压 4 生力速度炉策电器电平 3 基准频率 4 电子过速度炉策电器电平 4 切接电动机选择模式 V/5 点设定 VF1 频率 V/5 点设定 VF2 电压 V/5 点设定 VF2 电压 V/5 点设定 VF2 电压 V/5 点设定 VF3 频率 V/5 点设定 VF4 顺率 V/5 点设定 VF4 顺率 V/5 点设定 VF4 地压 V/5 点设定 VF5 地压	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0-30[%] 10-100[%] 0-50[%] 0-255 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0.0-400[Hz] 0-100[%] 0.7-400[Hz] 0-100[%] 0.7-400[Hz] 0-100[%] 0.7-400[Hz] 0-100[%] 0.7-400[Hz] 0-100[%]	60 从属机型 100 60 00 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/3 点设定 速度、转矩、参考、增益、偏	F 115 F 116 F 117 F 118 F 180 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 197 F 198 F 198 F 198 F 198 F 200 F 200	基准频率电压3  手对转矩提升量3  基准频率电压4  基准频率电压4 基准频率电压4  基产效转矩提升量4 电子过热保护策电器电平4  地子过热保护策电器电平4  切接电动用选择模式  V/F 高设定 VF1 频率  V/F5 点设定 VF2 频率  V/F5 点设定 VF2 频率  V/F5 点设定 VF3 电压  V/F5 点设定 VF3 电压  V/F5 点设定 VF3 电压  V/F5 点设定 VF4 频率  V/F5 点设定 VF4 现率  V/F5 点设定 VF5 电压  选择速度指令优先权  VI/II 输入点 1 设定  V/III 输入点 2 频率	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~600[V] 0~600[V] 0~600[V] 0.5 於淮、1: 特殊対应 0~255 0.0~400[Hz] 0~100[%]	60 从属机型 100 60 0 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/3 点设定 速度、转矩、参考、增益、偏	F 115 F 117 F 118 F 119 F 180 F 180 F 181 F 193 F 193 F 193 F 193 F 193 F 194 F 195 F 195 F 199 F 200 F 200	基准编率电压3 平功转矩提升量3 中方进矩保护雕电器电平3 基准频率4 电子进热保护雕电器电平4 中方进热保护雕电器电平4 切换电动机选择模式 V/6 Ja 设定 VF1 频率 V/6 Ja 设定 VF1 频率 V/6 Ja 设定 VF1 明率 V/6 Ja 设定 VF1 明率 V/6 Ja 设定 VF2 电压 V/6 Ja 设定 VF2 电压 V/6 Ja 设定 VF3 频率 V/6 Ja 设定 VF3 频率 V/6 Ja 设定 VF4 频率 V/6 Ja 设定 VF5 则率 V/6 Ja 设定 VF5 则率 V/6 Ja 设定 VF5 则率 J/11 输入点 1 设定 V/11 输入点 2 频率	0~500[V] 0~30[第] 10~100[第] 25~400[Hz] 0~50[W] 0~50[W] 0~50[W] 0~50[W] 0~600[W] 0~60[W] 0~7 [M] 0~7 [	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/3 点设定 速度、转矩、参考、增益、偏斜设	F 115 F 115 F 117 F 171 F 178 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 193 F 195 F 196 F 197 F 198 F 198	基准顯率电压 3	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 0~50[%] 0~400[Hz] 0~100[%] 0.5~60 : F287 % : F103 dk 2; F103	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 VA5 点设定 速度、转矩、参考、增益、偏斜设计	F 115 F 116 F 117 F 118 F 180 F 180 F 182 F 183 F 190 F 192 F 193 F 193	基准頻率电压3  手动转矩提升量3 电子过热保护策电器电平3 基准频率电压4 基准频率电压4 基准频率电压4 电子过热保护策电器电平4 切换电动机选择模式 V/6 点设定 VF1 頻率 V/6 点设定 VF2 頻率 V/6 点设定 VF2 頻率 V/6 点设定 VF3 电压 V/6 点设定 VF3 地压 V/6 点设定 VF4 地压 V/6 点设定 VF5 电压 达择速度指令优先权 V/II 输入点 1 设定 V/III 输入点 2 级定 V/III 输入点 1 设定 RR 输入点 1 锁率	0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 25~400[Hz] 0~600[V] 0~30[%] 10~100[%] 10~100[%] 0. 标准、1: 特殊対应 0~255 0.0~400[Hz] 0~100[%]	60 从属机型 100 60 00 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/3 点设定 速度、转矩、参考、增益、偏斜设定	F 115 F 117 F 118 F 180 F 180 F 180 F 180 F 190 F 191 F 193 F 193 F 193 F 194 F 195 F 195	基准顯率电压3 平功转矩提升量3 中方进脉伊豫电器电平3 基准频率4 电子进热保护豫电器电平4 中方进热保护豫电器电平4 中方进热保护豫电器电平4 切挽电动机选择模式 V/6 点设定 VF1 频率 V/6 点设定 VF1 频率 V/6 点设定 VF1 现率 V/6 点设定 VF2 明率 V/6 点设定 VF2 明率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF4 现率 V/6 点设定 VF4 现率 V/6 点设定 VF5 电压 达择速度指令优先权 V/II 输入点 1 频率 V/II 输入点 2 设定 V/II 输入点 1 频率 K/II 输入点 2 设定 X/II 输入点 2 级定	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0-30[%] 10-100[%] 0-30[%] 10-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-0-400[Hz] 0-100[%] 0-0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-FB	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 V/5 点设定 速度、转矩、参考、增益、偏斜设定	F 115 F 116 F 117 F 118 F 180 F 181 F 182 F 183 F 190 F 191 F 192 F 193 F 193	基准顯率电压3  手对转矩提升量3  电子过热保护策电器电平3 基准频率4 基准频率电压4 基产效率处提升量4 电子过热保护策电器电平4 切接电动用选择模式 V/F 调整系数 V/IS 点设定 VF1 频率 V/IS 点设定 VF2 频率 V/IS 点设定 VF2 明率 V/IS 点设定 VF3 明率 V/IS 点设定 VF3 明率 V/IS 点设定 VF3 明本 V/IS 点设定 VF3 明本 V/IS 点设定 VF3 明本 V/IS 点设定 VF3 明本 V/IS 点设定 VF4 电压 V/IS 点设定 VF4 明本 V/IS 点设定 VF4 明本 V/IS 点设定 VF5 电压 达择速度指令优先权 V/II 输入点 1 设定 V/II 输入点 1 设定 V/II 输入点 1 经定 V/II 输入点 1 设定 V/II 输入点 1 经定 V/II 输入点 1 设定 RF 输入点 2 设定 RF 输入点 2 设定 RF 输入点 2 频率 RF 输入点 2 频率 RF 输入点 2 频率 RF 输入点 2 频率	□-600[V] □-30[%] □-100[%] 25-400[Hz] □-600[V] □-30[%] □-100[%] □-100[%] □-100[%] □-255 □-400[Hz] □-100[%] □-FR[∃d  : F ≥ B T W ★ + F B B B W ★ + F B B B W ★ + F B B B W ★ + F B B B W ★ + F B B B W ★ + F B B B W ★ + F B B B B W ★ + F B B B B B B B B B B B B B B B B B B	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
基本参数 2 VA5 点设定 速度、转矩、参考、增益、偏斜设定	F 115 F 117 F 118 F 180 F 180 F 180 F 180 F 190 F 191 F 193 F 193 F 194 F 195 F 195	基准顯率电压3 平功转矩提升量3 中方进脉伊豫电器电平3 基准频率4 电子进热保护豫电器电平4 中方进热保护豫电器电平4 中方进热保护豫电器电平4 切挽电动机选择模式 V/6 点设定 VF1 频率 V/6 点设定 VF1 频率 V/6 点设定 VF1 现率 V/6 点设定 VF2 明率 V/6 点设定 VF2 明率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF3 频率 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF4 电压 V/6 点设定 VF4 现率 V/6 点设定 VF4 现率 V/6 点设定 VF5 电压 达择速度指令优先权 V/II 输入点 1 频率 V/II 输入点 2 设定 V/II 输入点 1 频率 K/II 输入点 2 设定 X/II 输入点 2 级定	0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 25-400[Hz] 0-600[V] 0-30[%] 10-100[%] 0-30[%] 10-100[%] 0-30[%] 10-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-0-400[Hz] 0-100[%] 0-0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-400[Hz] 0-100[%] 0-FB	60 从属机型 100 60 从属机型 100 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

F		名称	功能	修正范围	出厂设定
# 子22日		F2 18	RX 输入点 2 设定		
「					
F	速				
100		F 2 2 3			
## 7226	转	F253			
19				-F HF H [Hz]	80.0
19	参	F226			
A	4				
10					
1	,	CCC3			
で	偏				
F233   BN 報入点 2%   250~250(実)(実)(実)(実)(実)(表)(表)   100   F235   脉冲輸入点 1 段空   100~100(写)   100   100   F235   脉冲輸入点 1 段率   FNF H [Itz]   0.0   100   F237   脉冲輸入点 2 段率   FNF H [Itz]   0.0   100   F237   脉冲输入点 2 段率   FNF H [Itz]   0.0   100   F237   脉冲输入点 2 段率   FNF H [Itz]   0.0   100   F237   延转异价解率   0.0 - 101   10   0.0   F237   延转异价解率   0.0 - 101   10   0.0   F237   前乘解电定   0.0 - 101   10   0.0   F237   前乘解电定   0.0 - 101   10   0.0   F237   前乘解电定   0.0 - 100   10   0.0   F237   百速初时间   0.0   0.0   100   10   0.0   F237   百速初时间   0.0   0.0   100   10   0.0   F237   百速初时间   0.0   0.0   100   10   0.0   F237   10   0.0   0.0   0.0   10   10   0.0   0.0   10   1	斜设				
F235   脉冲輸入点   原本   FNF   FILE   0.0     F237   脉冲輸入点 2 原本   FNF   FILE   30.0     F241   运转并依赖率   0.0-FN   FNF   FILE   0.0     F241   运转并依赖率   0.0-FN   FNF   FNF		F233			
F235   脉冲動入点 2 段形					0
F237         脉冲感人点 2 頻率         FAF H [Hz]         80.0           F241         运转开始频率         0.0-10[Hz]         0.1           F242         运转开始频率         0.0-30[Hz]         0.0           F243         达转开始频率         0.0-30[Hz]         0.0           F243         结束重量设置         0.0-30[Hz]         0.0           F243         结束重量设置         0.0-30[Hz]         0.0           F250         直流過升指频率         0.0-10[Hz]         0.0           F251         直流過升計頻樂率         0.0-10[Hz]         0.0           F252         直流過升計頻樂率         0.0-10[Hz]         0.0           F253         电影曲的定控制         0.0-10[Hz]         0.0           F254         电影曲的定控制         0.0-20[Hz]         0.0           F255         血流 (IGG) 多生表生         0.0-20[Hz]         0.0           F254         点动 (IGG) 多生表生         0.0-20[Hz]         0.0           F255         点面 (IGG) 多生表生         0.0-20[Hz]         0.0           F275         連売運業工         0.0-20[Hz]         0.0           F275         点面 (IGG) 多生素生         0.0-20[Hz]         0.0           F275         主要運業工         0.0-20[Hz]         0.0-20[Hz]           F276         のののののののののののののののの					
F271   日の神田台東					
正子   日本   日本   日本   日本   日本   日本   日本   日					
そ242   近年対抗病率等同		5241			
F243   結束事業投資	频运	5545			
FeVY FeSSI 直接制力計解解         0.00-100[Hz]         0.00           if and an interpretation         0.0-100[Hz]         50.0           if an interpretation         0.0-100[Mz]         50.0           if an interpretation         0.2-1.7         0           if an interpretation         0.2-1.7         0           if an interpretation         0.2-1.7         0           if an interpretation         0.2-1.14         0           if an interpretation         0.2-1.14         0           if an interpretation         0.2-2.0[Hz]         0.0           if an interpretation         0.2-2.0[Hz]         0.0           if an interpretation         0.0-2.0[Hz]         0.0           if an interpretation         0.0-2.0[Hz]         0.0           if an interpretation         0.0-3.0[Hz]         0.0           if an inte	率转	F243			
自		F244			
F252   直流動助时間			直流制动开始频率	0.0~120[Hz]	0.0
F253	直	F251			
P	流	F252			
F255   伊山町 位下衛衛出送秤   0. 「森龍(直龍剛功)」1、0日: 指令   0. 「森龍(直龍剛力)」1、0. 「森龍(三龍剛力)」1、0. 「森龍(三龍剛力)」1、0. 「森龍(三龍剛力)」1、0. 「森龍(三龍剛力)」1、0. 「森龍(三龍剛力)」1、0. 「森龍(三龍剛力)」1、0. 「森龍(三龍一)」1、0. 「森龍(三龍))1、0. 「森龍(三龍一)」1、0. 「森龍(三龍一))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「森龍(三山))1、0. 「東北))1、0. 「東北)(三山))1		7000 9000			
F280   点动 (JOG) 运转频率	1 ~	F255			
F251   点动 (JOG) 停止模式	$\vdash$				
## F2 77	-i.		- SHOAT		
## F2 17	)G 紛	F261	点动(JOG)停止模式		0
F 2 7 1   歴史興年編度 1	L				
等					
	跳				
F 2 79	变				
F2 75					
F 28 1         多良速运转频率 9         L C-UL [Hz]         0.0           F 28 8         多良速运转频率 10         L C-UL [Hz]         0.0           F 29 8         多良速运转频率 10         L C-UL [Hz]         0.0           F 29 1         多良速运转频率 11         L C-UL [Hz]         0.0           F 29 2         多良速运转频率 13         L C-UL [Hz]         0.0           F 20 3         多设速运转频率 13         L C-UL [Hz]         0.0           F 20 4         多良速运转频率 13         L C-UL [Hz]         0.0           D 5-15.0[kHz]         0.0         0.0           F 20 7         多良速运转频率 15         L C-UL [Hz]         0.0           D 6-15.0[kHz]         0.0         0.0           S 7 80 8         PWM 载波频率         0.5-15.0[kHz]         0.0           D 5-15.0[kHz]         0.0         0.0           D 5-15.0[kHz]         0.0         0.0           D 5-25.0[kHz]         0.0         0.0           D 5-25.0[kHz]         0.0         0.0           D 5-25.0[kHz]         0.0         0.0           D 6-25.0[kHz]         0.0         0.0           D 7 90 9         0.0         0.0         0.0           D 7 90 9         0.0         0.0         0.0	'				
5 を28 を設建送转频率 9         L L-UL [Hz]         0.0           6 を28 を設建送转频率 11         L L-UL [Hz]         0.0           5 を7 27 を設建送转频率 11         L L-UL [Hz]         0.0           5 を7 27 を設建送转频率 13         L L-UL [Hz]         0.0           6 を7 28 を設建送转频率 13         L L-UL [Hz]         0.0           6 を7 28 を設建送转频率 14         L L-UL [Hz]         0.0           7 28 27         多設達送转频率 15         L L-UL [Hz]         0.0           8 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2					
度	家.	F288		L L~U'L [Hz]	
P	段	F289		L L-UL [Hz]	
等例		F290		L L-UL [Hz]	
F 2 9   多段速运转频率   14   LL-UL   In	转	F291			
## 1997   多段速运转频率 15   L-UL[hz]   0.0	頻素				
## # # # # # # # # # # # # # # # # # #	-42				
PWM 教波頻率		, , ,	夕权还是权频率 15	C C-O'C [IIZ]	0.0
F302   時子中市の庁の地球を対します。   12-11   10 次   12-12   12-12   12 数   12 3 3 3	波	F 300	PWM 载波频率	0.5~8.0[kHz]	
F303         電試选择(次数选择)         0.元 1: 月・过载保护生效         0. 0           F305         发电制动动作选择         0.元 1: 有・过载保护生效         从属机型           F306         法律频率电压选择         0. 600[V]         从属机型           F306         法律频率电压选择         0. 600[V]         从属机型           F307         基准频率电压选择         0. 600[V]         从周           6         600[V]         从周         机型           5307         基准频率电压选择         1. 74 电压补偿(不限制输出电压)         1           2         无电压补偿(不限制输出电压)         1         2           5308         PBR 电阻值         1.0-1000[Q]         从属机型           F309         PBR 电阻器容量         0.01-600[kW]         从属机型           F310         顾停平后进营营量         0.01-600[kW]         从属机型           F311         选择禁止反转运转         1. 接上反转         2. 数上正转           5311         选择禁止反转运转         1. 按上反转         2. 数上正转           F315         顾停再启动参数1         0.50-2.50         从属机型           F315         顾停再启动参数2         0.50-2.50         从属机型           F321         均衡增产启动参数2         0.00-2.50         从属机型           F321         均衡增产启动参数2         0.00-2.50         人属机型           F321         均衡增益的动参数2				2:ST 开/关时 3:1+2	
F304         发电制动肉件选择         0:无 1:有・过载保护生效         从属机型           F305         送电压制动肉件选择         0:有 1:无 2:有加减速时无)         从属机型           F306         基准频率电压 (输出电压修正)         0-600[V]         从属机型           5307         基准频率电压选择 (输出电压体管)         1:有电压补偿(不限制输出电压)         1           2: 无电压补偿(不限制输出电压)         1         1:有电压补偿(不限制输出电压)         1           F308         PBR 电阻值         1.0-1000[Q]         从属机型           F309         PBR 电阻储         1.0-1000[Q]         从属机型           F310         解停不停止控制时间 (解停时减速时间         0.01-600[kW]         从属机型           F311         选择禁止反转运转         1.续上反转。2.禁止正转         2.0           F312         解停再启动参数1         0.00-25.0[秒]         2.0           F313         解停再启动参数2         0.50-2.50         从属机型           F314         解停再启动参数3         0-4         从属机型           F325         均衡增高均多数3         0-9         1         A风机型           F326         均衡增益为心心时的速度         0.00-2018([P&-7.8.9 时有效)         60.0           F327         均衡增益为心性护理。         0.00-2018([P&-7.8.9 时有效)         60.0           F328         均衡增益为心的的速度         0.00-2018([P&-7.8.9 时有效)         60.0           F321         均衡增益为心的能度					
F305   対电压制动力性选择					
### ### ### ### ### ### ### ### ### ##					
(輸出电压修正)					
		7300			
F305	跳闸强			1:有电压补偿(不限制输出电压) 2: 无电压补偿(限制输出电压)	1
F3U9   PBR 电阻器容量	化				
F3 10   同学中で上位向回回	IX.	F309		0.01~600[kW]	从属机型
F3 11         选择禁止反转运转         1:禁止反转 2禁止正转 3:允许命令指定方向         0           F3 12         瞬停再启动参数 1         0.50-2.50         从属机型 53.允许命令指定方向         从属机型 64.6         从属机型 73.6         从属机型 64.6         从属机型 73.6         人国机型 73.6         人国机工 73.6         人国机工 73.6         人国机工 74.6         人工 74.6         人工 74.6         人工 74.6         人工 74.	1	F 3 10			2.0
F3 13         瞬停再启动参数 2         0.50~2.50         从属机型           F3 15         瞬停再启动参数 3         0~4         从属机型           F3 15         瞬停再启动参数 3         0.9         1           F3 20         均衡增益         0.00~100[\$][\$P\$~7.8,9 时有效)         0           F3 21         均衡增益         0.00~32011; \$P\$~27.8,9 时有效)         60.0           F3 22         均衡增益         0.00~32011; \$P\$~27.8,9 时有效)         60.0           F3 22         均衡增益         0.00~12011; \$P\$~27.8,9 时有效)         60.0           F3 22         均衡输出速波器         0.00~12011; \$P\$~27.8,9 时有效)         100           F3 25         均衡输出速波器         0.00~1200[*][\$P\$~12.8,9 时有效)         100           F3 25         惯性矩 (用于加滤滤料预测算)         0.00~100[*][\$P\$~12.8,9 时有效)         100           F3 26         均衡输出速接额         0.00~100[*][\$P\$~12.8,9 时有效)         100           F3 27         均衡输出速接额         0.00~100[*][\$P\$~12.8,9 时有效)         100           F3 26         惯衡能力度数下面速接转变换         0.00~1000         1.00           F3 37         延行数数下高速运转中负载         0.00~19(1][**][**][**]         0.00~19(1][**]         40.00           F3 37         正转时变换数管持时间         0.00~10.0[*][**]         5.0         7.00           F3 38         正转时变换数管持矩电         0				1:禁止反转 2:禁止正转 3:允许命令指定方向	
F3 14         瞬停再启动方式选择         0-4         从属机型           F3 15         瞬停再启动参数 3         0-9         1           F3 20         均衡增益の参数 3         0.00-100[\$](\$P\$-7.8.9\$ 时有效)         0           F3 21         均衡增益 0%时的速度         0.00-320Hz (\$P\$-1.8.9\$ 时有效)         60.0           F3 22         均衡增益 13.0 时的速度         0.00-320Hz (\$P\$-1.8.9\$ 时有效)         60.0           F3 23         均衡增益 13.0 时的速度         0.00-320Hz (\$P\$-1.8.9\$ 时有效)         60.0           F3 25         均衡输出递波器         0.0-100[\$](\$P\$-7.8.9\$ 时有效)         100           F3 25         惯性 [用于振磁速转现策算)         0.1-200(*ad/₱)         100           F3 26         頻荷转矩演算滤波器 (用 于加减速转矩演算算         0.0-109.9         200.0         无滤波器           F3 30         选择低负载下高速运转         0.5 标准、1: 加减速转降查封         0           F3 31         低负载下高速运转时负载 等待时间         40.0         40.0           E3 32         低负载下高速运转时负载 整测时间         0.0-10.0[秒]         1.0           F3 33         低负载下高速运转时负载         0.0-10.0[秒]         5.0           F3 34         低负载下高速运转时负载转率         0.00-250[%]         50           F3 35         正向加速时高级建转时通知         0.00-250[%]         50           F3 37         正向加速时高级建转地电流         0.00-250[%]         50	1				
F3:15         瞬停再启动参数3         0-9         1           F3:20         均衡增益         0.00-100[%](Pと7.8.9 时有效)         0           F3:21         均衡增益         0.00-100[%](Pと7.8.9 时有效)         60.0           F3:22         均衡增益         0.00-100[%](Pと7.8.9 时有效)         60.0           F3:23         均衡排金         0.00-100[%](Pと7.8.9 时有效)         60.0           F3:24         均衡输出滤波器         0.00-100[%](Pと7.8.9 时有效)         100           F3:25         均衡输出滤波器         0.01-100[%](Pと7.8.9 时有效)         100           F3:25         均衡输出滤波器         (用 分值转证算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算         0.00-1000         1.00           F3:26         均衡输出滤波器         (用 分值转证算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算算	1				
F 32 C         均衡增益 均衡增益 9 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0					
F32 1         均衡增益为0%的的速度         0.00-320Hz (Pと7.8) 時有效)         60.0           F32 2         均衡增益F320 时的速度         0.00-120Hz (Pと7.8) 时有效)         60.0           序32 3         均衡增量F320 时的速度         0.00-100[[Pと7.8] 時有效)         100           F32 4         均衡输出速速器         0.1-200(rad/秒)         100           F32 5         均衡输出速速器         0.1-200(rad/秒)         100           F32 6         负荷转延顶穿滤玻器 (H         0.0-1000         1.00           F32 7         均衡输入选择         0.0-199.9、200.0: 无滤波器         200.0           F33 1         低负载下高速运转变换的 (0.5 kg 1: 1 加速速转矩阵达转度         0.5         0           F33 2         低负载下高速运转变换的 (0.5 kg 1: 1 加速速转矩阵达转度         40.0         0           F33 3         低负载下高速运转时负载 (0.00-10.0[秒]         1.0         0           F33 3         在转度被接着转矩电流         0.00-250[%]         50           F33 5         正转时变速接着转矩电流         0.00-250[%]         50           F33 7         正转速速度数转转矩电流         0.00-250[%]         50           F33 8         反转速速转转速度         0.00-250[%]         50           F33 9         反向流速时高负载转矩电流         0.00-250[%]         50           F33 9         反向流速时高负载转矩电流         0.00-250[%]         50           F33 9	$\vdash$				
F322   均衡増益 F320 时的速度		F321			
	1	F322	均衡增益 F320 时的速度	0.00~320Hz (Pと7,8,9 时有效)	60.0
F325   機性 (用于麻魚越村の競争)	挖板	F323			
F 32 & 负荷转矩演算滤波器 (用 于加减速转矩演算)         0.0-199.9、200.0: 无滤波器         200.0           F 32 ??         均衡输入选择         0: 标准、1: 加减速转距除去转矩         0           F 33 0: 选择低负载下高速运转         0-5         0         0           F 33 1: 频率下限 统率下限         低负载下高速运转时负载 等待时间         0.0-10.0[秒]         1.0           E 33 2: 低负载下高速运转时负载 结检测时间 数检测时间         0.0-10.0[秒]         1.0           F 33 3: 低负载下高速运转时负载 结检测时间         0.0-10.0[秒]         5.0           F 33 5: 正均加速时高级建转距电流         0.00-250[%]         50           F 33 6: 压均加速时高级建转距流         0.00-250[%]         150           F 33 8: 反转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F 33 8: 反转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F 33 9: 反转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F 33 9: 反转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F 33 9: 反转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F 3 9: 反转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F 3 9: 反转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         150	制衡	732Y			
F327   均衡輸入选择   0.0-1999、2000: 元速設備   2000     F327   均衡輸入选择   0-5   0   0-5   0     F330   选择販債下高速运转变换的   30.0-UL(Hz)   40.0     F332   低负载下高速运转变换的   30.0-UL(Hz)   40.0     F332   低负载下高速运转时负载   6.0-10.0[秒]   1.0     F333   低负载下高速运转时负载   6.0-10.0[秒]   1.0     F335   正转时变换载音转矩角负   3.0-0-10.0[秒]   5.0     F335   正转时变换载音转矩电流   0.00-250[%]   50     F337   正向流速时高负载转矩电流   0.00-250[%]   50     F338   反转时变换载音转矩电流   0.00-250[%]   50     F339   反向流速时高负载转矩电流   0.00-250[%]   100     F339   反向流速时高负载转矩电流   0.00-250[%]   100	1				
F327         均衡輸入选择         0: 标准、1: 加減速转矩除土特矩         0           F330         选择低负载下高速运转变换的 损率下限         0-5         0           F331         低负载下高速运转变换的 损率下限         40.0           F332         低负载下高速运转时负载 等待时间         0.0-10.0[秒]         1.0           超額時间         位负载下高速运转时负载 投资时间         0.0-10.0[秒]         1.0           第334         低负载下高速运转时负载 投资时间         0.0-10.0[秒]         5.0           第335         正转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F335         正转时变换载荷转矩电流         0.00-250[%]         150           F337         正向减速时高负载转矩电流         0.00-250[%]         50           F338         反转时交换载荷转矩电流         0.00-250[%]         50           F339         反向减速时高负载转矩电流         0.00-250[%]         50           F339         反向减速时高负载转矩电流         0.00-250[%]         150					200.0
F 33 I 低负载下高速运转变换的 30.0-UL [Hz] 40.0   F 332			均衡输入选择	0:标准、1:加减速转矩除去转矩	0
F 33   頻率下限   30.0-2(1 12)   40.0	1	F330		0~5	0
映手下線	1	F33:		30.0~[[Hz]	40.0
長			低负载下高速运转时负载		1.0
世		F 3 3 3	低负载下高速运转时负载	0.0~10.0[秒]	1.0
功能     F 335     正转时変換載高柱矩电流     0.00-250[%]     50       F 336     正向加速时高负载转矩电流     0.00-250[%]     150       F 337     正向流速时高负载转矩电流     0.00-250[%]     100       F 338     反转时变换载高线转矩电流     0.00-250[%]     50       F 339     反向加速时高负载转矩电流     0.00-250[%]     150       F 349     反向流速时高负载转矩电流     0.00-250[%]     100	机	F334	低负载下高速运转时高负	0.0~10.0[秒]	5.0
F 3 3 8   正向加速时高負載特矩电流   0.00~250[%]   150   F 3 3 7   正向加速时高負載特矩电流   0.00~250[%]   100   F 3 3 8   反转时变换载荷转矩电流   0.00~250[%]   50   F 3 3 9   反向加速时高負載特距电流   0.00~250[%]   150   F 3 4 0   反向减速时高负载转矩电流   0.00~250[%]   100	功			0.00~250[%]	50
F338         反转时交換機合转矩电道         0.00-250[%]         50           F339         反向加速时商负载转矩电道         0.00-250[%]         150           F340         反向减速时商负载转矩电道         0.00-250[%]         100	HE		正向加速时高负载转矩电流	0.00~250[%]	
F 3 3 9 反向加速时高负载转矩电流 0.00~250[%] 150 F 3 4 0 反向减速时高负载转矩电流 0.00~250[%] 100					
F 3 Y C 反向减速时高负载转矩电流 0.00~250[%] 100	1				
- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	1				
			MANUAL PARTICIPATION TO HARMY		

# 扩展参数

	ky ib	Th Ak	放工共田	dı Γ−3/1,25
	名称	功能	修正范围	出厂设定
保 反 护 冲	F350 ~		计划中	
护冲	F353		илт	
			0: 关	
		<b>空田市海旅游现象格</b> 桥	1: 错误时自动变换	
ahc	F354	商用电源/变频器变换的 输出信号选择	2: 有商用切换频率设定	0
变 商		棚山市 525年	3: 有商用切换频率设定	
<sup>×</sup> 頻器变换 尚用电源	F355	商用电源/变频器变换的频率	跳闸时自动切换	60.0
<b>災</b> 源	F358	<ul><li>町用电源/支州裔支援的州半</li><li>・ 支頻器変換等候时间</li></ul>	0.0~FH [Hz] 从属机型~10.0 [秒]	从属机型
	F357	商用电源变换等候时间	从属机型~10.0 [秒] 从属机型~10.0 [秒]	从属机型 从属机型
ŀ	F358	商用电源变换频率保持	0.1~10.0 [秒]	2.0
			0: PID 控制无 1: VI/II	
	F360	PID 反馈控制信号选择	2: RR 3: RX 4:RX2	0
P	F36 I	滞后滤波器	0~255	1
PID	F382	比例(P)增益	0.01~100	0.1
控制	F363	积分(I)增益	0.01~100	0.1
192	F384	PID 偏差上限	0~50 [%]	50
	F 365	PID偏差下限	0~50 [%]	50
定位控	F365 F367	微分(D)增益	0.0~25.5	0
	F368	PG 输入脉冲数字 选择 PG 输入相数字	1~9999 1:单相输入 2:两相输入	500 2
	F 369	PG 断路检测选择	0: 无 1: 有	0
	F370	脉冲数变换器	100~4000 [脉冲/回转]	1000
担馈	F371	位置循环增益	0.0~100.0	40.0
~ <	F372	位置完成范围	100~4000	100
_	F373	位置前馈增益	0~100 [%]	10
	F374	电流控制比例增益	100~1000	209.1
	F375	电流控制积分增益	100~1250	从属机型
控矢	F376	速度循环比例增益	3.2~1000	从属机型
制量	F377	速度循环积分增益	10.0~200.0 [rad/秒]	40.0
ļ	F378	电动机计算数据选择	0~5	0
	F 3719	速度回路参数变化率	0.01~10.00 秒	1.00
	F380	多段速运转模式选择	0: 无模式多段速 1: 有模式多段速	0
ŀ			1: 有模式多段速 0:正转 +1:反转	<del> </del>
			0:止转 +1:反转 +2:选择加减速 1	I
			+4:选择加减速 2	I
	F38 I	多段速运转频率1运转模式	+8:选择加减速 V/F1	0
			+16:选择加减速 V/F2	I
			+32:选择转矩限制 1	
4			+63:选择转矩限制 2	
多段	F 382	多段速度工作频率 2 控制模式	同上	0
段速度工作模式	F 383	多段速度工作频率 3 控制模式	同上	0
度 工	F384 F385	多段速度工作频率 4 控制模式	同上	0
作	F385	多段速度工作频率 5 控制模式 多段速度工作频率 6 控制模式	同上	0
代式	F387	多段速度工作频率 7 控制模式	同上	0
ŀ	F 388	多段速度工作频率 8 控制模式	同上	0
	F389	多段速度工作频率9控制模式	同上	0
ľ	F390	多段速度工作频率 10 控制模式	同上	0
ľ	F391	多段速度工作频率 11 控制模式	同上	0
	F392	多段速度工作频率 12 控制模式	同上	0
	F393	多段速度工作频率 13 控制模式	同上	0
Ţ	F394	多段速度工作频率 14 控制模式	同上	0
	F395	多段速度工作频率 15 控制模式	同上	0
	FYOO	가 무슨 수 그녀들을 받다	0:无自动控制 (内置)	_
	ווטריים	选择自动控制	1:电机常数设定初始化 2:自动控制 (实行后为0)	0
ŀ	F401	转差频率增益	2:日初任初(头11 万 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月 月	0.60
ŀ	F402	电机常数1(1次电阻)	0.0~2.55 0.0~100000 [mΩ]	从属机型
ŀ	F403	电机常数 2 (2 次电阻)	0.0~100000 [mΩ]	从属机型
ŀ	F404	电机常数 3 (励磁感应)	0.0~6500 [mH]	从属机型
电	F405			
机		电机常数 4 (复合惯性力矩)	0.0~100.0	1.0
	F4 10	电机常数 4 (复合惯性刀矩) 电机常数 5 (泄漏感量)	0.0~100.0 0.0~650.0 [mH]	
常数	F4 10	电机常数 5 (泄漏感量)	0.0~650.0 [mH] 2,4,6,8,10,12,14,16,	1.0 从属机型
常数	F4 10 F4 11	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数	0.0~650.0 [mH] 2,4,6,8,10,12,14,16, [极]	1.0 从属机型 4
常数	F4 10	电机常数 5 (泄漏感量)	0.0~650.0 [mH] 2,4,6,8,10,12,14,16, [极] 0.1~[从属机型]	1.0 从属机型
常数	F4 10 F4 11	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数	0.0-650.0 [mH] 2,4,6,8,10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0:东芝标准电机 1	1.0 从属机型 4
<b>机</b> 常数	F4 10 F4 11	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数	0.0~650.0 [mH] 2,4,6,8,10,12,14,16, [极] 0.1~[从属机型]	1.0 从属机型 4
机常数	F410 F411	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机额定功率	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1:东芝 VF 电机 2:东芝 V3 电机 3:东芝标准电机 2	1.0 从属机型 4 从属机型
<b>机常数</b>	F410 F411 F412 F413	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机额定功率 电机种类	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [被] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1-东芝 V3 电机 2-东芝 V3 电机 3-东芝标准电机 2 4-其他电机	1.0 从属机型 4 从属机型
<b>机常数</b>	F410 F411	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机额定功率	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1.东芝 VF 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400=2 时执行	1.0 从属机型 4 从属机型
机常数 	F410 F411 F412 F413	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机额定功率 电机种类	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1:东芝 VF 电机 2:东芝 V3 电机 3:东芝标准电机 2 4:其他电机 0:无 1:F400=2 时执行 1: V/III 2:RR 3:RX	1.0 从属机型 4 从属机型
机常数	F410 F411 F412 F413	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机额定功率 电机种类 选择自动控制 2	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1.东芝 VF 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400=2 时执行	1.0 从属机型 4 从属机型 0
<b>机常数</b>	F410 F411 F412 F413	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机额定功率 电机种类	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [被] 0.1-[从属机型] 0.东之标准电机 1:东之 V7 电机 2.东之 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0:无 1:F400-2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4:RX2 5:控制面板参数 6: 二进制/BCD 输入 7: 公用通讯系列选项	1.0 从属机型 4 从属机型
机常数	F410 F411 F412 F413	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机额定功率 电机种类 选择自动控制 2	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1.东芝 V7 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400=2 时执行 1. VI/II 2.RR 3.RX 4.RY 5.F被制而核参数 6. 二进制/BCD 输入 7. 公用通讯系列选项 8. 通讯系列 RS485	1.0 从属机型 4 从属机型 0
机常数	F410 F411 F412 F413 F414	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [接] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1:东芝 V7 电机 2:东芝 V3 电机 2:东芝 V3 电机 1:天进他电机 0:无 1:F400=2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4: RX 2: 控制師板参數 6: 三进制房CD 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 適讯系列选项 9: 通讯外接盒式选项	1.0 从隔机型 4 从属机型 0 1 1 3
机常数	F410 F411 F413 F414 F420	电机常数5(灌漏感量) 电机电极数 电机额定功率 电机称类 选择自动控制2 选择转矩指令	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8,10,12,14,16, [被] 0.1-[从属机型] 0.东之标准电机 1 1-东之 V7 电机 2.东之 V3 电机 3.东之标准电机 2 4.其他电机 6.无 1:F400-2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4: RX2 5:控制面板参数 6: 二进制/BCD 输入 7: 公用道讯系列选项 8: 通讯系列 RS485 9: 通讯系列 RS485	1.0 从属机型 4 从属机型 0 1 1 3 3
<b>机常数</b>	F410 F411 F413 F414 F420 F421 F422	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1.东芝 V7 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0:无 1.F400=2 时执行 1: VI/II 2.RR 3.RX 4.RX 5.Ex制面板参数 6: 二进制/BCD 输入 7: 公用超讯系列选项 8: 通讯系列 RS485 9: 週讯系列 RS485 9: 週讯系列 RS485	1.0 从属机型 4 从属机型 0 1 3
机常数	F410 F411 F413 F413 F414 F420 F421 F422 F423	电机常数5(泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩侧斜输入 选择张力转矩侧斜输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [接] 0.1-[从属机型] 0.尔芝标准电机 1 1:东芝 V7 电机 2:东芝 V3 电机 3:东芝陈准电机 2 4:其他电机 0:无 1:F400=2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4:RX 2:控制庫後参數 6: 三进制度O 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 通讯系列选项 1-1000 0:无1:9(与 F420 相同) 0:无1:9(与 F420 相同)	1.0 从隔机型 4 从属机型 0 1 3
常数	F410 F411 F412 F413 F414 F420 F421 F422 F423 F424	电机常数5(灌漏感量) 电机电极数 电机闸控功率 电机种类 选择自动控制2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择外成分配增益	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [按] 0.1-[从属机型] 0.5.2标准电机 1 1.东芝 V7 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0:无 1.F400-2 时执行 1. V/II 2.FR 3.FRX 4. RX 2.5 控制面板参数 6: 二进制 BCD 输入 7: 公用通讯系列选项 8. 通讯系列 RS485 9. 通讯系列 RS485 9. 通讯系列 CS4	1.0 从隔机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0
常数	F410 F411 F413 F413 F414 F420 F421 F422 F423	电机常数5(泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩侧斜输入 选择张力转矩侧斜输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1.东芝 V7 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400-2 时执行 1: VVIII 2.RR 3:RX 4.RX 15.控制面板参数 6: 二进制/BCD 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 通讯系列 RS-485 9: 通讯外接盒式选项 1-1000 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.9(月 F420 日月 F420 日日 F420 日月 F420 日月 F420 日月 F420 日日 F420 日 F420 日日 F420 日	1.0 从隔机型 4 从属机型 0 1 3
常数	F410 F411 F412 F413 F414 F420 F421 F422 F423 F424	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择外发行配增益 选择正转速度限制输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [接] 0.1-[从属机型] 0.尔之标准电机 1 1:东芝 VF 电机 2:东芝 VS 电机 3:东芝标准电机 2 4:其他电机 0:无 1:F400=2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4: RX 2: 控制酶质参数 6: 三进纳BCD 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 通讯系列总项 8: 通讯外接盒式选项 1-1000 0:无 1:945 F420 相同) 0:无 1:945 F420 相同) 0:无 1:945 F420 相同) 0:无 1:V/II 2:RR 3:RX 4:RX 2:F426	1.0 从隔机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0
机常数 转矩控制	F410 F411 F413 F414 F420 F421 F423 F424 F425 F426 F426	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择弧力转矩倾斜输入 选择弧力转矩倾斜输入 选择弧力转矩倾斜输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [极] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1 1.东芝 V7 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400-2 时执行 1: VVIII 2.RR 3:RX 4.RX 15.控制面板参数 6: 二进制/BCD 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 通讯系列 RS-485 9: 通讯外接盒式选项 1-1000 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.9(月 F420 日月 F420 日日 F420 日月 F420 日月 F420 日月 F420 日日 F420 日 F420 日日 F420 日	1.0 从隔机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0 0 0
常数	F410 F411 F413 F413 F414 F420 F423 F423 F424 F425 F426 F426 F427	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择外对转矩倾斜输入 选择外对转矩倾斜输入 选择负载分配增益 选择正转速度限制输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [接] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1:东芝 V7 电机 2.东芝 V3 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2 4.其他电机 6:无 1:F400=2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4:RX 2.5 控制面接参数 6: 三进制BCD 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 通讯系列选项 8: 通讯系列 按盘式选项 1-1000 0:无1.9(与 F420 相同) 0:无1.9(J F420 相同)	1.0 从隔机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0 0 0 0
常数	F410 F411 F413 F414 F420 F421 F423 F424 F425 F426 F426	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择弧力转矩倾斜输入 选择弧力转矩倾斜输入 选择弧力转矩倾斜输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14,16, [被] 0.1-[从属机型] 0.5.2 标准电机 1 1.东之 V7 电机 2.东之 V3 电机 3.东之标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400-2 时执行 1. V/II 2.RR 3.RX 4. RX 2.5 ·控制面板参数 6. 二进制BCD输入 7. 公用通讯系列选项 8. 通讯系列 RS485 9. 通讯系列 RS485 9. 通讯外接盘式选项 1-1000 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.V/II 2.RR 3.RX 4.RX 2.5 F426 0.0-UL [Hz] 0.无 1.V/II 2.RR 3.RX	1.0 从属机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0 0 0
常数	F410 F411 F413 F413 F414 F420 F423 F423 F424 F425 F426 F426 F427	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择外对转矩倾斜输入 选择外对转矩倾斜输入 选择负载分配增益 选择正转速度限制输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [报] 0.1-[从属机型] 0.东之标准电机 1 1.东之 VF 电机 2.东之 VF 电机 2.东之 VF 电机 2.东之 VF 电机 3.东之标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400=2 时执行 1. V/II 2.RR 3:RX 4: RX 2.5控制面板参数 6: 三进制房CD 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 通讯系列选项 8: 通讯系列选项 1-1000 0.无 1.945 F420 相同)	1.0 从属机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0 0 0 0
常数	F410 F411 F412 F413 F414 F420 F423 F423 F424 F425 F426 F427 F428	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择外载分配增益 选择正转速度限制输入 选择负载分配增益 选择正转速度限制输入	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [接] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1:东芝 VF 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 1:火加 2.RR 3:RX 4:RY 2.F型 相同 6:元 1:F400=2 时执行 1: V/II 2.RR 3:RX 4:RY 2.F型 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.V/II 2.RR 3:RX 4:RY 2.F426 0.0-UL [Hz] 0.于 1.V/II 2.RR 3:RX 4:RY 2. 5:F428 0.0-UL [Hz] 0.目转指令方向固定 1: 正反回转指令运转	1.0 从隔机型 4 从隔机型 0 1 1 3 70 0 0 0 0 0 0 0 80.0
常数	F410 F411 F412 F413 F414 F420 F421 F422 F423 F424 F425 F426 F427 F428 F428	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩侧斜输入 选择外放射矩矩侧斜输入 选择负载分配增益 选择正转速度限制输入 正转速度限制等级 选择反转速度限制等级	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8,10,12,14,16, [被] 0.1-[从属机型] 0.5.2 标准电机 1 1.东之 V7 电机 2.东之 V3 电机 3.东之标准电机 2 4.其他电机 0.无 1.F400-2 时执行 1. VMI 2.RR 3.RX 4. RX2 5.控制面板参数 6. 二进制BCD输入 7. 公用通讯系列及选项 8. 通讯系列 RS485 9. 通讯系列 RS485 9. 通讯外接盒式选项 1-1000 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.9(与 F420 相同) 0.无 1.VMI 2.RR 3.RX 4.RX2 5.F426 0.0-UL [Hz] 0.无 1.VMI 2.RR 3.RX 4.RX2 5.F426 0.0-UL [Hz] 0.无 1.FMI 2.RR 3.RX 4.RX2 5.F428 0.0-UL [Hz] 0.正 1.Exp[回转指令运转	1.0 从属机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
常数	F410 F411 F412 F413 F414 F420 F423 F423 F424 F425 F426 F427 F428	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 按矩指令滤波器 选择等速转矩倾斜输入 选择负载分配增益 选择近段限制输入 选择负载分配增益 选择正转速度限制输入 正转速度限制等级 选择反转速度限制等级	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [接] 0.1-[从属机型] 0.东芝标准电机 1:东芝 VF 电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 2.东芝 V3 电机 3.东芝标准电机 1:火加 2.RR 3:RX 4:RY 2.F型 相同 6:元 1:F400=2 时执行 1: V/II 2.RR 3:RX 4:RY 2.F型 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.94与 F420 相同 0.无 1.V/II 2.RR 3:RX 4:RY 2.F426 0.0-UL [Hz] 0.于 1.V/II 2.RR 3:RX 4:RY 2. 5:F428 0.0-UL [Hz] 0.目转指令方向固定 1: 正反回转指令运转	1.0 从隔机型 4 从隔机型 0 1 1 3 70 0 0 0 0 0 0 0 80.0
常数	F410 F411 F412 F413 F414 F420 F421 F422 F423 F424 F425 F426 F427 F428 F428	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令滤波器 选择等速转矩侧斜输入 选择外放射矩矩侧斜输入 选择负载分配增益 选择正转速度限制输入 正转速度限制等级 选择反转速度限制等级	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [接] 0.1-[从属机型] 0.尔之标准电机 1 1:东芝 VF 电机 2:东芝 VF 电机 2:东芝 VS 电机 3:东芝标准电机 2 4:其他电机 0:无 1:F400=2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4: RX 2: 控制 面影 多數 6: 三进制 BCD 输入 7: 公用通讯系列选项 8: 通讯系列选项 8: 通讯系列选项 1-1000 0:无 1:945 F420 相同) 0:无 1:946 F420 相同) 0:无 1:946 F420 相同) 0:无 1:946 F420 相同) 0:无 1:947 F420 相同) 0:无 1:07 F440 日有) 1:正反回转指令方向固定 1:正反回转指令方向固定 1:正反回转指令运转	1.0 从属机型 4 从属机型 0 1 3 70 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
常数	F410 F411 F412 F413 F414 F420 F421 F423 F424 F425 F426 F427 F428 F428 F429	电机常数 5 (泄漏感量) 电机电极数 电机顺定功率 电机种类 选择自动控制 2 选择转矩指令 转矩指令遮波器 选择等速转矩侧斜输入 选择从对转矩侧斜输入 选择外或分配增益 选择正转速度限制输入 选择及转速度限制等级 选择反转速度限制等级 选择反转速度限制等级	0.0-650.0 [mH] 2.4.6.8.10,12,14.16, [按] 0.1-[从属机型] 0.东之标准电机 1:东之 V7 电机 2.东之 V3 电机 2.东之 V3 电机 3.东之标准电机 2 4.其他电机 0:无 1:F400-2 时执行 1: V/II 2:RR 3:RX 4:RX 2 5:F428 0.0-UL [Hz] 0:无 1:V/III 2:RR 3:RX 4:RX 2 5:F431 0:无 1:V/III 2:RR 3:RX	1.0 从属机型 4 从属机型 0 1 1 3 70 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

F ЧЧС         力行转矩限制 1 选择         0: 无 1: VI/II 2: RR 3: RX 4: RX2 5: F441           F ЧЧ 1         力行转矩限制 1 电平         0-249 [%]、 250:无           F ЧЧ2         回生转矩限制 1 选择         0:无 1: VI/II 2: RR 3: RX 4: RX2 5: F443           F ЧЧ3         回生转矩限制 1 电平         0-249 [%]、 250:无           F ЧЧ4         力行转矩限制 2 电平         0-249 [%]、 250:无           F ЧЧ5         回生转矩限制 2 电平         0-249 [%]、 250:无           F ЧЧ5         力行转矩限制 3 电平         0-249 [%]、 250:无           F ЧЧ5         力行转矩限制 4 电平         0-249 [%]、 250:无           F ЧЧ5         力行转矩限制 4 电平         0-249 [%]、 250:无           F ЧЧ5         均至转矩限制 4 电平         0-249 [%]、 250:无           F Ч50         转矩限制模式         0: 方旬生转矩限制           F 500         加速时间 2         F508-6000 [秒]           F 502         加速时间 2         F508-6000 [秒]           F 503         加速速 1 的类型         0:线形 1:S 形 2:S 形 2           F 504         加減速 1 の类型         0:线形 1:S 形 2:S 形 2           F 505         加減速 1 の表型         2:加減速 3           **加減速 2         2:加減速 3           **加減速 3         4:加減速 3           **加減速 2         2:加減速 3           **加減速 3         4:加減速 3           **加減速 2         2:加減速 3 <tr< th=""><th>出厂设定 5 250.0 5 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0</th></tr<>	出厂设定 5 250.0 5 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
FY91     力行转矩限制1 逐排       FY92     回生转矩限制1 电平       0-249 [%]、250-元       FY93     回生转矩限制1 电平       0-249 [%]、250-元       FY93     回生转矩限制1 电平       0-249 [%]、250-元       FY94     力行转矩限制2 电平       0-249 [%]、250-元       FY95     回生转矩限制2 电平       0-249 [%]、250-元       FY95     回生转矩限制3 电平       0-249 [%]、250-元       FY97     回生转矩限制3 电平       0-249 [%]、250-元       FY97     回生转矩限制4 电平       0-249 [%]、250-元       FY98     每年转距限制4 电平       0-249 [%]、250-元       FY98     每年转距限制       FY50     被速附回2       F508-6000 [秒]       F507     加減速10参型       0:线形1:S形2:S形2       1m减速3       2:m减速2       3:m减速3       4:m减速3       4:m减速3       4:m减速3       4:m减速3       4:m减速3       4:m减速4       4:m减速4       4:m减速3       4:m减速4       4:m减速4       4:m减速4       4:m减速4       4:m减速4       4:m       4:m       4:m       4:m       4:m       5:m       4:m       4:m       4:m<	250.0 5 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0 从属机型
F ЧЧ I         力行转矩限制 1 电平         0-249 [%], 250:无           F ЧЧ 2         回生转矩限制 1 选择         0:无 1:VI/II 2:RR 3: RX           4:RX2 5:F443         4:RX2 5:F443           5 4 4 3         回生转矩限制 1 电平         0-249 [%], 250:无           6 5 4 4 5         回生转矩限制 2 电平         0-249 [%], 250:无           6 6 4 7 4 7 6         力行转矩限制 2 电平         0-249 [%], 250:无           6 7 4 7 7 6         回生转矩限制 3 电平         0-249 [%], 250:无           6 7 4 7 8 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7	5 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0
F 442         回生转矩限制 1 选择         0:无 1:VI/II 2:RR 3: RX           F 443         回生转矩限制 1 电平         0-249 [%]。 250:无           转         F 444         力行转矩限制 2 电平         0-249 [%]。 250:无           F 445         回生转矩限制 2 电平         0-249 [%]。 250:无           F 445         力行转矩限制 3 电平         0-249 [%]。 250:无           F 447         回生转矩限制 3 电平         0-249 [%]。 250:无           F 448         力行转矩限制 4 电平         0-249 [%]。 250:无           F 449         回生转矩限制 4 电平         0-249 [%]。 250:无           F 449         回生转矩限制 4 电平         0-249 [%]。 250:无           F 450         转矩限制模式         0: 方行回生转矩限制           F 550         加速时间 2         F508-6000 [秒]           F 503         加速速 10 类型         0:线形 1:S 形 2:S 形 2           F 503         加速速 10 类型         0:线形 1:S 形 2:S 形 2           F 503         加速速 10 类型         0:线形 1:S 形 2:S 形 2           F 504         加速速 1, 2, 3, 4 的         2:加速速 2           类型         1:加速速 4         0:地域速 4	5 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0
ディソ3         四生女屋根制 1 返針         4:RX2 5:F443           ディソ3         四生女屋根制 1 返針         0-249 [%]、250:无           度         ディソ5         回生转矩限制 2 电平         0-249 [%]、250:无           ディソ5         回生转矩限制 3 电平         0-249 [%]、250:无           ディソ5         四生转矩限制 3 电平         0-249 [%]、250:无           ディソ5         回生转矩限制 4 电平         0-249 [%]、250:无           ディソ5         回生转矩限制 4 电平         0-249 [%]、250:无           ディソ5         毎年規模制 4 电平         0-249 [%]、250:无           ディソ5         毎年規模制 4 电平         0-249 [%]、250:元           ディン5         毎年規模制 4 电平         0-249 [%]、250:元           ディン5         毎年規模制 4 电平         0-249 [%]、250:元           ディン5         毎年規模制 4 电平         0-249 [%]、250:元           デン5         毎年規模制 4 电平         0-249 [%]、250:元           デン5         毎年規模制         1: 正規模規模制           デン5         1: 正規模規模制         1: 正規模規模制           デン5         1         20.249 [%]、250:元           デン5         1         2.249 [%]、250:元           デン5         2         2.249 [%]、250:元           デン5         2         2.249 [%]、250:元           デン5         2         2.249 [%]、250:元           デン6         2	250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0 从属机型
ド 443         回生转矩限制 1 电平         0-249 [%]、250:无           ド 445         回生转矩限制 2 电平         0-249 [%]、250:无           展         ド 445         回生转矩限制 2 电平         0-249 [%]、250:无           F 445         力行转矩限制 3 电平         0-249 [%]、250:无           F 447         回生转矩限制 3 电平         0-249 [%]、250:无           F 448         力行转矩限制 4 电平         0-249 [%]、250:无           F 449         回生转矩限制 4 电平         0-249 [%]、250:无           F 450         转矩限制极性选择         0: 为行回生转矩限制           F 450         按距限制模式         0: 标准 1: 无速度协调           F 50:1         减速时间 2         F508-6000 [秒]           F 50:2         加速时间 2         F508-6000 [秒]           F 50:3         加速速1 的类型         0:线形 1:S 形 2:S 形 2           F 50:3         加速速 1 的类型         1:加速速 2           加速速 1 、2、3、4 的类型         1:加速速 2           *型         1:加速速 2           *型         1:加速速 2           *型         1:加速速 2           *型         1:加速速 4	250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0
存 444         力行转矩限制 2 电平         0-249 [%]、250:无           度	250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0
F 4 7 8 力行转矩限制 3 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 7 9 回生转矩限制 4 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 7 9 回生转矩限制 4 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 8 7 9 回生转矩限制 4 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 5 9 转矩限制核性选择 0・力行回生转矩限制 1:正负转矩限制 1:正负转矩限制 1:正负转矩限制 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 0 加速时间 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 1 減速时间 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 2 加速时间 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 3 加減速 1 的类型 0・线形 1:S 形 2:S 形 2     F 5 0 3 加減速 2 的类型 0・线形 1:S 形 2:S 形 2     F 5 0 4 次型 1・加減速 1 2・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 4・加減速 4・ア・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール	250.0 250.0 250.0 250.0 250.0 0 0 从属机型
F 4 7 8 力行转矩限制 3 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 7 9 回生转矩限制 4 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 7 9 回生转矩限制 4 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 8 7 9 回生转矩限制 4 电平 0-249 [%]、250-元     F 4 5 9 转矩限制核性选择 0・力行回生转矩限制 1:正负转矩限制 1:正负转矩限制 1:正负转矩限制 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 0 加速时间 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 1 減速时间 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 2 加速时间 2 F508-6000 [秒]     F 5 0 3 加減速 1 的类型 0・线形 1:S 形 2:S 形 2     F 5 0 3 加減速 2 的类型 0・线形 1:S 形 2:S 形 2     F 5 0 4 次型 1・加減速 1 2・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 3・加減速 4・加減速 4・ア・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール・フェール	250.0 250.0 250.0 250.0 0 0 从属机型
F 447     回生转矩限制 3 电平     0-249 [%], 250:无       F 448     力行转矩限制 4 电平     0-249 [%], 250:无       F 449     回生转矩限制 4 电平     0-249 [%], 250:无       F 450     转矩限制极性选择     0: 力行回生转矩限制       F 450     扩延限制极性选择     0: 标准 1: 无速度协调       F 550 / 城速时间 2     F508-6000 [秒]     F580-6000 [秒]       F 502     加减速10 美型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F 503     加减速20 美型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F 504     加减速1, 2, 3, 4 的     2:加减速2       *型     加减速2     3:加减速3       *加减速3     4:加减速4       F 505     加速转轮频率1     00-FH Hz1	250.0 250.0 250.0 0 0 从属机型
F 448     力行转矩限制 4 电平     0~249 [%], 250:元       F 449     回生转矩限制 4 电平     0~249 [%], 250:元       F 450     转矩限制极性选择     0: 力行回生转矩限制       F 501     韧速时间 2     F508~6000 [秒]       F 502     加減速 1 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F 503     加減速 2 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F 504     加減速 1 , 2, 3, 4 的类型     2:加減速 2 3:加減速 3       F 505     加減速 5     2:加減速 3       F 507     加減速 5     2:加減速 4       F 507     加減速 5     0.0-FH Hz 1	250.0 250.0 0 0 从属机型
F 449     回生转矩限制 4 电平     0-249 [%]. 250:无       F 450     转矩限制极性选择     0: 力行回生转矩限制       F 45 !     转矩限制模式     0: 标准. 1: 无速度协调       F 500     加速时间 2     F508-6000 [秒]       F 50 !     減速时间 2     F508-6000 [秒]       F 50 :     加減速 1 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F 50 :     加減速 2 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F 50 :     加減速 3     2:加減速 3       # 2     加減速 3     4:加減速 4       F 50 :     加減速 5 換極率 1     0 0-FH Hz 1	250.0 0 0 从属机型
F 450     转矩限制极性选择     0: 力行/回生转矩限制       F 45 !     转矩限制模式     0: 标准、!: 无速度协调       F 50	0 0 从属机型
I: 止负转处限制   F + S = D	0 从属机型
F500     加速时间 2     F508-6000 [秒]       F501     減速时间 2     F508-6000 [秒]       F502     加減速 1 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F503     加減速 2 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F503     加減速 1, 2, 3, 4 的 类型     2:加減速 2       **     2:加減速 2       **     3:加減速 3       4:加減速 4     4       F505     加減速 5 終 經 1	从属机型
F50 1     滅速时何 2     F508-6000 [秒]       F502     加減速 1 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F503     加減速 2 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       I:加減速 1     1:加減速 1       2:加減速 2     2:加減速 2       3:加減速 3     4:加減速 4       F505     加減速 5 換極線 1     00-FH H4	
F581     滅速时间2     F508-6000 [秒]       F502     加減速1 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       F503     加減速2 的类型     0:线形 1:S 形 2:S 形 2       I:加減速1     1:加減速2       が型     2:加減速2       3:加減速3     4:加減速4       F505     加減速5枠額率1     00-FH H4	
F502     加減速1的类型     0:线形1:S形2:S形2       F503     加減速2的类型     0:线形1:S形2:S形2       加減速1,2,3,4的 类型     1:加減速1 2:加減速2 3:加減速3 4:加減速4       F505     加減速5枠額率1     00-FH Hz1	从属机型
F 5 0 3 加減速 2 的类型 0:线形 1:S 形 2:S 形 2 1:加減速 1 2:加減速 1 2:加減速 2 3:加減速 3 3:加減速 3 4:加減速 4 5 5 0 5 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	0
F584 加減速 1, 2, 3, 4 的 2:加減速 1 2:加減速 2 3:加減速 3 4:加減速 4	0
## 2534 加減速 1, 2, 3, 4 的 2:加減速 2 3:加減速 3 4:加減速 4 4.加減速 4	
4:加減速 4	1
<b>ESGS</b> 加減速转換類率 1 0.0~FH [Hz]	
公 202 対は映る生代が大十 0.0 111[12]	0
第 F508 S形下限修正范围 0~50[%]	25
加 F507 S形上限修正范围 0~50[%]	25
14	0.1
速     F508     加減速时间下限     0.01~10 [秒]       F5 ID     加速时间 3     F508~6000 [秒]	从属机型
	., ., ., .
0.0 F W 1 S W	从属机型
F5 12 加減速 3 类型 0:线形 1: S形 2: S形 2	0
2: 8 形 2   F 5 1 3   加減速変換频率 2   0.0~FH [Hz]	0.0
	从属机型
13.2 3442.111	从属机型
F 5 18 加減速 4 类型 0: 线形 1:S 形 2:S 形 2	0
F5 17 加减速变换频率 3 0.0~FH [Hz]	0.0
F 5 2 0 选择模式工作状态 0:无 1: 有	0
F52	0
1: [[] 正时模式趋效继续	1
F 5 3 7 模式组 1 选择 1 0: 跳跃, 1~15	1
F532 模式组1选择2 0: 跳跃, 1~15	2
F533 模式组1选择3 0: 跳跃, 1~15	3
F 5 3 4 模式组 1 选择 4 0: 跳跃, 1~15	4
F535 模式组1选择5 0: 跳跃, 1~15	5
	6
F537 模式组1选择7 0: 跳跃, 1~15	7
F538 模式组1选择8 0: 跳跃, 1~15	8
F540 回路模式组2数目 1~254、255: ∞	1
F54 / 模式组 2 选择 1 0: 跳跃, 1~15	9
F542 模式组 2 选择 2 0: 跳跃, 1~15	10
F543 模式组2选择3 0: 跳跃, 1~15	11
F544 模式组 2 选择 4 0: 跳跃, 1~15	12
F545 模式组 2 选择 5 0: 跳跃, 1~15	13
F548 模式组 2 选择 6 0: 跳跃, 1~15	14
F547 模式组2选择7 0: 跳跃, 1~15	15
F548 模式组 2 选择 8 0: 跳跃, 1~15	0
FSS0 回路模式组3数目 1~254、255: ∞	1
F55 / 模式组 3 选择 1 0: 跳跃, 1~15	1
F552 模式组3选择2 0: 跳跃, 1~15	2
F553 模式组3选择3 0: 跳跃, 1~15	3
5.55.	
CCCC #5-440 2 25 #5 0 Blot 1 15	4
	5
T	6
作	7
F558 模式组3选择8 0: 跳跃, 1~15	8
F 5 8 0 回路模式组 4 数目 1~254、255; ∞	1
F 5 5 1 模式组 4 选择 1 0: 跳跃, 1~15	9
<b>F 5 5 2</b> 模式组 4 选择 2 0: 跳跃, 1~15	10
F 5 6 3 模式组 4 选择 3 0: 跳跃, 1~15	11
F554 模式组 4 选择 4 0: 跳跃, 1~15	12
F585 模式组 4 选择 5 0: 跳跃, 1~15	13
<b>F588</b> 模式组4选择6 0: 跳跃, 1~15	14
F587 模式组 4 选择 7 0: 跳跃, 1~15	15
F588 模式组 4 选择 8 0: 跳跃, 1~15	0
0:开始工作后指定秒	
1:开始工作后指定分 2:到达频率后指定秒	
F570 速度1工作延续模式 2.到达频率后指定分 3.到达频率后指定分	0
4:无穷大	
5:到时间等级指令下达前持续	
F571 速度2工作延续模式 同上	0
F572 速度3工作延续模式 同上	0
F573 速度4工作延续模式 同上	0
F 5 7 Y 速度 5 工作延续模式 同上	0
F 5 75 速度 6 工作延续模式 同上	0
F 5 7 8 速度 7 工作延续模式 同上	0
F577 速度8工作延续模式 同上	0
F578 速度9工作延续模式 同上	0
F 5 7 9 速度 10 工作延续模式 同上	0
F 5 7 8   速度 10 工作延续模式   同上   F 5 8 8   速度 11 工作延续模式   同上	0
F 5 78 速度 10 工作延续模式 同上	

### 扩展参数

-	名称	功能	调整范围	出厂设定
	F583	速度 14 工作延续模式	同上	0
	F584	速度 15 工作延续模式	同上	0
	F585	速度1工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F588	速度2工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F587	速度3工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F588	速度4工作时间	1~8000 [秒/分]	5
485	F589 F590	速度5工作时间	1~8000 [秒/分] 1~8000 [秒/分]	5
模式工作	F581	速度6工作时间		5
T.	F592	速度7工作时间 速度8工作时间	1~8000 [秒/分] 1~8000 [秒/分]	5
TF	F593	速度9工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F594	速度 10 工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F595	速度 11 工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F598	速度 12 工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F597	速度 13 工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F598	速度 14 工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F599	速度 15 工作时间	1~8000 [秒/分]	5
	F600	电机用电子过热保护继电器保护电平1	10~100 [%]	100
	F60 I	防失速电平1	10.0~199 [%], 200:无效	150
	F602	跳闸保持选择	0: 电源关闭则清除 1: 关闭电源时也保持	0
	F603	紧急停止选择	0: 空转停止 1: 减速停止 2: 紧急直流制动 3: 自由停止、无跳闸 4: 减速停止、无跳闸	0
	F604	紧急直流制动停止时间	5: 紧急直流制动、无跳闸	0.1
	F605	新記且流制切停止时间 输出缺相检测用参数	0.0~10.0 [秒] 0: 无 1: 有	0.1
	F808	和出狀相位测用変数 OL 缩减启动频率	0: 尤 1: 何 0~30 [Hz]	6.0
	F807	电机过载 150%时间持续	10~2400 [秒]	600
	F 608	抑制飞跃电流延迟时间测量	0.3~2.5 [秒]	0.3
	F809	抑制飞跃电流延迟时间控制选择	0: 标准 1: ST 联动	0.5
	F 5 10	低电流跳闸模式选择	0: 不选 1: 选	0
	F8 1 1	低电流(跳闸/警报)检测电流	0~100 [%]	0
	FB 12	低电流(跳闸/警报)检测时间	0~255 [秒]	0
保护力	F6 13	启动时短路检测选择	0:标准 1:电源开时运行一次或 重新设定后第一次	0
功能	F8 14	启动时输出短路脉冲调整	1 到 100 [毫秒]	50
DO.	F 8 15	过转矩跳闸选择	0: 不选 1: 选	0
	F 6 1 6	工作时过转矩(跳闸/警报)电平	0~250 [%]	150
	FB 17	更新时过转矩(跳闸/警报)电平	0~250 [%]	150
	F5 18	过转矩探测时间	0.0~10.0 [秒]	0.5
	F620	散热器控制模式选择	0: 自动 1: 常开	0
	F621	累计运转计时器警报设定(×100 小时)	0.1~999.9	175.0
	F622	不规则速度检测时间	0.01~100 [秒]	10
	F623	过速检测频率范围	0:无, 0.1~30.0 [Hz]	10
	F624	速度下降检测频率范围	0:无, 0.1~30.0 [Hz]	10
	F625	过电压极限工作电平(高响应)	100~250[%]	135
	F626	过电压极限工作电平	100~250[%]	130
	F627	低电压跳闸模式选择	0:无 1: 有	0
	F628	低电压(跳闸/警报)检测时间	0~10 [秒]	0.03
	F629	UV 失速电平	50~100 [秒]	75
	F630	系统对应顺序	0.0~10.0 [秒]	0
	F631	位置偏差限定	0.1~6553	16
	F632	运转后制动开放禁止时间	0.00~250 0.00 中 F612 有	0.00
	F850	加泻油时间其太杨索调敷许择	效 0: 王 1:VI/II 2:DD	0
特	F851	加减速时间基本频率调整选择 上限频率调整选择	0: 无 1:VI/II 2:RR 0: 无 1:VI/II 2:RR	0
输殊	F852	加速时间调整选择	0: 无 1:VI/II 2:RR	0
输入 拟	F853	减速时间调整选择	0: 元 1:VI/II 2:RR	0
350	F854	手动转矩提升调整选择	0: 无 1:VI/II 2:RR	0
叠加控制	F880	叠加控制加法输入选择	0: 无 1: Y1 (电压输入)II (电流输入) 2: RR(电位器中压输入) 3: RX (电压输入) 4: RX (电压输入) 5: 操作板输入有效 6: 二进制/BCD 输入 7: 通讯共用系列选项 8: 通讯 RS485 9: 通讯附加选项 10: 上下频率 11: 影神為八集監察財産支通	0
	F66 !	叠加控制乘法输入选项	0:无效 1:VI/II 2:RR 3:RX 4:RX2 5:F729	0
	F 6 7 0	AM 端子计量选择	0~31	2 输出电流
	F571	AM 端子计量调整	=	
	F 6 7 2	模拟端子1计量(可选)	0~31	4
D.	F673	模拟端子1计量(可选)	<del>  -</del>	_
仪表	F674	模拟端子2计量(可选)	0~31	5
表输出	F675 F675	模拟端子2计量(可选)	0.21	-
ш	F877	脉冲输出功能选择	0~31	0 2 94
	F678	脉冲数选择 白山模拟端子 1 连接位表偏移	1.00~43.20 [kHz] -10.0~60.0	3.84 0.0
	F678	自由模拟端子1连接仪表偏移 自由模拟端子2连接仪表偏移		
	F680	自由模拟端子2连接仪表偏移 选择自由模拟端子符号	-10.0~60.0	0.0
	F 700	选择自由模拟端子符号 禁止参数设定选择	0~3 0:允许 1:禁止	0
	F 100	票正多数议定选择 电流/电压单位选择	0:允许 1:禁止 0:% 1:A/V	0
	F 10 2	频率自由单位倍率	0:% 1:A/V	0
	r iuc	AND THE REAL PROPERTY.	0:1Hz 1:0.1Hz	1
操作面	F 703	频率小数数位显示选择	2:0.01Hz	
操作面板参数		频率小数数位显示选择 加减速时间单位设定	2:0.01Hz 0:1 秒,1:0.1 秒, 2:0.01 秒	1
操作面板参数	F703 F704 F710	加减速时间单位设定 监视器显示模式选择	0:1 秒,1:0.1 秒, 2:0.01 秒 0~29	1 0
板参	F 703	加减速时间单位设定	0:1 秒, 1:0.1 秒, 2:0.01 秒	1

	名 称	功能	调整范围	出厂设定
	F713	状态监视器 3 显示模式选择	0~29	3
	F714	状态监视器 4 显示模式选择	0~29	4
	F720	面板 V/f, 1, 2, 3, 4 选择	1,2,3,4	1
			0: 减速停止	
	F721	面板停止模式选择	1: 自由运转	0
	F722	面板重新设定功能选择	0: 无效 1: 有效	1
	F723	面板转矩限制选择	1, 2, 3, 4	1
100	F 724	面板 PID 控制 OFF	0:开 1:关	0
操作面板参数	F 725	面板转矩指令	0~250 [%]	0
画	F728	面板外部转矩等速	0~250 [%]	0
板参	רברץ	面板张力转矩等速	0~250 [%]	0
数	F728	面板负载分配增益	0~250 [%]	100
	F729	面板叠加增加增益	<b>-</b> 100~100 [%]	0
	F130	禁止键操作	0: 所有键失效 +1: 操作板频率设定 +2: 参数读取 +4: 监视器显示工作 +8: 面板可运转操作 +32: 紧急制动工作 63: 默认模式(所有键有效)	63
控制器功能 可编程	F 1 7 2		计划中	
	F800	通讯速度 (共用串行)	0: 1200、1: 2400、 2: 4800、3: 9600	3
	F80 I	奇偶校验 (共用串行/RS485 共用)	0: 无奇偶校验 1: 偶数奇偶校验	1
	כחחי		2: 奇数奇偶校验	_
	F802	变频器编号 (共用)	0~255	0
	F803	通讯超时时间 (世田東行/P\$485 世田)	0: 关闭、1~100 秒	0
	F804	(共用串行/RS485 共用) 通讯超时动作	0~8	8
		(共用串行/RS485 共用) 等待发信时间	0.00: 通常、	8
	F805	守付及信吋円 (共用串行/RS485 共用)	0.00: 地市、	0.00
	F806	变频器间通讯设定 (共用串行)	0: 通常 1: 频率指令值 2: 输出频率 3: 转距指令 4: 输出转矩指令	0
	F8 10	频率点选择	0: 无效 1: 共用串行 2: RS485 3: 通讯附加选项	0
	F8 1 1	点1设定	0~100 [%]	0
	F8 12	点1频率	0~FH [Hz]	0
	F8 13	点2设定	0~100 [%]	100
	F8 14	点2频率	0~FH [Hz]	80
	5030	通讯速度 (RS485)	0: 1200 1: 2400 2: 4800 3: 9600	3
	F820			
	F821	RS485 配线方式	4: 19200 5: 38400 0: 2 线式	1
	F821	RS485 配线方式 RS485 发信等待时间	0:2线式 1:4线式	1
通讯功能		RS485 配线方式 RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485)	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 输出頻率 3: 转距指令	0
功	F82 I F825	RS485 发信等待时间 变频器问通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率指令值 2: 输出频率 3: 转距指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求消除	0
I力	F82 I F825 F826	RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等)	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 頻細報率 3: 转距指令 4: 輸出转矩指令 0: 命令要求保留	0 0
I力	F82   F825 F826 F830 F83	RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令輸入设定 1	0: 2 线式 1: 4 线式 0.0: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 输出頻率 3: 转距指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求语除 1: 命令要求保留	0 0 0
功	F821 F825 F826 F830 F831 F832	RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率指令值 2: 输出频率 3: 转距指令 4: 触出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16	0 0 0 0
功	F82 I F825 F826 F830 F831 F832 F833	RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 頻細指令 4: 輸出转矩指令 0: 命令要求清除 1: 命令要求保留 0-16 0-16	0 0 0 0 0 0
功	F821 F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834	RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令輸入设定 1 指令輸入设定 2 指令輸入设定 3 指令輸入设定 4	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 输出頻率 4: 输出转矩指令 4: 输出转矩指令 1: 命令要求消除 1: 命令要求保留 0-16 0-16	0 0 0 0 0 0
I力	F82 I F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834 F835	RS485 发信等待时间 变频器问通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 4	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率指令值 2: 频率指令章 4: 输出转矩指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16	0 0 0 0 0
功	F821 F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834	RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令輸入设定 1 指令輸入设定 2 指令輸入设定 3 指令輸入设定 4	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 输出頻率 4: 输出转矩指令 4: 输出转矩指令 1: 命令要求消除 1: 命令要求保留 0-16 0-16	0 0 0 0 0 0
功	F825 F825 F826 F830 F831 F832 F833 F833 F835 F835	RS485 发信等待时间  变频器问通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 5	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 輸出转矩指令 0: 命令要求落除 1: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16	0 0 0 0 0 0 0
I力	F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834 F835 F836 F836	RS485 发信等待时间 变频器间通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 5 指令输入设定 6 施视器输出设定 1	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 输出频率 3: 转距指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16	0 0 0 0 0 0 0 0
功	F821 F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F843	RS485 发信等待时间 变频器问通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 5 指令输入设定 5 指令输入设定 6 据视器输出设定 1 监视器输出设定 2	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率排令值 2: 输出辆率 3: 转距指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求得除 1: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0
功	F82 : F825 F826 F830 F831 F832 F833 F835 F840 F840 F841 F842	RS485 发信等待时间  变频器问通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 4 指令输入设定 6 监视器输出设定 6 监视器输出设定 1 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求清除 1: 命令要求清除 1: 命令可求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
功	F82 : F825 F826 F830 F831 F832 F833 F835 F836 F841 F842 F843 F844 F844 F845	RS485 发信等待时间  变频器间通讯设定 (RS485)  道讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 5 指令输入设定 6 监视器输出设定 1 监视器输出设定 1 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2 监视器输出设定 3 监视器输出设定 3	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 1: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0
功	F821 F825 F826 F830 F831 F833 F833 F835 F836 F840 F841 F842 F843 F843 F844 F845 F845 F845 F845	RS485 发信等待时间  变频器间通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 5 指令输入设定 6 监视器输出设定 1 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2 监视器输出设定 6 通视器输出设定 6	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 1: 頻率指令值 2: 頻平指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
功	F82   F825 F826 F830 F83   F832 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F843 F844 F844 F845 F850 F851	RS485 发信等待时间 变频器问通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 2 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 5 指令输入设定 5 指令输入设定 6 监视器输出设定 1 监视器输出设定 2 监视器输出设定 3 监视器输出设定 6 监视器输出设定 6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率排令值 2: 输出排率 3: 转距指令 4: 输出转率 4: 输出转率 6: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
功	F82 : F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834 F835 F840 F840 F840 F840 F840 F840 F840 F840	RS485 发信等待时间 变频器问通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 4 指令输入设定 6 监视器输出设定 6 监视器输出设定 2 监视器输出设定 3 监视器输出设定 3 监视器输出设定 3 监视器输出设定 6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模址时间 S20 接收地址	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率指令值 2: 频率指令值 2: 频能排移 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
I力	F82 : F825 F830 F83 : F832 F833 F834 F835 F840 F840: F840: F842 F844 F845 F850: F850: F850: F850: F850:	RS485 发信等待时间  变频器间通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 6 监视器输出设定 1 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2 监视器输出设定 6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
I力	F82   F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F843 F844 F845 F850 F851 F850 F851 F860 F861	RS485 发信等待时间 变频器问通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 6 监视器输出设定 6 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2 监视器输出设定 3 监视器输出设定 6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模别可同 S20 接收地址 S20 发送地址 驱动器问通信(速度基准值) 站点序号设定	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率排令值 2: 输出转率 3: 转距指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
I力	F82   F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F843 F844 F845 F850 F851 F850 F851 F862 F863	RS485 发信等待时间 变频器问通讯设定 (RS485) 通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定 2 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 5 指令输入设定 5 指令输入设定 6 监视器输出设定 1 监视器输出设定 2 监视器输出设定 6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的控出时间 S20 接收地址 聚功器问通信 (速度基准值) 均克序号设定 驱动器问通信 (速度基准值)	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
I力	F82   F825 F826 F830 F831 F832 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F843 F844 F845 F850 F851 F850 F851 F860 F861	RS485 发信等待时间  变频器问通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定1 指令输入设定2 指令输入设定3 指令输入设定4 指令输入设定6 监视器输出设定1 监视器输出设定2 监视器输出设定2 监视器输出设定2 监视器输出设定6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的信息时间 S20 接收地址 S20 接处地址 S20 接处地址 S20 接逐地址 驱动器问通信(速度基准值)地址设定 驱动器问通信(速度基准值)地址设定	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 频率排令值 2: 输出转率 3: 转距指令 4: 输出转矩指令 0: 命令要求保留 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
I力	F82   F825 F826 F830 F831 F833 F833 F834 F835 F840 F841 F845 F845 F846 F845 F846 F846 F846 F846 F846 F846 F846 F846	RS485 发信等待时间  变频器问通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20F10M 等) 指令输入设定 1 指令输入设定 2 指令输入设定 3 指令输入设定 4 指令输入设定 6 监视器输出设定 2 监视器输出设定 2 监视器输出设定 3 监视器输出设定 3 监视器输出设定 6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模址时间 S20 接收地址 聚功器问通信(速度基准值) 结点序号设定 聚动器问通信(速度基准值) 结点序号设定	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 2: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 输出转矩指令 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
I力	F82   F825  F826  F830  F831 F832 F833 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F847 F845 F851 F860 F85   F862 F863 F865 F866	RS485 发信等待时间  变频器问通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定1 指令输入设定2 指令输入设定4 指令输入设定6 监视器输出设定1 监视器输出设定1 监视器输出设定2 监视器输出设定2 监视器输出设定5 监视器输出设定5 监视器输出设定6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的信证时间 S20 接反地址 聚动器问通信(速度基准值) 地址设定 聚动器问通信(转矩指令值) 地址设定 聚动器问通信(转矩指令值) 地址设定 聚动器问通信(转矩指令值)	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 1: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 輸出转矩指令 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
I力	F82   F825  F826  F830 F831 F832 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F849 F849 F846 F860 F861 F862 F863 F866 F866 F866	RS485 发信等待时间  变频器问通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定1 指令输入设定2 指令输入设定4 指令输入设定6 监视器输出设定1 监视器输出设定2 监视器输出设定2 监视器输出设定3 监视器输出设定3 监视器输出设定6 通讯失败时的校出时间 S20 接风地址 S20 发送地址 聚动器问通信(速度基准值) 地址设定 聚动器问通信(转矩指令值) 站点序号设定 聚动器问通信(转矩指令值) 站点序号设定 聚动器问通信(转矩指令值) 站点序号设定	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 1: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 输出转矩指令 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
功	F82   F825  F826  F830  F831 F832 F833 F833 F834 F835 F840 F841 F842 F847 F845 F851 F860 F85   F862 F863 F865 F866	RS485 发信等待时间  变频器问通讯设定 (RS485)  通讯错误系列模式 (S20/F10M 等) 指令输入设定1 指令输入设定2 指令输入设定4 指令输入设定6 监视器输出设定1 监视器输出设定1 监视器输出设定2 监视器输出设定2 监视器输出设定5 监视器输出设定5 监视器输出设定6 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的模拟设定 通讯失败时的信证时间 S20 接反地址 聚动器问通信(速度基准值) 地址设定 聚动器问通信(转矩指令值) 地址设定 聚动器问通信(转矩指令值) 地址设定 聚动器问通信(转矩指令值)	0: 2 线式 1: 4 线式 0.00: 通常 0.01-2.00 0: 通常 1: 頻率指令值 1: 頻率指令值 2: 頻率指令 4: 輸出转矩指令 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-16 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15 0-15	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

# 6.17 各等级变频器出厂标准参数设定:

	海海海野河コンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコンコン	報	蝉	发电制动电阻控制	发电制动 电阻值	发电制动电阻容量	載波频率	INV側切換 写	瞬停再起动 常数 1	瞬停再起动 常数 2	瞬停再起动 方法选择	电流控制 积分增益	速度环路比例增益	速度环路积分增益	电机常数1(1次电阻)	电机常数1(1次电阻)	电机常数3(酚凝电极)	电机常数5 日 (編电級)	电机额定容量
变频调速器型号型号	7777 70007 70007 70007 70000			P 304	908	F 309	: :: :::	F356	۶3 نې	9 13		8375	878	r C	5054	F 403	ب دن 2	υ :	r 元 知
VFA7-2004PL	€	60	200		2	.:	ŭ	- 58	69	99		2000	200	995	53 12	3848	253.1	- 382	0.40
VFA7-2007PL	9	8	200		J.O	0.12	15	0.69	100	003		5000	50.0	40.0	3453	184 :	1585	13.34	0.15
VFA7-2015PL	0:	9	200	1	J0	0.12	- 15	0.6.1	100	001		2000	200	40.0	1394	825.2		1.90	150
VFA7-2022PL	0	9	500		JD	0.12	15	0.6 1	001	001		2000	50.0	40:0	9439	514.9	890	50 :	5.20
VFA7-2037PL	9	٥	500		9	0.12	21	0:00	003	000		2005	500	400	20 85	3302	582	384	3.00
VFA7-2055PL	9	5	200	co	5	550	ŭ	;; ;;	9	9		3820	823	325	2588	ω 3	48.5	323	5.50
VFA7-2075PL	€9	5-	200	co	ñ	2.83	ÿ	<u>.</u> -	;; ;;	9		3850	82.5	32.5	1983	1053	39.4	2.82	05:0
VFA7-2110P	0	~	500	co	55	990	Ç.	Ç;	001	003		3850	82.5	32.5	970:	82.20	29.5	204	9
VFA7-2150P	<u></u>	m	000	co	ည	0.88	ŭ		9	9		3850	82.5	32.5	6934	5330	0 2 2	υ. Ο.	č.
VFA7-2185P	9	m	500	cɔ	ຮົ	989	ŭ		9	9		3820	625	32.5	56.92	3920	53	بن 2	
VFA7-2220P	30	6	500	<b>C</b> D	33	120	2		9	00		3850	55.5	32.5	44.28	36.80	15.5	:05	220
VFA7-2300P	30	<u>.</u>	200	co	3.3	120	12	137	100	00:		3850	62.5	32.5	34.04	30.50	1.5	0.19	300
VFA7-2370P1	30	~	500	co	~	500	8		001	001		3850	825	32.5	24.38	30.20	93	0.55	370
VFA7-2450P1		m	500	<b>C</b> D	2	530	8	 	003	000		385.0	82.5	32.5	18.28	22.30	69	58	450
VFA7-2550P1		~	500	<b>C</b> D	~	2.00	2.2	c- 69	00	09		3820	8.55	32.5	13.22	05/21	 Ø	0.38	550
VFA7-2750P1		~	500	<b>C</b> D	55	340	2,7	237				2700	930	250	10.35	1220	ç	0.38	ე ე
VFA7-2900P1	_	2	500	co	53	3.40	2.5	2.3.1	120	120		2100	150		95.5	9:30	48	0.29	300
VFA7-4007PL	₽	ω	9		Š		ũ	98	6	;; ;;		2000	200		1381 (班)	1365	638.1	5338	20.0
VFA7-4015PL	9	ص	9		0		∾	98	9	9		2000	200		5578	330 :	42939		
VFA7-4022PL	5	۵	50		50	Ċ	∿	0.67	9	69		5000	200		3195	2299	3582	7070	250 250
VFA7-4037PL	9	8	400		(50		<u>ن</u>	0.5	000	000		5000	500		2005	132 :	2848	15.49	300
VFA7-4055PL	0.	5	400	co	80	0.24	21	- CO3	001	003		3850	625		1035	526.4	186.2	153	5.50
VFA7-4075PL	0:	5	400	co	90	0.24	<u>.</u>		001	000		385.0	825		7047	35 ۲۶	1517	10,48	150
VFA7-4110PL	9	5	9	co	9	990	∾	<u>:</u>	9	9		3850	525		430.6	2488	80 	9	9
VFA7-4150PL	Ξ.	5-	50	co	8	988	ŭ	<u>5</u>	9	9		3820	8 2,5	$\neg$	2002	ر آبر	 œ	554	õ
VFA7-4185P	2	_	9	co	9	088	ŭ	<u>.</u>	9	69		3820	823		2273	583	5.0	4.98	 85
VFA7-4220P	C)	m	9	כס	က်	C)	ņ	<u>.</u>	00	65		3850	825		1989	5	25 25 25	5	0 0 0 0
VFA7-4300P		<u></u>	9	<b>c</b> >	 	() ()	ŭ	 	: ::	9		3820	S S		353	77	89 99	<u>ي</u> س	C)
VFA7-4370P1		_	005	<b>C</b> D		200	8	<u>.</u>	9	<u>63</u>		3820	823		97.52	1203	338	285	9
VFA7-4450P1		m	5	co	œ	.00 .00 .00	œ	<u>6</u>	9	 		3820	9 33		338	9	m Ü		, 50
VFA7-4550P1		m	C C C C	co	00	500	00	 c-	0	69		3850	823		52.18	49.50	ک. برج	55.	S 500 500 500 500 500 500 500 500 500 50
VFA7-4750P1		~	433	co	00	200	2.5	237	<u></u>			2788	150	250	4 ن63	4850 l	24.7	E 5:	150
VFA7-4110KP		n	;; ;;	co	c- m	C)	ې ک	ر وي	<u></u>	9		00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00		ري 53	20.4 C.Y.O	32,23	5. 6.	္သ	 63
VFA7-4132KP		∿	99	<b>C</b> D	 	C) C) C)	Ç,	ري ص	9 9	;; ;;;		2,00		2 2 2 3 3	.0 .0 .0 .0 .0 .0 .0 .0 .0 .0 .0 .0 .0	22.80	 00	883	13.00 13.00 13.00
VFA7-4160KP	000	ស៊	400	()	m 	0 <u>5.</u>	η N	 	00	9	m	000	500	0.50	0 7 0 0	8	တ	0.53	1900
VFA7-4220KP1		<u>ئ</u>		co (	20 :	500	χ, Ο (		0.50	0.50		2000	55.0	25.0 10.0	80.0 0.0 0.0	C) (0 00 (	و بح	2.45	
VFA7-4280KP1			222	:5	25	<u>-</u>	ÿ	 	:: :::	0.50		2321.5	5.	25.5	- F87	7.30	20	25.5	7807

## 7.运转状态监视器

## 7.1 状态监视器模式

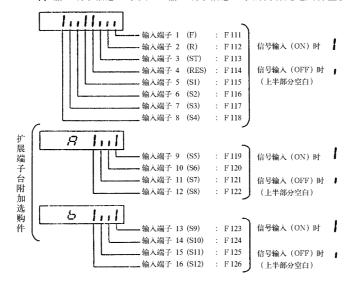
功能:可监视变频调速器的运转状态。(下面是标准出厂设定时的情况)

	11/5-14-ACID-0 / 1	固定你证出/ 及是时时间处/
显示内容	LED 显示例	动作
运转频率显示 *	800	显示运转频率。
旋转方向显示	FF	显示运转方向。( <b>F</b> : 正转、 <b>r</b> : 反转)
运转频率指令值*	800	显示运转频率。
负荷电流显示 *	083	显示变频调速器的输出电流。
输入电压显示 *	A 100	显示变频调速器的输入电压(标准出厂设定:单位%)。
输出电压显示 *	P 100	显示变频调速器的输出电压(标准出厂设定:单位%)。
输入端子信息 1	1111111	控制输入端子(F、R、RES、ST、S1、S2、S3、S4)输入状态的 bit 显示。
输入端子信息 2	8 1111	选购件控制输入端子(S5、S6、S7、S8)输入状态的 bit 显示。
输入端子信息 3	b !!!!	选购件控制输入端子(S9、S10、S11、S12)输入状态的 bit 显示。
输出端子信息 1	111	控制输出端子(OUT1、OUT2、FL 等)输出状况的 bit 显示。
输出端子信息 2	0 :::	控制输出端子(OUT3、OUT4、OUT5)输出状况的 bit 显示。
输出端子信息 3	ዖ !!!!	控制输出端子(OUT6、OUT7、OUT8、OUT9)输出状况的 bit 显示。
sink/source 切换信息	L O	显示 sink / source 的切换状况。( <b>①:</b> sink <b>!:</b> source)
连接选购件类别	0 0	显示已经连接的选购件。
Ł SP上次监视	ե 8	显示上次设定的 ŁYP 设定值。
AU2上次监视	8 O	显示上次设定的 RU2 设定值。
CPU 版本	o 300	显示 CPU 的版本。
快速存储器版本	F 100	显示快速存储器的版本。
控制 E <sup>2</sup> PROM 版本	8 0	显示控制 E <sup>2</sup> PROM 的版本。
软件 E <sup>2</sup> PROM 版本	9 100	显示软件 E <sup>2</sup> PROM 的版本。
过去跳闸显示 1	003⇔1	显示过去跳闸 1 的历史。(交替显示)
过去跳闸显示 2	0X⇔2	显示过去跳闸 2 的历史。(交替显示)
过去跳闸显示 3	0₽3⇔3	显示过去跳闸 3 的历史。(交替显示)
过去跳闸显示 4	nErr⇔4	显示过去跳闸 4 的历史。(交替显示)
累计工作时间显示	E 0.1	显示累计工作时间。(0.1=10 小时)

- 注 1) 输入电压表示输入电压经三相纯电桥整流后的直流电压的 1/√2 倍。
- 注 2) 带有 \* 标记的状态显示可改为 31 种内容。 同时,电流及电压可通过单位选择显示成 % 或者 A (安培)、V (伏特)的形式。
- 注 3) 累计运转时间仅在运转期间(在 0.0Hz 下没有时)才能累加。0.1 单位等于 10 小时。

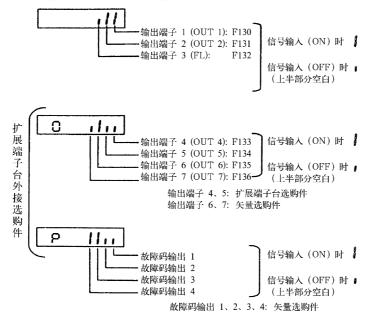
#### 输入端子信息

₽ 输入端子信息显示及 か 输入端子信息显示的内容是选购件基板。



### 输出端子信息

□ 输出端子信息显示及 P 输出端子信息显示的内容是选购件基板。



## 7.2 状态监视器显示的更改

功能: 可更改状态监视器的显示内容。

名称	功能	调整范围	标准出厂设定	设定
F711	状态监视器 1 显示选择	0~29	1(运转频率指令)	0~29 任意
F712	状态监视器 2 显示选择	0~29	2(电流显示)	0~29 任意
F713	状态监视器 3 显示选择	0~29	3(直流部电压)	0~29 任意
F714	状态监视器 4 显示选择	0~29	4(输出电压)	0~29 任意

## 监视器显示参数

设定值	功能	显示 600
0	运转频率	800
1	运转频率指令	600
2	电流显示	E 8
3	直流部电压	48
4	补偿后的基准频率	600
6	速度反馈 (实时值)	0
7	速度反馈(1 秒过滤器)	0
8	<b>  转矩</b>	٤0
9	转矩 转矩指令	Ł C
10	内部转矩基准	٤0
11	转矩电流	٤0
12	励磁电流	0.0
13	PID 反馈值	90
14	电机过载率(OL2 数据)	L 0
15	变频调速器过载率(OL1 数据)	6.8
16	PBr 过载率(PbrOL 数据)	r 8
17	PBr 过载率 输入功率	r 8
18	输入功率	H C
19	输出功率	H C
20	峰值输出电流	0.0
21	峰值直流部分的电压	90
22	电机计数器模拟 PG	P C
23	位置脉冲	P C
24	RR 输入	J 0
25	VI/II 输入	J 0
26	RX 输入	J 0
27	RX2 输入	J 0
28	FM 输出	80
29	AM 输出	80

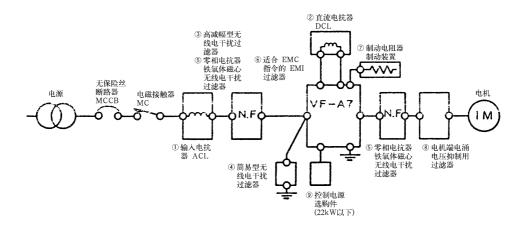
# 7.3 故障显示

当变频调速器因出于保护目的而跳闸时,显示跳闸内容。

显示	内容
0C L 0C IP	加速期间过电流
005/ 005b	减速期间过电流
003,0038	恒速运转期间过电流
000	起动时负荷侧过电流
000	世 初 时 页 何 阙 廷 电 流
0082	V相支线过电流
0083	W相支线过电流
EPH 1	输入缺相
EPH0	输出缺相
0P I	加速期间过电压
092	减速期间过电压
<u>0</u> P3	恒速运转期间过电压
0L I	变频调速器过载跳闸
0.5	电机过载跳闸
0Cr	发电制动电阻器过电流跳闸
OLa	发电制动电阻器过载跳闸
0X	过热跳闸
8	紧急停止
88P I	E <sup>2</sup> PROM 异常(写入出错)
6665	初始读出异常
8883	初始读出异常
8002	本体 RAM 异常
8003	本体 ROM 异常
84	CPU 异常
85	通信运转指令异常中断
88	门阵列故障
87	输出电流检测器异常
£rr8	选购件异常
89	快速存储器异常
UC	低电流运转状态跳闸
UP I	电压不足跳闸(主电路电源)
UP2	电压不足跳闸 (控制电路电源)
OE .	过转矩跳闸
EF :	
ĒF2	接地跳闸
EFU .	直流保险丝熔断
Etn	自动调节错误
889P	变频调速器型号错误
E - 10	sink / source 切换异常
E - 11	电磁制动器故障
E-15	编码器断开
E-13	速度异常
E - 14	位置偏差过大
E-17	健异常
L = 1 1	) ) ) ( ) ( ) ( ) ( ) ( ) ( ) ( ) ( ) (

# 8. 选购件

## 8.1 分置型选购件



#### 分置型选购件的种类

刀且空	医远胸针的种类	
No.	名称	功能及目的等
1)	输入电抗器	可用来改善变频调速器电源侧的输入功率因数、降低高次谐波或抑制外来电涌。可设置在下列情况下: 当电源容量为 500kVA 以上,并且是变频调速器容量的 10 倍以上时;或者当可控硅设备等失真波发生器及大容量变频调速器接在同一配电系统上时。
		輸入电抗器     0     0     0       直流电抗器     0 大     0 大
2	直流电抗器	就功率因数的改善程度而言,直流电抗器大于输入电抗器。此外当要求采用变频调速器的设备具有较高的可靠性时,建议与具有外来电涌抑制效果的输入电抗器一同使用。 ※通过连接 78 页上所选的电抗器,200V-3.7kW 以下的变频调速器装置便可满足社团法人日本电机工业会制定的《通用变频调速器(输入电流 20A 以下)高次谐波抑制对策实施要领/JEM-TR198》97 年基准的要求。
3	高減幅型(LC 过滤器)双信电 降 机制造 NF 型 低	<ul> <li>可有效防止对在变频调速器附近使用的音响设备的电波干扰。</li> <li>设置在变频调速器的输入侧。</li> <li>具有从 AM 无线电频带到 10MHz 附近的大范围减幅特性。</li> <li>在周围放有抗干扰性较差的设备的情况下使用。</li> </ul>
4	无     简易型       线     (容量性过滤器)       电     Marukon     电子       干     制造       扰     电容器型       过	<ul> <li>可有效防止对在变频调速器附近使用的音响设备的电波干扰。</li> <li>设置在变频调速器的输入侧。</li> <li>仅限于在特定频带域中才有减幅特性。可使特定 AM 无线电台(电波在山区地带较弱)有效抵抗干扰。</li> <li>由于是电容器型的,因此漏电流会增加。当电源侧设置有 ELCB 时,应避免多个使用。</li> </ul>
5	滤 零相电抗器 (电感性过滤器) 双信电机制造 铁氧体磁心型	<ul><li>可有效防止对在变频调速器附近使用的音响设备的电波干扰。</li><li>也可有效降低变频调速器的输入侧和输出侧的干扰。</li><li>在 AM 无线电频带到 10MHz 的频带范围内具有数 dB 的减幅特性。</li></ul>
6	适合 EMC 指令的 EM 过滤器 SCHAFFNER 制造	通过设置 EMI 过滤器并进行适当的配线可适应 EMC 指令的需要。200V 0.4~7.5kW 和 400V 0.75~15kW 的机型在标准情况下内置有干扰过滤器,因而不需要 EMI 过滤器。

No.	名称	功能及目的等
	制动电阻器	如果在频繁进行急减速或停止操作,或者在负荷惯性很大的情况下想要缩短减速时间,则可使用制动电阻器。本电阻器的目的是在发电制动时消耗掉再生能量。
7	制动装置	•制动电阻器(电阻器+保护用温度继电器)内置 •制动装置(发电制动驱动电路+电阻器+保护用温度继电器+热继电器)内 置
8	电机端浪涌电压抑制用过滤器 (仅限于 400V	在依靠采用超高速转换元件(IGBT 等)的电压型 PWM 方式的变频调速器来运转 400V 级的通用电机的系统中,基于电缆长度、电缆布设方法、电缆常数的浪涌电压时常会引起电机绕组的绝缘老化,因此应使用经过绝缘强化处理的电机,或者在变频调速器输出侧的变频调速器侧设置交流电抗器和浪涌电压抑制用过滤器等,并实
	级) 控制电源选购 件装置	施抑制电压的对策。 对于 22kW 以下机种而言,由于控制电源在变频调速器内部是由主电路电源提供的,因此不必通过端子 (R0、S0) 来输入。 在 22kW 以下的机型中,当主电路电源和控制电源属于不同的电源时,必须使用控制电源选购件。(作为标准配置,30kW 以上的机型内置有控制电源电路。)
		■控制电源选购件的安装(22kW 以下) 安装时应拆下变频调速器端子内部的短路铜片 (CN21),然后换接上选购件的 接头。 控制电源选购件应设置在变频调速器本体附近。
		〈选购件外观〉
9		
		中继长: 70cm (控制电源选购件外形图)
		(型号: CPS0011) *200V/400V 共用

No.	名称	功能及目的等
110.	参数记录器	用于所设参数的一并读出、一并复制以及一并写入。可以很方便地将多台变频调速器设为同样的设定。可存储多达 3 台的参数。 (请在 F805(通用串行发送等待时间)=0.00(出厂设定)下使用。)
10		《外形图》  (注意) 应使用 97 年 1 月以后制造的机型。96 年 12 月以前制造的机型可在接通变频调速器电源后通过电缆连接来使用。  《制造年月的辨认方法》  K 9 9 0 2 1 5 制造 年 月
	处长面板	(型号: PWU001Z) 是一种延长用操作面板装置。带有 LED 显示部、RUN/STOP 键、UP/DOWN 键、监视器键以及 ENTER 键等。 (请在 (通用串行发送等待时间)=0.00(出厂设定)下使用。)
1)		(注意) 应使用 97 年 1 月以后制造的机型。96 年 12 月以前制造的机型可在接通变频调速器电源后通过电缆连接来使用。  《制造年月的辨认方法》  K
12	RS232C 通信变换 装置	(型号: PKP001Z)  可通过连接计算机等进行数据通信。通过使用连接电缆可轻而易举地完成参数调整或数据的保存和写入。虽然是 RS232C,但可同时连接 2 台来使用。 ■监视器功能 ■参数设定功能 ■指令功能 ■附加功能  (外形图)  (型号: RS2001Z)

No.	名称	功能及目的等
	RS485 通信变换装置(多台通信时)	可通过连接计算机等实现最大 64 台的运转。     计算机链路可连接上位计算机和 FA 计算机等,从而形成可与多台变频调速器进行数据通信的网络。     变频调速器之间的通信以实现多台变频调速器之间的比例运转为目的,形成可进行频率数据通信的网络。
13		
(14)	通信电缆	(型号: RS4001Z) 是用于参数记录器、延长面板、RS232C 通信以及 RS485 通信的连接电缆。 电缆型号: CAB0011 (1m)、CAB0013 (3m)、CAB0015 (5m)
15	操作盘	内置有频率计、频率设定器以及 RUN-STOP(正转、反转) 开关等。 (型号: CBVR-7B)
16	应用控制装置	<ul> <li>备有可进行与变频调速器配套的各种应用控制的 AP 系列。</li> <li>■比例控制盘 (APP-2B)</li> <li>■ 内置有 PI 调节计的过程控制盘(APJ-2B)</li> <li>■ 比率设定盘(APH-7B)</li> <li>■ 定电压电源盘 (APV-2B)</li> <li>■ 电流检测盘 (APD-2B)</li> <li>■ 缓冲起动盘 (APC-2B)</li> <li>■ 同步控制盘 (APS-2B1)</li> <li>■ 同步发信机 (DRR-2)</li> <li>■ 磁控操作盘 (APM-2B)</li> </ul>
17)	高次谐波抑制装置 电源回生装置	<ul><li>可抑制高次谐波电流并改善输入功率因数。</li><li>最适于需要进行频繁的急减速的负荷及负转矩负荷。</li><li>关于适用机型的详细情况请另行询问。</li></ul>

⑩~⑭ 的选购件应在通信速度 (F800) 9600 bps 以下使用。

#### ■ 外设型选购件的选用表

		リエロンだかっ						1	1			
l	适用		输入电抗	直流电抗	降低无线电	干扰滤波器		制动电阻器规	电机或抑	降低电机		
电压	电机	变频器	器规格	器规格		66: E1 ***!	铁氧体	格(注3)	制电涌电	噪音电抗		
等级	功率 (kW)	规格	(注 2)	(注2)	高减幅型	简易型	磁心型	(注4)(注5)	压过滤器	器		
	` /	A/EA 7 200 APY	` ′				(注1)					
	0.4	VFA7-2004PL	PFL-2005S	DCL-2007				_				
	0.75	VFA7-2007PL						_				
	1.5	VFA7-2015PL VFA7-2022PL	PFL-2011S	DCL-2022	_			_				
	3.7	VFA7-2022PL VFA7-2037PL	PFL-2018S	DCL-2037	_			_				
	5.5	VFA7-2057PL VFA7-2055PL	PFL-2018S PFL-2025S	DCL-2037 DCL-2055				PBR3-2055				
	7.5	VFA7-2035FL VFA7-2075PL		DCL-2033				PBR3-2075				
	11	VFA7-2073FL VFA7-2110P	PFL-2050S	DCL-2110	NF-3050A-MJ		RC9129	PBR3-2110		_		
200V	15	VFA7-21101 VFA7-2150P						1100-2110	_			
级	18.5	VFA7-2185P	PFL-2100	DCL-2220	NF-3080A-MJ			PBR3-2150				
	22	VFA7-2220P			NF-3100A-MJ			PBR3-2220				
	30	VFA7-2300P						PB3-2300				
	37	VFA7-2370P1	PFL-2150S	DCL-2370	NF-3150A-MJ	RCL-M2						
	45	VFA7-2450P1	PFL-2200S	DCL-2450	NF-3200A-MJ			PB3-2550				
	55	VFA7-2550P1	PFL-2300S	DCL-2550	NF-3250A-MJ	]	D 00404					
	75	VFA7-2750P1	PFL-2400S		NF-3250A-MJ		RC91929	DGP600W-B1		NPL-2300		
	90	VFA7-2900P1	PFL-2600S	DCL-2750	×2 个并联		(注6)	(DGP600W-C1)				
	0.75	VFA7-4007PL		DCI 2007				_	MCE 40157			
	1.5	VFA7-4015PL	DEL 4012G	DCL-2007					MSF-4015Z			
	2.2	VFA7-4022PL	PFL-4012S	DCL-2022					MSF-4037Z			
	3.7	VFA7-4037PL		DCL-2022	_	_		_	1VISF-4U3/Z			
	5.5	VFA7-4055PL			_			PBR3-4055	MSF-4075Z			
	7.5	VFA7-4075PL	PFL-4025S	DCL-4110				PBR3-4075	W151'-40/3Z			
	11	VFA7-4110PL					RC9129	PBR3-4110	MSF-4150Z	NPL-2400		
	15	VFA7-4150PL			NE 2040G N 57		RC9129	PBR3-4150	11101 1110L	NI L-2400		
	18.5	VFA7-4185P	PFL-4050S	DCL-4220	NF-3040C-MJ				MSF-4220Z			
	22	VFA7-4220P			NF-3050C-MJ			PBR3-4220	12202			
	30	VFA7-4300P	PFL-4100S	PPT 44000		NF-3060C-MJ				PB3-4300	MSF-4370Z	
400V	37	VFA7-4370P1		00S DCL-4450	NF-3080C-MJ							
级	45	VFA7-4450P1			NF-3100C-MJ				PB3-4550	MSF-4550Z		
	55	VFA7-4550P1	PFL-4150S	DCL-4750 NF-3	NF-3150C-MJ	MJ				4		
	75	VFA7-4750P1						MSF-4750Z				
	90/	VFA7-4110KP1	PFL-4300S	DCL-4110K	NF-3200C-MJ	RCL-M4				NPL-4230		
	110	VEA 7 4122V D1			×2 个并联			DGP600W-B2		NIDI 4200		
	132	VFA7-4132KP1	PFL-4400S	DCL-4160K	NF-3250C-MJ		RC9129	(DGP600W-C2)		NPL-4300		
	160	VFA7-4160KP1	11:L-44005	DCL-4100K	NF-3250C-MJ ×2 个并联		(注 6)		(注 7)	NPL-4350		
					NF-3200C-MJ		(4T 0)	DGP600W-B3	(年 1)			
	220	VFA7-4220KP1	PFL-4600S	DCL-4220K	×3 个并联			(DGP600W-C3)		NPL-4450		
					NF-3250C-MJ			DGP600W-B4				
	280	VFA7-4280KP1	PFL-4800S	DCL-4280K	×3 个并联			(DGP600W-C4)		NPL-4550		

- 注 1) 卷绕在电源线的输入侧。(匝数: 4 圈以上)同时也可用于输出侧。 如果是 22mm² 以上的电线尺寸,应将 4 个以上串联在一起。此外也有圆形的(型号: RC5078)。
- 注 2) 如果接上本电抗器,则可满足由财团法人日本电机工业会所制定的《通用变频调速器(输入电源 20A 以下)高次谐波抑制对策实施要领》'97 年基准的要求。
- 注 3) PBR3-□□□□: 表示制动电阻器; PB3-□□□□: 表示制动装置(内置有 [发电制动驱动电路+制动电阻器])
- 注 4) [ ]内的型号表示带有防滴盖板。
- 注 5) 如果 200V 75kW 以上和 400V 110kW 以上的机种有外部配套的制动电阻器 (DGP600 系列),则需要进行制动电阻器驱动电路的内置加装。
- 注 6) 由于所用电缆的种类及尺寸各不相同,因此有时可能无法使用。
- 注 7) 关于 90kW 以上的机型,请另行询问。

# 8.2 关于外接盒式选购件

## ■ 外接盒式选购件概览

附加盒式选购件表

	选购件名称	功能及目的	型号	备注(注 1)
扩展端	① 带传感器可进行矢量控制的选购件	带有传感器,可进行矢量控制,利 用 PG 反馈可进行速度控制或定 位控制。	VEC001Z	A
子功能	② 扩展端子台选购件	可使用扩展端子功能。	ETB001Z	A
通	③ S20 选购件	可使用 TOSLINE-S20。	TLS001Z	
信	④ F10M 选购件	可使用 TOSLINE-F10。	TLF001Z	В
功	⑤ Device Net 选购件	可使用设备网。	计划中	Б
能	⑥ Profibus 选购件	可使用 Profibus。	计划中	
7 :	外接盒式选购件的附件	为外接盒式选购件安装用的附件。	SBP001Z SBP002Z	用于 30kW 以下 用于 37kW 以上

注 1) 可同时使用表中 A 组中的 2 个种类和 B 组中的 1 个种类共计 3 个种类。

## ■ 外接盒式选购件的功能

### ① 矢量选购件

功能	内容
PG 反馈	• line driver system 用编码器(具有断线检测功能)
	• 互补/集电极开路编码器处理(脉冲列速度指令)
	• 最大脉冲输入频率为 60kHz (2 相)、120kHz (单相), 但会受
	到编码器的接线和配线距离的限制。脉冲占空为 50±10%
编码器电源	DC5V、6V、12V、15V-160mA 以下
电压降检测	检测 PG 电源配线电压降
运转准备输出信号的输出	集电极开路输出/sink 输出(DC30V-50mA 以下) 主电路电源接通后约 1 秒
	内本端子与 COM 导通。同时在故障状态下会与 COM 断开,而与主电路电
	源无关。
OC 预警报	集电极开路输出/sink 输出(DC30V-50mA 以下) 进入电流限制区域后本端
	子与 COM 导通。
警报输出	发生故障时按 4bit 二进制形式输出跳闸原因。可根据各端子的集电极开路输
(故障码 0、1、2、3)	出与 COM 的断开或导通进行判别。
P24 电源	为外部继电器等驱动用的 DC+24V 电源(200mA 以下)。
PG 反馈输出	通过集电极开路从电机内置的编码器输出 A 相位置脉冲、B 相位置脉冲以及
	Z 相脉冲。(DC30V-50mA 以下)
PG line driver 输出	输出来自电机内置的 line driver 输出式编码器的 A 相位置脉冲、B 相位置
	脉冲以及 Z 相位置脉冲。
±10V 模拟指令电源	为±10V 模拟电压指令用电源(内部阻抗: 500Ω、1kΩ 电位器用)
±10V 模拟指令输入	可进行±10V 可编程电压指令输入。
脉冲列位置控制指令输入	可输入正转方向及反转方向的脉冲列位置指令。仅当设定了位置控制模式和
	切换到位置控制时才有效。
编码器电源电压检查	用来检查编码器的电源电压。

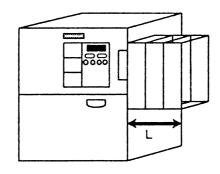
#### ② 扩展端子台选购件

	功 能	内 容			
接点输入	16bit 二进制输入 (12bit 二进制) 4 位 BCD 码输入 (3 位 BCD 码) 多功能可编程输入 (上位 8bit)	<ul> <li>sink 输入         ON: DC11V 并且 2.5mA 以上(最大 DC30V)         OFF: DC5V 以下或者 1.4mA 以下</li> <li>source 输入         ON: DC5V 以下(5mA 型)         OFF: DC11V 以上或者 0.5mA 以下</li> </ul>			
多功能可编程 (电流/电压轴		<ul> <li>电流 DC4-20mA 输出(source 输出)</li> <li>最大可连接电阻: 750 Ω</li> <li>电压 DC±10V 输出</li> </ul>			
多功能可编程	继电器接点输出	<ul> <li>1a1b 接点输出(2 电路)</li> <li>接点额定值 250Vdc-2A (cos Φ=1)</li> <li>250Vac-1A (cos Φ=0.4)</li> <li>30Vdc-1A</li> </ul>			

### ■ 外接盒式选购件的安装(30kW 以下)

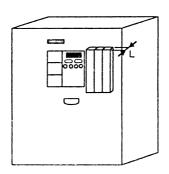
请用安装件将外接盒式选购件安装在变频调速器机身的右侧。安装时应在机身右侧留下足够的空间。

- •有 1 个盒子时……L=38.5mm 以上
- 有 2 个盒子时……L=63.5mm 以上
- •有 3 个盒子时……L=88.5mm 以上



## ■ 外接盒式选购件的安装(37kW 以上)

请用安装件将外接盒式选购件安装在变频调速器本体操作面板的右边。安装时应确保机身正面有 L=50.0mm 以上的空间。



## 8.3 关于插板选购件

除了外接盒式选购件外,还给变频调速器 VF-A7 配备了下列插板选购件:

## ■ 插板选购件概览

插板选购件表

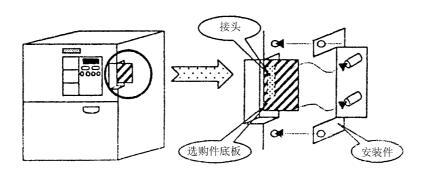
选购件名称	功能及目的	型号	备注
带传感器可进行矢量控制的选购件② 带传感器可进行矢量控制的选购件③	带有传感器,可进行矢量 控制,利用 PG 反馈可进 行速度控制或转矩控制。	VEC002Z VEC003Z	不能与外接盒式 选购件并用

#### ■ 插板选购件的功能

西水及水外干的为用						
	矢量选购件①	矢量选购件②	矢量选购件③			
	(外接盒式)	(插板(简易基板)式)	(插板(简易基板)式)			
型号	VEC001Z	VEC002Z	VEC003Z			
带传感器矢量运转	速度控制运转 [零速-150%	转矩、速度控制范围 1:1000 (1000ppr PG)。速度精度±0.02				
		基准频率数字输入)]				
		<u> </u>				
位置控制指令运转	可(脉冲列指令)	不可	不可			
PG 方式	Line driver 方式(相当于 26LS31)	互补方式	Line driver 方式(相当于			
	互补方式	集电极开路方式	26LS31)			
	集电极开路方式					
最大脉冲输入频率	60kHz(2 相)、120kHz(单	相)				
	但最大频率会受到编码器的积	种类及配线长度的限制。				
	脉冲占空 50±10%					
PG 配线长度	100m (互补方式)	100m (互补方式)	30m			
PG 用电源	5V、6V、12V、15V(开	12V(固定)-160mAdc	5V(固定)-160mAdc			
	关切换)-160mAdc					
PG 电源配线电压降补偿	可	不可	不可			
传感器断线检测运转中(旋转中)	可	可	可			
传感器断线检测停止中	可(仅限于 line driver 方式)	不可	不可			
±10V 模拟指令输入	有	无	无			
多功能可编程输出	2 电路(可切换 sink/source)	无	无			
警报输出	4 电路(可切换 sink/source)	无	无			
端子台	可装卸端子台 (Phoenix)	固定端子台 (Phoenix)	固定端子台 (Phoenix)			
	+VFV3 传感器用接口	(与 VFS7E 扩展端子台相当)	(与 VFS7E 扩展端子台相当)			
PG 配线	接口配线	螺纹端子	螺纹端子			
	(VFV3 传感器用接口)					
其他外接盒式选购件	可	不可	不可			
的连接						
备注(设想适用电 VFV3 电机/带传感器标准		带传感器标准电机	VFV3 电机			
机)	电机					
	•		•			

### ■ 插板选购件的安装

安装时请将安装件安在变频调速器机身右侧,然后将本选购件基板上的接口直接插入控制基板的接口上即可。



# 9. 变频调速器的规格

## 9.1 机型及主要标准规格

1) 不同机型的标准规格(中小容量机型)

	、 1 1 3 // 0 工 H 3 // 1 日 大 1 日 玉 // 0 工 /																
	项目								内		容						
_	E等级			200V 级													
	适 用 电 机 输 出 (kW)			0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55
机	型				•		•			VFA7-	•		•		•		
器	号	-	2004PL	2007PL	2015PL	2022PL	2037PL	2055PL	2075PL	2110P	2150P	2185P	2220P	2300P	2370P1	2450P1	2550P1
的	输出容量(k	VA)注1)	1.0	2.0	3.0	4.0	6.5	9.5	13	19	25	28	34	46	55	69	84
额	输出电流	Ĺ (A)	3.0	5.0	8.0	10.5	16.6	25	33	49	66	73	88	120	144	180	220
定	输出电压	Š				Ξ	相 200V	$\sim$ 230V	′(最大	输出电	压与输	入电源电	电压相同	])			
值	过载电流	额定值		150%-2 分钟 215%-0.5 秒													
	发电制动电路 内						内置发电	出制动驱	动电路						针对设	选购件	
电			内置制	引动电阻	器		针对制动电阻器/外置					器/外置符	制动装置选购件				
制	气 制 发电制动 电阻器	额定值	ī: 120V	<b>W-70</b> Ω		<ul><li>额定值</li><li>120W-40Ω</li><li>第合体 法会</li></ul>					注 全 回	604	r <del>s</del>				
动	76,700	. THE		引动 150 拒用率 3			制动 100 使用率 3		一				<b>阴</b> 参阳	g 0.9.4 <sup>2</sup> 灰			
	4.5	主电路		Ξ	相 200	シーン230V-50/60Hz 三相 200~220V-50Hz 三相 200~230V-60Hz					/	,					
电源	电压 及频率	控制 电路 注2)		针对外置选购件								单相 200~220V-50Hz 单相 200~230V-60Hz					
	容许变化	<b>心范围</b>					电	压 十1	0%-15	% 注	5) 步	页率±59	%				
保护	户构造					封闭型	텔 (JEM	1030)	IP20	主 3)				开放型	(JEM1030	) IP00 注	4)
冷去	印方式			自冷							强制	风冷					
涂包				•	•		•		Munsell5Y-8/0.5								
EM	I 过滤器					内置							外置達	选购件			
	·																

项 目									内		容						
	玉等级		400V 级														
	适 用 电 机 输 出 (kW)		0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55	75
变	型			VFA7-													
频	号		4007PL	4015PL	4022PL	4037PL	4055PL	4075PL	4110PL	4150PL	4185P	4220P	4300P	4370P1	4450P1	4550P1	4750P1
调速	输出容量 ( 1)	kVA)注	2.0	3.0	4.0	6.5	9.5	13	19	25	28	34	46	55	69	84	110
器的	输 出 (A)	电 流	2.5	4.0	5.0	8.5	13	17	25	33	37	44	60	72	90	110	144
额	输出电压	E			•	三三	相 380V	√~460V	/(最大	输出电	压与输	入电源日	し 圧相に	引)	•		
定值	过载电流	<b>以</b> 电流额定值 150%-2 分钟 215%-0.5 秒															
	发电制起	功电路		内置发电制动驱动电路									针对选购件				
电气			内置制动电阻器 针对制动电阻							动电阻器	器/外置符	制动装置	星选购件	Ė			
制	发电台			额定值: 120W-150Ω													
动	电阻	[器		訓动 150 吏用率 3		26,7(1)1-9,7 10070						页定值:	请参阅 6.9.4 项				
		主申路				二相	380~4	60V 50	/60 <b>U</b> -z				三相 380~440V-50Hz,				
	电压					二.1日	360, 4	00 V-30	OURZ				三相 380~460V-60Hz				
电源	及频率	控制 电路 注2)				1	针对外置	星选购件	ŧ				单相 380~440V-50Hz, 单相 380~460V-60Hz				
	容许变色	<b>七范围</b>					电	压 十1	0%-15	% 注	5) 步	页率±5	%				
保打	户构造				封	闭型 (	JEM103	30) IP	20 注:	3)			开放	型(JE	M1030)	IP00 泪	Ė 4)
_	印方式								5	虽制风光	<b>\</b>						
涂色 Munsell5Y-8/0.5					8/0.5												
EM	I 过滤器	山宏具=					置						夕	卜置选购	件		

- 注 1) 额定输出容量表示输出电压在 200V 级为 220V、在 400V 级为 440V 时的情况。
- 注 2) 根据标准配置,22kW 以下的机型不带控制电源 (RO、SO)。此时可用选购件来提供控制电源。
- 注 3) 配线口有 3 个孔,分别用于配线用输入主电路、输出主电路以及控制电路。配线后会留下缝隙,请用适当的方法堵住。
- 注 4) 30kW 以上级别的机型在配线口处没有设置盖板,开口很大,同时在装置内部也没有设置存放电缆的空间。因此当在盘外安装时,应使用选购件的配线口盖板。
- 注 5) 连续使用时 (100% 负荷) 变为 ±10%。

#### 2) 不同机型的标准规格(大容量机型)

	项 目	P	内 容					
电压等	级		200V 级					
适用电	机输出 (kW)	75	90					
变	型		VFA7-					
频	号	2750P1	2900P1					
调输	ì出容量 (kVA) 注 1)	110	133					
	ì出电流 (A)	288	350					
器输	计出电压	三相 200V~230V (最为	三相 200V~230V(最大输出电压与输入电源电压相同)					
	<b> </b>   载电流额定值	150%-1 分钟、180%-0.3 秒						
额中	发电制动电路	针对内置发电制动驱动电路的选购件						
	发电制动电阻 器	针对外置外部	邓制动电阻器的选购件					
. 电	压 主电路	三相	200~230V-50/60Hz					
电 及	频率 控制电路	单相 200	0~230V−50/60Hz					
原容	许变化范围	电压 +10%-15	5% 注 3) 频率±5%					
保护构:	造	开放型	(JEM1030) IP00 注 2)					
冷却方:	式		强制风冷					
涂色		Mu	nsell5Y-8/0.5					
EMI 过	<b></b> 技滤器	5	<b>小置选购件</b>					

	I	页目		内 容									
电压	E等级		400V 级										
适月	用电机输	出 (kW)	90/110	132	280								
变		型		VFA7-									
频		号	4110KP1	4132KP1	4160KP1	4220KP1	4280KP1						
调	输出容	量 (kVA) 注 1)	160	194	236	320	412						
速	输出电	L流(A)	210	255	310	420	540						
器	输出电	压		三相 380V~4	60V(最大输出电压与	F输入电源电压相同)							
的	过载电	流额定值	150%-	150%-1 分钟、180%-0.3 秒									
额	电气 制动	发电制动电路	针对内置发电	针对内置发电制动驱动电路的选购件									
定值		发电制动电阻器	针对外置外部	针对外置外部制动电阻器的选购件									
	电压	主电路			三相 380~460V -	50/60Hz							
电	及频率	控制电路			单相 380~460V-50A	/60Hz							
源	容许变	化范围		电压	+10%-15% 注 3)	频率±5%							
保打	户构造				开放型 (JEM1030)	IP00 注 2)							
冷劫	印方式	•		强制风冷									
涂色	<u>4</u>			Munsell5Y-8/0.5									
EM	I 过滤器	ų.		<u>-                                    </u>	外置选购件	<u> </u>	<u>-                                    </u>						

- 注1)
- 额定输出容量表示输出电压在 200V 级为 220V、在 400V 级为 440V 时的情况。 30kW 以上级别的机型在配线口处没有设置盖板,开口很大,同时在装置内部也没有设置存放电缆的空间。因此当在盘外 安装时,应使用选购件的配线口盖板。 注2)
- 注3) 连续使用时(100%负荷)变为 ±10%。

### 3) 中小容量机型与大容量机型规格的比较(只比较不同点)

//   1									
	中小容	量机型	大容量机型						
项 目	VFA7-2004PL~2150P	VFA7-2185P~2550P1	VFA7-2750P1~2900P1						
	VFA7-4007PL~4150PL	VFA7-4185P~4750P1	VFA7-4110KP1~4280KP1						
1. 过载电流额定值	150%-2 分钟	150%-2 分钟	150%-1 分钟						
1. 过氧电流微定值	215%-0.5 秒	215%-0.5 秒	180%-0.3 秒						
2. PWM 载波频率	标准出厂设定: 12kHz 在 0.5~15kHz 范围内可调整	标准出厂设定: 12kHz 	标准出厂设定: 2.2kHz 在 0.5~15kHz 范围内可调整						
3. 加速及减速时间 (出厂设定)	10 秒	30 秒 但 4750P1 为 60 秒	60 秒						

### 4) 通用规格

4)	<b>世</b> 用	
	项 目	规格
	控制方式	正弦波 PWM 控制
	输出电压调整	主电路电压反馈控制(可进行自动调整、固定以及控制 OFF 的切换)。
		0.01~400Hz。出厂时的最高频率设为 0.01~80Hz。
	输出频率范围	最高频率(30~400Hz)调整。
		0.01Hz: 操作面板输入 (60Hz 为基准);
	频率设定分解度	
		0.015Hz: 模拟输入(60Hz 为基准、12bit/0~10Vdc)。
	频率精度	最高输出频率为±0.2% (25℃±10℃);
	2X-7/11/X	模拟输入为±0.01%(25℃±10℃);数字输入。
		V/f 一定、平方降低转矩、自动转矩提升、矢量运算控制和自动节能控制、基
	<b>中国地名泰特</b> 基	准频率(25-400Hz)1、2、3、4 可调整
控	电压/频率特性	V/f 任意 5 点设定、转矩提升(0-30%)调整、起动频率(0-10Hz)调整、停
制		止频率(0-30Hz)调整。
规		3KΩ 电位器 (可连接的额定容量为 1-10KΩ)
格		0~10Vdc (输入阻抗 Zin: 33kΩ)
俗	频率设定值号	
		$0 \sim \pm 10 \text{Vdc} \text{ (Zin: } 69 \text{k} \Omega \text{ )}$
		4~20mAdc (Zin: 500 Ω).
	端子台基准频率输入	可用 2 点设定任意特性。可处理模拟输入(RR、VI、II、RX、RX2)、脉冲及
	和,日圣正须平和八	二进制/BCD 输入等共计 6 个种类。(*RX2、二进制/BCD:选购件)。
	频率跳跃	可设定 3 处、可设定跳跃频率及幅度。
	上/下限频率	上限频率: 0~最高频率、下限频率: 0~上限频率。
		0.5~15kHz 范围内可调。
	PWM 载波频率	(200V 75kW 以上及 400V 110kW 以上的可调范围为 0.5~5KHz)
	PID 控制	比例增益、积分时间、微分时间、滞后滤波等的调整。
	转矩控制	
	<b></b>	电流指令输入规格: DC0~±10V。
	加减速时间	0.01~6000 秒、加减速时间 1、2、3、4 的切换、自动加减速功能、S 形 1 和 2
		加减速模式的调整。
	直流制动	制动开始频率( $0\sim120$ Hz)调整、制动量( $0\sim100\%$ )调整、制动时间( $0\sim10$
		秒)调整、具有紧急停止制动功能以及电机轴固定控制功能。
	正转/反转	F-CC 间"闭"时正转、R-CC 间"闭"时反转、两者都"闭"时反转;
	注 1)	ST-CC 间"开"时空转停止;从面板及端子台可进行紧急停止。
	点动运转 注 1)	利用 JOG 模式选择可从面板进行 JOG 运转、通过参数设定可进行端子台运转。
		利用 S1、S2、S3 和 S4-CC 之间的开关组合可进行设定频率 + 15 段速运转。
	多段速运转 注 1)	可进行不同频率设定的加减速时间、转矩限制以及 V/f 选择。
<u>:=</u>		可在保护动作发生作用及主电路器件检测后重新起动。可设定最多 10 次再起
运	重试	
转	<i>+4</i> , 4, )+;	动。特机时间(0~10 秒)可调。
规		过载时可进行自动降低负荷控制。(出厂设定为 OFF)
格	冷却风扇的 ON/OFF	为了延长风扇的寿命,不需要时可使风扇自动停止。
	面板键操作的 ON/OFF 控制	可选择只禁止复位键或监控键的操作,也可禁止所有键的操作。
	瞬停不停止控制	利用电机的再生能量即使在瞬时停电时也可连续运转。(出厂时为 OFF)
	瞬停再起动运转	按照正在空转的电机的旋转速度及方向进行再起动。(出厂为 OFF)
	44 F H H D >= 1.1	可从 15 段速度运转频率中选择 4 组、每组 8 个模式运转。可进行多达 32 种
	简易模式运转	模式运转。可进行端子台控制/重复运转。
	工频/变频切换	可在采用商业电源的运转和采用变频调速器的运转之间切换电机的运转方式。
	轻负荷高速运转	可检测电机负荷,并在轻负荷时增大电机转速以提高设备的工作效率。
	自动均衡功能	当用多台变频器来运转一个负荷时,本功能可防止因不平衡而造成的负荷集中。
	信号叠加功能	在设定后的输入信号上叠加上另外的输入信号以达到控制的目的。
		防止失速、电流限制、过电流、过电压、负荷短路、负荷接地、欠电压、瞬时
10	保护功能	停电(15 毫秒以上)、瞬时停电不停止控制、由电子过热保护继电器引起的过
保护	1小17 切配	载、起动时支路过电流、起动时负荷侧过电流、发电制动电阻过电流及过载、
护		散热器过热、非常停止等。
功	电子过热保护继电器特性	标准电机/定转矩 VF 电机切换、防止电子过热保护继电器及失速动作水平调整。
能		利用 1a 接点"闭"来复位(或 1b 接点"开")或用面板复位。或电源的 ON/OFF。
	复位	跳闸状态的保持及清除的设定等。
Ш		

(续下页)

#### (接上页)

(1)	<u> </u>		
	项	目	规格
		警报显示	防止运转期间的失速、过电压限制、过载、电源侧欠电压、直流电路欠电压、
		₽ 1K-3E-71	设定异常、正在重试、上限限制、下限限制。
			过电流、过电压、散热器过热、负荷短路、负荷接地、变频调速器过载、起动
			时支路过电流、起动时负荷侧过电流、EEPROM 异常、RAM 异常、ROM 异
		故障原因	常、传输异常、(发电制动器过电流/过载)、(非常停止)、(欠电压)、(欠电
			流)、(过转矩)、(电机过载)、(输出欠相)等。
			()表示可以选择。
			运转频率、运转频率指令、正转/反转、输出电流、直流部电压、输出电压、补
	4 位		偿后的频率、端子台输入输出信息、CPU 版本、控制 EEPROM 版本、跳闸历
	7 段		史、累计运行时间、速度反馈、转矩、转矩指令、转矩电流、励磁电流、PID 反
	LED	监控功能	馈值、电机过载率、变频器过载率、PBR 过载率、PBR 负荷率、输入功率、
能		TIT 17 2/16	输出功率、输出电流峰值、直流部电压峰值、电机计数器模拟 PG、位置脉冲、
			RR 输入、VI/II 输入、RX 输入、RX2 输入、FM、AM 输出、仪表调整用固
			定输出、快速存储器版本、主电路 EEPROM 版本、所接选购件种类、上次标
			准出厂设定值、上次自动控制设定值 (AU2)、sink/source 状态切换等。
		自由单位显示	除输出频率以外可任意选择显示单位(旋转速度、线速度等)、电流的 A/% 切
			换、电压的 V/% 切换。
		自动检索功能	可自动检索与出厂标准设定值不同的参数。很容易找到已更改的参数。
		用户初始设定	可储存用户的原始设定参数。可简单地恢复用户个别设定值的数据。
	LED	充电显示	主电路电容器的充电显示。
输	入输出端	子输入功能	用可编程输入输出端子功能的菜单可实现正逻辑及负逻辑的选择。、注 1)、注 2)
1137	- 1113 222 114	4 11147 - 74 114	(出厂时各输入输出端子为正逻辑设定)
SII	NK/SOUR	CE 切换	公共控制端子可在负端(CC)和正端(P24)之间转换。
			(出厂时为负端设定(CC))
	故障检测		1c 接点的输出(250Vac-2A-cos φ = 1、250Vac-1A-cos φ = 0.4、30Vdc-1A)。
+4		速度到达信号	集电极开路输出(24Vdc、最大 50mA、输出阻抗 33Ω)。
输		注2)	
出信	上/ 下限	频率信号输出	集电极开路输出(24Vdc、最大 50mA、输出阻抗 33Ω)。
日号		<u>注 2)</u> 目输出/电流计	
7		注3)	模拟输出。1mAdc 满刻度电流计或 7.5Vdc-1mA 电压计。
		任 <b>3</b> / 顶率输出	集电极开路输出(24Vdc、最大 50mA)
	加州工程处	欠 子 相 山	RS-485 标准配备(接口:模块式 8P。多台通信时为选购件)。
通	信功能		RS-232C/TOSLINE-F10M/TOSLINE-S20(选购件)/Devicenet/Profibus(选购件)。
	使用环境		室内、海拔 1000m 以下、无直射阳光、无腐蚀性、无爆炸性、无水蒸气等。
	环境温度		-10~+50°C (超过 40°C 时取下上部密封件,则最高可达 50°C)。 注 6)
环	保存温度		-25~+65°C
境	相对湿度		20~90% (应无结露)
	振动	~	5.9m/s² {0.6G} 以下(10~55Hz)(根据 JIS C0040)。
	ルハーソノ		5.51110 (0.00) 5/1 (10 35112) (TRAN 310 COUTO)

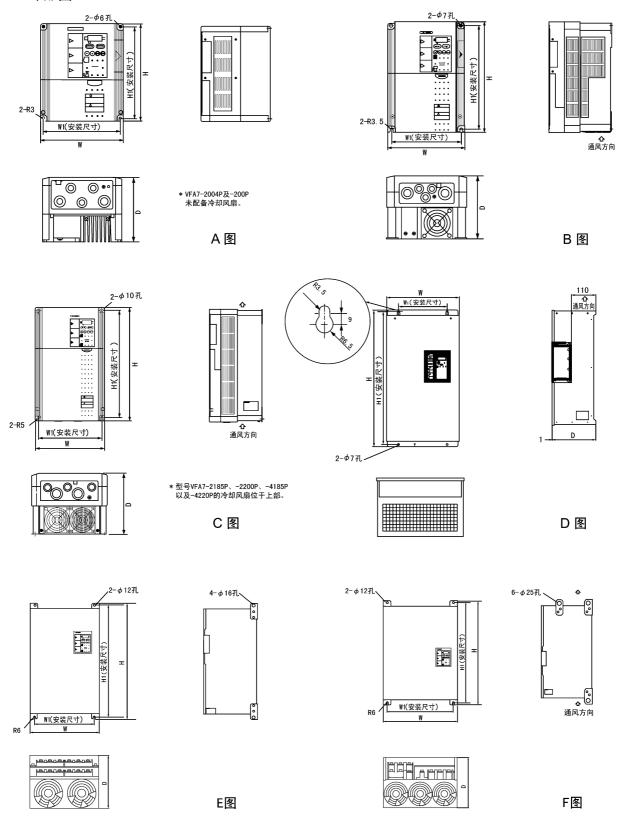
- 注 1) 16 个接点输入端子(8 个为选用)均为可编程接点输入端子,可从 136 种信号中任意选取。
- 注 2) 为可编程 ON/OFF 输出端子,可从 106 种信号中任意选取。
- 注 3) 为可编程模拟输出端子,可从 31 种信号中任意选取。
- 注 4) 取下盖板使用时,必须装入盘中,而且充电部分也不得裸露在外。30kW 以上的机种不必取下盖板也可适应 -10~+50℃ 的温度。
- 注 5) 30kW 以上机种未配备接线口盖板,开口很大,而且设备内部也未设存放外部电缆的空间。因此当在 盘外安装时,应使用选购件的配线口盖板。
- 注 6) 如果 VFA7-2150P 和 VFA7-4150PL 的环境温度达到 40~50℃,则应将 200V-15kW 和 400V~15kW 变频调速器的负荷分别降低到 80% 和 85%。

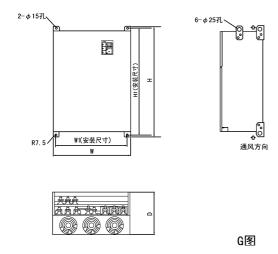
# 9.2 外形尺寸及重量

## ■ 外形尺寸及重量

输入	适用电机	变频调速		尺	寸 (mm)				大致重量
电压级	容量	器型号	W	Н	D	W1	H1	外形图	(kg)
	(kW)				_				
	0.4	VFA7-2004PL							3.5
	0.75	VFA7-2007PL							3.5
	1.5	VFA7-2015PL	185	215	155	171	202	Α	3.6
	2.2	VFA7-2022PL							4.0
	3.7	VFA7-2037PL							4.1
	5.5	VFA7-2055PL	210	300	173	190	280	В	6.6
	7.5	VFA7-2075PL		200	170	170			7.0
200V	11	VFA7-2110P			190				11
200 V	15	VFA7-2150P	245	390	170	225	370	С	11
	18.5	VFA7-2185P	2-13	370	207	223	370		15.4
	22	VFA7-2220P			201				15.4
	30	VFA7-2300P	300	555	197	200	537	D	22.5
	37	VFA7-2370P1							44
	45	VFA7-2450P1	370	630	290	317.5	609	Е	46
	55	VFA7-2550P1							46
	75	VFA7-2750P1	480	680	330	426	652	F	72
	90	VFA7-2900P1	660	950	370	598	920	G	148
	0.75	VFA7-4007PL	185						3.5
	1.5	VFA7-4015PL		215	155	171	202	A	3.6
	2.2	VFA7-4022PL	103						3.9
	3.7	VFA7-4037PL							4.1
	5.5	VFA7-4055PL	210	300	173	190	280	В	7.0
	7.5	VFA7-4075PL	210	300	173	190	280	Б	7.1
	11	VFA7-4110PL			190				11
	15	VFA7-4150PL	245	390	190	225	370	С	11
	18.5	VFA7-4185P	243	390	207	223	370		15.4
40037	22	VFA7-4220P			207				15.4
400V	30	VFA7-4300P	300	555	197	200	537	D	24
	37	VFA7-4370P1							47
	45	VFA7-4450P1	270	620	200	2175	600	E	48
	55	VFA7-4550P1	370	630	290	317.5	609	E	48
	75	VFA7-4750P1							49
	90/110	VFA7-4110KP1	400	690	220	126	650	E	75
	132	VFA7-4132KP1	480	680	330	426	652	F	77
	160	VFA7-4160KP1							159
	220	VFA7-4220KP1	660	950	370	598	920	G	166
	280	VFA7-4280KP1							168

## ■ 外形图





# 10.请求服务前

## 10.1 跳闸原因显示及警报显示的内容与对策

当发生异常情况时,应在请求维修服务之前首先依照下表自行诊断。 如果诊断后问题仍未解决,或者需要更换零部件,则请与购买本机时的店家联系。

### 〔跳闸信息〕

显示	内容	估计原因	对策
00 :	加速期间过电流	<ul><li>加速时间 8€€ 偏短。</li></ul>	■延长加速时间 R[[。
0C IP		■V/f 比不当。	■检查并更改 V/f 比的设定情况。
		<ul><li>瞬时停电时,相对于正在旋转的电机</li></ul>	■应使用瞬停再起动 (F30 l) 或
		发生了重新起动。	者瞬停不停止控制 (F302)。
		■特殊电机 (阻抗小)。	■提高载波频率 (F300)。
002		减速期间过电流	■减速时间 dEC 延长。
9530		494XE7931 47C BUIL	7,500 C 2000
003	恒速运转期间	<ul><li>负荷发生急剧变化。</li></ul>	■减少负荷变化。
0039	过电流	■负荷异常。	<ul><li>■检查负荷装置。</li></ul>
	IP、OC2P 以及	<ul><li>主电路元件异常。</li></ul>	■请求维修服务。
	3P 还会因右列原	■ 过热保护动作(5.5~15、30kW)。	<ul><li>■检查冷却风扇是否正常。</li></ul>
	<b>可</b> 是安因石列原 而出现。	■控制电源电压降低保护动作	·检查冷却风扇的控制选择(F620)。
	川山地。	(5.5~15、30kW)。	- 松豆子女小小奶的灯工的灰红羊 ( 口口口)。
0CL	起动时负荷侧	● 输出侧主电路配线或电机绝缘不良。	<ul><li>■检查配线及电机的绝缘状况。</li></ul>
0	起幼的 页何	<ul><li>和出侧主电路能线或电机绝缘不良。</li><li>■电机阻抗偏小。</li></ul>	
	过电流	■ 电水中1.7m/小。	•设定输出短路检测选择(F603、
000	11 10 1 10 k= 0b	<b>之中的二件(11 42)日光</b>	F6 (4)
0081	U 相支线短路	■主电路元件(U相)异常。	■请求维修服务。
0082	V 相支线短路	■主电路元件(V相)异常。	■请求维修服务。
0083	W 相支线短路	■主电路元件(W 相)异常。	■请求维修服务。
82X:	输入缺相	<ul><li>主电路输入缺相。</li></ul>	<ul><li>■检查输入侧主电路配线等是否缺相。</li></ul>
EPX0	输出缺相	<ul><li>主电路输出缺相。</li></ul>	■检查输出侧主电路配线等是否缺相。
0P:	加速期间过电压	<ul><li>輸入电压发生异常变化。</li></ul>	<ul><li>使用输入电抗器。</li></ul>
		① 电源容量发生 500kVA 以上。	
		② 改善功率因数用电容器存在开合动作。	
		③使用可控硅的机器接在了同一电源上。	
		■瞬时停电发生时重新起动了正在运转	■使用瞬停再起动功能(F30 I)
		的电机。	或者瞬停不停止控制 (F302)。
085	减速期间过电压	■减速时间 d E 〔偏短 (回生能量过大)。	•延长减速时间 d& f 的设定。
	777,771 7.2 8.2.	West, 1, 1, and a higher of the File of the Color	■安装发电制动装置/电阻器。
		■PBR 电阻值 (F308) 偏大。	•减小发电制动电阻值 F 308。
		- 发电制动电阻动作 <b>- 30 4 0FF</b> 。	• 将发电制对对作选择 F 30 Y 设为有。
		■ 过电压限制动作选择 <b>F 30 5 OFF</b> 。	• 将过电压降射作 F 305 设为有。
			●使用输入电抗器。
		■输入电压发生异常变化。 ① 电源容量发生 500kVA 以上。	ス/14間/トロルHF。
		② 改善功率因数用电容器存在开合动作。	
002	<b>阿油汽灶</b> 田河斗	③ 使用可控硅的机器接在了同一电源上。	- 体田松)由长明
0P3	恒速运转期间过	■输入电压发生异常变化。	<ul><li>使用输入电抗器。</li></ul>
	电压	① 电源容量发生 500kVA 异常。	
		② 改善功率因数用电容器存在开合	
		动作。	
		③ 使用可控硅的机器接在了同一电	
		源上。	
		■电机在负荷的作用下发生转动并进入	■安装发电制动装置/电阻器。
		回生运转状态。	
0L I	变频调速器过载	■正在进行急加速。	■延长加速时间 <b>R</b> [[。
	跳闸	■直流制动量过大。	■降低直流制动量 F25:及直流
			控制时间 F252。
		■V/f 比不当。	■检查 V/f 比的设定情况。
		■在瞬时停电恢复等情况下,在电机运	■使用瞬停再起动功能 F30 I 或
		转期间起动了变频调速器。	瞬停不停止控制 F 302。
		■负荷过大。	<ul><li>使用大容量变频调速器。</li></ul>

显示	内容	估计原因	对策
0.5	电机过载跳闸	■V/f 比不当。	■检查 V/f 比的设定情况。
	2,0,0,0,0,0	■ 发生电机回转受阻状态。	■检查负荷情况。
		<ul><li>在低速域中连续运转。</li></ul>	■依照电机低速域的过载耐量来调
			整 F606。
		■电机过载运转。	<ul><li>选用大容量变频调速器。</li></ul>
0Cr	发电制动电阻器过	<ul><li>■回生放电电路的主电路元件异常。</li></ul>	■请求维修服务。
	电流跳闸	<ul><li>未连接发电制动电阻器。</li></ul>	<ul><li>接上发电制动电阻器。</li></ul>
OLr	发电制动电阻器过	■正在进行急减速。	■延长减速时间 d E C 的设定。
	载跳闸	■回生量过大。	■ 増大发电制动电阻器的容量并调
			整 PBR 容量参数 F 309。
OH	过热跳闸	■冷却风扇不起作用。	■待变频调速器装置冷却后进行故
		■周围温度过高。	障复位并重新运转。
		-	■如果运转时风扇不发生动作,则 应更换风扇。
		- - 冷却风扇的通风口被堵住。	□ 更换风刷。 ■ 确保变频调速器有足够的安装空
		- 4~40/0/3010/20/0/10/20/10/20/10/20/10/20/20/20/20/20/20/20/20/20/20/20/20/20	· 媚
		■邻近其他发热体。	■请勿将发热体放在变频调速器附
		•	近。
		■装置内的热敏电阻断开。	■请求维修服务。
Ε	非常停止	■在自动运转期间或遥控运转期间用	■予以复位。
		面板进行了非常停止操作。	
EEP:	E <sup>2</sup> PROM 异常	■写入各种数据时发生错误。	<ul><li>■重新接通电源。如果重新接通电源</li></ul>
			后仍无法恢复,则应请求维修服务。
5883	初始读出异常	■各种内部数据异常。	■请求维修服务。
EEP3	初始读出异常	■各种内部数据异常。	■请求维修服务。
8002	本体 RAM 异常	■控制用的 RAM 异常。	■请求维修服务。
<u> 83</u>	本体 ROM 异常	■控制用的 ROM 异常。	■请求维修服务。
Erry	CPU 异常	■控制用的 CPU 异常。	■请求维修服务。
<u> </u>	通信运转指令异常中断	■通信运转期间发生异常。	■检查通信设备及配线等。
88	门阵列故障	■本体门阵列异常。	■请求维修服务。
53	输出电流检测器异常	■本体输出电流检测器发生异常。	■请求维修服务。
Err8	选购件异常	■选购件中发生异常。	■检查选购件底板的连接状况。 ■参阅选购件的使用说明书。
89	快速存储器异常	<ul><li>快速存储器发生异常。</li></ul>	■请求维修服务。
UC	低电流运转状态跳	■运转期间输出电流降至低电流检测	■检查是否调整到与系统相符的检
	* 闸	水平以下。	测水平。(F <b>5</b> L l)
			■如果设定中没有异常,则应请求
			维修服务。
UP :	欠电压跳闸	■运转期间主电路输入电压不足。	■检查输入电压。
	* (主电路电源)	■发生了欠电压检测时间 8828 以	
		上的瞬时停电。	用瞬停再起动 F30: 或者瞬停不
UP2	<b>大电压跳闸</b>	<ul><li>■运转期间控制电路输入电压不足。</li></ul>	停止控制 F 302。 • 检查输入电压。
0, 6	* (控制电路电源)	■ 发生了欠电压检测时间 F528 以	• 检查输入电压。   • 作为对付瞬时停电的措施,请使
	(1T-161, C) 1/2 (1/2)	上的瞬时停电。	用瞬停再起动F30;或者瞬停不
		TCH1M44111 . G o	停止控制 F 302。
0E	* 过转矩跳闸	■ 运转期间负荷转形达到过转矩检测水平。	■检查负荷或系统中是否存在异常。
EF	接地跳闸	<ul><li>輸出电缆或者电机发生接地。</li></ul>	■检查电缆及电机等是否发生接
683		■ 棚田 电	地。
EFU	直流保险丝熔断	<ul><li>主电路保险丝熔断。</li></ul>	■请求维修服务。
8ხი	自动调谐错误	■检查电机参数 F400~ F4 I4。	
		■ 是否正在使用比变频调速器容量小 2	
		■是否正在使用极细的变频调速器输出	出电缆?
		■电机是否旋转?	글라그나비 N 시 사 사 건 # 0
		●变频调速器输出上是否接有三相感应	
		■如果在接通电源时发生 E Ł n,则应证 设定。	延拝电机尖型 ドラ゙┆ <b>テーラ</b> (具他)込一 │
862b	变频调速器型号错	□ 反定。 □ 是否更换了控制基板(或者主电路	■如果更换了基板,则请在 ESP 输
	交频	/驱动器底板)?	入 "6",并初始化型号信息。
E - 10	同步/源极切换异常	■ 输入输出端子的 sink / source 发生转	■确认配线正常并选择适当的逻辑。
	1 42 104 10 51 100 111	换。	■请在确认顺序正常的前提下再行
			运转。
		•	

显示	内容	估计原因	对策
E-12	编码器断开	<ul><li>编码器电路断开。</li><li>在转矩限制值的限制下电机运转受 到阻碍。</li></ul>	<ul><li>确认编码器配线正常。</li><li>确认电机是否受到电流限制值的限制和约束。</li></ul>
E-13	速度异常	•编码器异常(变频调速器异常)	• 确认编码器配线正常。 • 确认编码器的输出情况。
E-!7	键异常	• RUN/STOP 键被持续按了 5 秒以上。 • 按键发生故障。	•检查操作面板。

<sup>\*</sup>号:利用参数设定可切换跳闸的有无。

### (警报信息)

显示	内容	估计原因	对策
OFF	ST 端子断开	•ST-CC 之间被断开。	■关闭 ST-CC。
POFF	控制电路电压不足	■RO 与 SO 之间的控制电源的电 压偏低。(22kW 以下、使用选购 件时)	■测量控制电源电压。 ■如果测得的电压正常,则需要修理。
NOFF	主电路电压不足	■R、S、T 之间的主电路电压偏低。	■测量控制电源电压。 ■如果测得的电压正常,则需要修理。
rtry	正在重试	■正在进行重试动作。 ■发生瞬时停电。	■如果数十秒后能够自动重新起动,则情况正常。 自动重新起动时机器会突然运转起来,务请注意。
P-Er	频率点设定异常警 报	■频率设定信号点 1 与点 2 相距太 近。	■设定时适当拉开频率设定信号点 1 与点 2 之间的距离。
CLr	可接受清除	■如果在跳闸显示后按"STOP"键,则会出现"CLr"显示。	■再按一次"STOP"键即可复位。
80FF	可接受非常停止	■在自动运转及遥控运转期间用面板 进行了停止操作。	•按"STOP"键后将出现非常停止(空转)。若要中止,按其他键即可。
H I/W	设定值异常警报 交替显示错误和数据	■数据读出和写入时设定值中存在异 常。	<ul><li>■检查设定值是否异常。</li></ul>
ძხ	直流制动时显示	■直流制动期间	■如果数十秒后显示消失,则情况 正常。*
920U		■电机轴处于固定控制中	■如果发出停止指令(ST-CC 之间 断开)后显示消失,则情况正常。
83 8 1	面板显示位溢出	■ 频率等的显示位数超过了面板所能 显示的位数。	■如果是频率显示,则应降低放大率 F 102 的设定值。(即使在溢出状态下设定值也是有效的。)
Ł	通信异常	■在计算机链路中发生传输错误。 ■在变频调速器之间的通信(从侧) 中发生传输错误。超时或主侧跳 闸。	■关于发生传输错误时所应采取的对策,请参阅"通信用使用说明书"。 ■检查主侧。
Init	参数正在初始化	■正在将参数初始化为标准出厂设定 值。	■如果数秒~数十秒后显示消失,则情况正常。
Զեո	正在自动调谐	■正在进行自动调谐。	■如果数秒后显示消失,则情况正常。

<sup>\*</sup>号: 当利用输入端子功能在直流控制功能中采用 ON/OFF 控制时,如果断开所分配的端子 与 CC 之间的连接后 db 显示消失,则情况正常。

## (运转期间的警报显示)

显示	内容	原因及对策
٥	过电流警报	与 □[(过电流)相同。
ρ	过电压警报	与 OP (过电压) 相同。
L	过负荷警报	与 OL 1、OL2(过负荷)相同。
Н	过热警报	与 CH(过热)相同。

## 10.2 跳闸的复位方法

如果变频调速器因故障或异常等原因而跳闸,务请首先排除跳闸原因,然后再进行复位。 如果未排除跳闸原因,则还会发生跳闸。

跳闸的复位方法:可用下列任意一种操作进行复位:

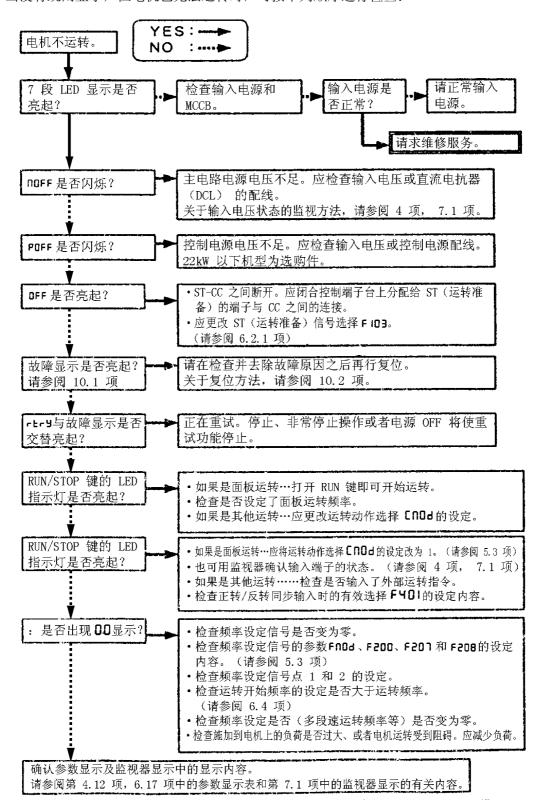
- 1) 切断电源。(直至 LED 指示灯熄灭)
- 2) 外部信号(扩展端子台 RES-CC 之间短路)
- 3) 利用面板上的按键进行操作
- 4) 利用通信方式进行操作
- 注 1: 利用面板按键进行复位操作的步骤:
  - 1. 按 "STOP" 键并确认出现 "[Lr" 显示。
  - 2. 接着按"STOP"键复位。
- 注 2: 如果要用外部信号及面板按键进行故障复位操作,则在过载保护(OL: 变频调速器过载,OL2: 电机过载,OLr: 制动电阻过载)动作的作用下,请在一定的设想的冷却时间经过后复位。

设想的冷却时间的大致标准如下:

- OL!: 跳闸后约 30 秒
- OL 2: 跳闸后 约 120 秒
- OLr: 跳闸后 约 20 秒
- 注 3: 在过热(QH)保护动作时,是由变频器的内部温度过高所造成,故需待变频器本体降温 后方可施行复位。

## 10.3 当虽无跳闸显示但电机不运转时

当没有跳闸显示,但电机也无法运转时,可按下列顺序进行检查:



# 10.4 其他异常现象的检查方法

下面是其他异常现象的原因及其对策。

下面是其他异常现象的原因及其对策。					
异常现象	原因及对策				
电机反向旋转	•改换输出端子 U、V 和 W 的相序。				
	•改换外部运转信号的正转和反转信号输入。				
	(关于控制端子功能的分配情况,请参阅 6.3 项)				
电机虽然可以旋转,但	•负荷过重。				
速度不发生变化。	请减少负荷。				
	• 软失速功能发生作用。				
	应关闭软失速功能。(请参阅 5.11 项)				
	•最大频率 FH 和上限频率 UL 的设定值偏低。				
	应提高最大频率 ┞H 和上限频率 丗。				
	•频率设定信号偏低。				
	请检查信号输入值、电路以及配线等。				
	•检查频率设定信号的设定特性(点 1 和点 2 的设定)。				
	•检查低速时转矩提升量是否过大、失速防止警报是否发生作用。				
	请调整转矩提升量(ub)和加速时间(RCC)。(请参阅 5.10 项及 5.1 项)				
电机加速/减速不平稳	•加减速时间(ACC)及减速时间(dEC)的设定偏短。				
	应延长加减速时间(RCC)及减速时间(dEC)的设定。				
电机电流偏大	<ul><li>●负荷过重。</li></ul>				
	应减少负荷。				
上四4446六上的16	•检查低速时转矩提升量是否过大。(请参阅 5.10 项)				
电机转速偏高或偏低	•电机的电压规格不当。				
	调整电机的电压规格。				
	• 电机的端子电压偏低。				
	请检查基准频率电压(F 306)的设定值。(请参阅 69.5 项)				
	请选用较粗的电缆配线。				
	◆齿轮等的增减速比不正确。 修正齿轮等的增减速比。				
	● %出频率的设定不正确。				
	*				
	•请校准基准频率。(请参阅 5.8 项)				
运转期间电机速度发生	•负荷过重或过轻。				
变化	减少负荷变化。				
	<ul><li>● 変 頻 调 速 器 及 电 机 的 额 定 值 与 负 荷 不 符 。</li></ul>				
	应增大变频调速器及电机的额定值。				
	•检查频率设定输入信号是否发生变化。				
	如果是 V/f 控制选择 Pb=3 以上的设定,则应检查矢量控制的设定值和条件				
	等。(请参阅 5.9 项)				
操作面板上的 6 个键	•应更改键操作禁止选择 F 730。(请参阅 6.15 项)				
中的某一个或全部不起	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,				
作用	*有时可能会设定成键操作禁止模式。此时可按下列步骤解除键操作禁止模式。				
参数无法读出	在按住 [MON] 键的同时按 $2$ 次 [ $\triangle$ ] 键即可解除。				
参数无法改写	<u> </u>				
参数元伝以与   电机操作(显示)无法	① 如果参数设定禁止选择 F 700 为 【(禁止),将其设定为 🛭 (许可)。				
世代の一世代の一世代の一世代	② 如果用输入端子功能选择分配了设定值 110(或者 111)(允许参数编辑),				
世1]	将接通该端子。				
l	14 × 5 = × 1 18 4 5				

## 出现参数设定问题时的处理方法

虽然改过几个参数,但	•可检索并重新设定改过的参数。
不清楚改过了哪些参数	*详情请参阅 4.1.4 项。
想把改过的所有参数一并	•可使改过的所有参数一并复原为标准出厂设定值。
恢复为标准出厂设定值	*详情请参阅 4.1.6 项。

## 11. 维护保养和检查

## ◆ 危险



• 必须进行日常检查

若不进行维护保养和检查,则不能及时发现异常及故障,从而导致事故发生。

- 在检查之前,请进行以下作业:
  - ① 切断输入电源(OFF)
  - ② 经过 10 分钟以上时间后,确认 CHARGE 充电灯已熄灭后。
  - ③ 使用可测定直流高电压(DC800V 以上)的万用表,确认直流主回路电压(PA-PC 之间)确实在 45V 以下。

若未经过以上作业就进行检查的话,可能造成触电。

由于温度,湿度,灰尘,振动等,使用环境的影响,有关零部件的老化,寿命等因素,会导致故障的发生。为防止由此而产生的故障,请进行日常检查和定期检查。

## 11.1 日常检查

电子零部件怕热,所以尽可能地使周围的温度低一些,保持良好通风,即使长久使用也不堆积灰尘的良好环境,是使装置能够长久使用之关键。

日常检查的目的是:保持良好的环境,与日常记录运转数据进行比较,从而在故障发生之前发现出运转异常的征兆。

检查对象	检查要领		判定基准	
<b>巡</b> 旦 <b>刈 多</b>	检查项目	周期	检查方法	刊足荃作
1. 室内环境	1)灰尘,温度,气体2)水以及其它液体有	随时 随时	1) 目视, 温度计, 嗅觉, 2) 目视,	1)不良之处进行改善 2)注意有无痕迹
	2) ホスス 日 版 戸 日	随时	3)温度计	3)最高温度为 50℃
2. 机器及零部件	1)振动,嗓音	随时	外壳的触感	异常发生时,请打开安装框门,检查变压器, 电抗线圈,接触器,继 电器,冷却排风扇等。 必要时停止运转。
3. 运转数据 (输出侧)	1)负载电流 2)电压(*) 3)温度	随时 随时 随时	电流表 万用电压表 温度计	是否在额定指标之下。 与正常数据没有较大的 差别。

<sup>\*)</sup> 电压会随使用的测定器不同而有异,请用同一个万用表或电压表来记录指示值。

#### ■ 重点检查部分

- 1. 设备所处的环境有无异常;
- 2. 冷却系统有无异常;
- 3. 有无异常振动,异常音;
- 4. 有无异常过热,变色;
- 5. 有无异味;
- 6. 电机有无异常振动,异常音,过热。

## 11.2 定期检查

根据使用情况每 3 个月至 6 个月进行一次定期检查。

## ♠ 危险



• 在检查之前,请进行以下作业:

- 切断输入电源(OFF)
- ② 经过 10 分钟以上时间后,确认 CHARGE 充电灯已熄灭。
- ③ 使用可测定直流高电压(DC800V 以上)的万用表,确认直流主回路电压(PA-PC 之间)确实在 5V 以下。

若未经过以上作业就进行检查的话, 是造成触电之原因。



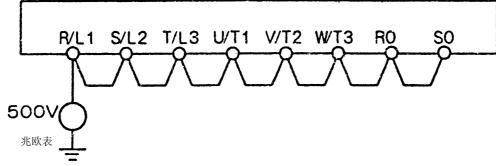
• 严禁拆换零部件。

擅自拆换零部件,是造成触电,火灾,受伤之原因。零部件的拆换由经销店进行。

#### ■ 检查部位

- 1. 接线端子螺丝是否松动,要用螺丝刀拧紧。
- 2. 接线端子铆接处是否有铆接不良情况,铆接处是否有过热痕迹,可用目视检查。
- 3. 电线,电缆有否损伤,可目视检查。
- 4. 要扫除灰尘,垃圾,要用吸尘器将灰尘,垃圾清除。扫除时要注意通风口,印刷基板等。如附有灰尘,则可能发生意想不到的事故,一定要重视清洁问题。
- 5. 长时间停止使用的情况下,应每 2 年进行 1 次通电试验,以检查其动作情况。再次使用时请将电机拆离,进行 5 小时以上的通电试验。通电时不要将商用电源直接通入变频器而要使用调压器,缓缓地提高输入电压进行通电。
- 6. 进行绝缘试验时,请使用 500V 的兆欧表,并只对主回路端子台进行试验,禁止对主回路 以外的控制端子、印刷底板上的回路端子进行绝缘试验。若对电机进行绝缘试验时,请一 定将输出端子 U, V, W 的连接线拆开,只对电机本身进行试验。

(注意)必须拆下连接在主电路端子台上的配线,仅对电机本身进行试验。



- 7. 耐压试验有可能损坏内部元器件,请不要进行。
- 8. 电压及温度检查

推荐电压表:

输入端一动铁式电压表: (₹)

输出端一整流式电压表。〔→〕

经常测试变频器起动时、运转中及停止时的周围温度对发现异常现象很有效。

#### ■ 对寿命期限部件的更换

变频调速器是由半导体元件等很多电子零部件构成的。下列零部件在长期使用过程中会产生结构或物质上的老化现象,如果放任不管,将会导致变频调速器性能低下或故障。因此为了防止 万一和确保安全,务请进行定期检查。

注) 零部件的使用寿命会受到周围温度及使用条件的影响。下面是零部件在通常环境条件下 使用时的寿命期限:

#### 1) 冷却风扇

用来给发热部件降温的冷却风扇的寿命约为 3 万小时(连续运转约 2~3 年)。如果出现异常音或异常振动,则应更换风扇。

#### 2) 滤波电容器

受冲击电流的影响,主电路直流部分滤波用铝电解电容器的特性很容易劣化。当在通常环境条件下使用时,5年左右便需要更换一次。如果是适用电机输出为3.7kW以下的变频调速器,应更换每块印刷电路板的滤波电容器。

〈检查事项的外观判断标准〉

- 有无液体漏出
- 安全阀是否突起
- 静电容量及绝缘电阻的测定结果

通过检查累计运转时间可确定各个零部件的大致更换日期,更换时请与服务网点或本说明书封底上所记载的本公司、各分公司及营业所联系。(可通过设定来输出运转时间警报)

#### ■ 主要零部件的标准更换年数

下表给出了在正常使用条件(周围温度平均为 30°、负荷率为 80%、1 天 12 小时运转)下零部件更换年数的大致标准。这些更换年数并非零部件的使用寿命,而是表示当使用期限超出这些年数时故障率将会增加。

零部件名称	标准更换年数	更换方法及其他事项
冷却风扇	2~3年	换上新的
滤波电容器	5年	换上新的(视检查结果而定)
断路器、继电器类	_	视检查结果而定
计时器	_	视工作时间而定
保险丝	10年	换上新的
印刷电路板上的铝电容器	5年	换上新的电路板(视检查结果而定)

(选自日本电机工业会文件《通用变频调速器定期检查建议》)

注) 零部件的寿命因使用环境的差异而变化很大。

## 11.3 请求维修服务

请与东芝的服务网点联系(参见封底)。万一出现故障,请通过购买渠道与有关窗口联系。 联系时请将贴在变频调速器机身右侧的额定标牌上的内容、有无选购件等事项连同故障内容一 起告知有关服务人员。

## 11.4 保管

变频器购入后,暂时保管或长期保管时请注意下列几点:

- 1. 应保管在通风良好的场所,尽可能避开高温多湿的场所及尘埃、金属粉尘多的场所。
- 2. 如果变频调速器的印刷电路板上罩有禁止通电套,保管时请勿去掉该套,但在通电时则务必去掉该套。
- 3. 如果长期放置在不通电状态下,变频调速器中所用的大容量电解电容器的特性将会劣化。 长期不用时,应每 2 年通电一次,一次通电 5 小时以上以恢复大容量电容器的特性。同时 还应检查变频调速器的工作情况。建议在通电时请勿将商用电源直接输入变频调速器,而 应使用调压器来缓慢提高输入电压。

## 12.保修

对下列情况进行免费修理及调整:

- 1. 保修范围限于反相器的本体部分。
- 2. 对于在正常使用状态下产生的故障或损伤,交货后12个月内免费修理。
- 3. 如果属于以下情况,即使在保修期内修理也需付费:
  - 由于使用不当或修理、改造不当造成的故障及损伤
  - 购入后由于掉落及运输上的事故造成的故障及损伤
  - 由于火灾、海水侵蚀、气体腐蚀、地震、风水灾、雷击、电压异常及其他自然灾害造成的故障及损伤
  - 将其用于反相器以外的功能(用途)而造成的损伤
- 4. 对于本品的出差调查收取实际费用。如果另有保修合同,则合同优先。

## 13.报废变频调速器时的注意事项

## ⚠ 注意

**银**强制

报废时应作为工业垃圾进行处理。 如果采用其他的处理方式,则可能造成人身伤害。

报废已用过的变频调速器时,请注意下列几点:

焚烧时会发生爆炸: 如果将机身内部的电解电容器投入焚烧炉, 电容器内部的电解液将会膨

胀起来,有引发爆炸的危险,务请注意。

塑料类: 机身罩壳等处所用的塑料类在焚烧时会产生有毒气体,务请注意。

处理方法: 请作为工业垃圾处理。

# 销售服务联系

地 址: 上海市徐汇区冠生园路 8 号 101 室

邮 编: 200233

电话: 021-5169 3630

传真: 021-5497 2595

网 址: <u>www.71518.com</u>

邮 箱: <u>mail@71518.com</u>